

ULTERRA® QUEST™

BOW-MOUNT TROLLING MOTOR

Installation Instructions

INTRODUCTION

THANK YOU

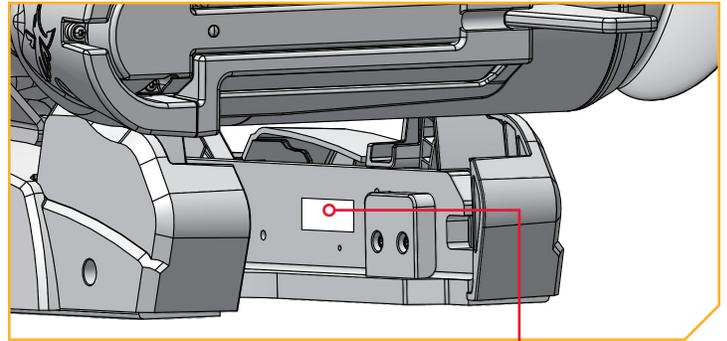
Thank you for choosing Minn Kota. We believe that you should spend more time fishing and less time positioning your boat. That's why we build the smartest, toughest, most intuitive trolling motors on the water. Every aspect of a Minn Kota trolling motor is thought out and rethought until it's good enough to bear our name. Countless hours of research and testing provide you the Minn Kota advantage that can truly take you "Anywhere. Anytime." We don't believe in shortcuts. We are Minn Kota. And we are never done helping you catch more fish.

REGISTRATION

Remember to keep your receipt and immediately register your trolling motor on our website at minnkota.johnsonoutdoors.com/register.

SERIAL NUMBER

Your Minn Kota 11-character serial number is very important. It helps to determine the specific model and year of manufacture. When contacting Consumer Service or registering your product, you will need to know your product's serial number. A duplicate copy of your serial number label has been included, which can also be entered in the One-Boat Network App for future reference.



NOTICE: The serial number for the Ulterra QUEST is located on the inside of the Mount, behind the left Motor Ramp.

MOTOR INFORMATION (For Consumer Reference Only)

Model: _____

Serial Number: _____

Purchase Date: _____

Store Where Purchased: _____

NOTICE: Do not return your Minn Kota motor to your retailer. Your retailer is not authorized to repair or replace this unit. You may obtain service by: calling Minn Kota at (800) 227-6433; returning your motor to the Minn Kota Factory Service Center; sending or taking your motor to any Minn Kota authorized service center. A list of authorized service centers is available on our website at minnkota.johnsonoutdoors.com. Please include proof of purchase, serial number and purchase date for warranty service with any of the above options.

Made for iPhone® 11 and iPhone X

For updated iOS, Humminbird® and Minn Kota® compatibility, visit minnkota.johnsonoutdoors.com



Use of the Made for Apple badge means that an accessory has been designed to connect specifically to the Apple product(s) identified in the badge, and has been certified by the developer to meet Apple performance standards. Apple is not responsible for the operation of this device or its compliance with safety and regulatory standards. iPhone is a trademark of Apple Inc., registered in the U.S. and other countries. The trademark "iPhone" is used in Japan with a license from Aiphone K.K.

Android™ is a trademark of Google LLC. The Android robot is reproduced or modified from work created and shared by Google and used according to terms described in the Creative Commons 3.0 Attribution License.

SAFETY CONSIDERATIONS

Please thoroughly read the user manual. Follow all instructions and heed all safety and cautionary notices. Use of this motor is only permitted for persons that have read and understood these user instructions. Minors may use this motor only under adult supervision.

WARNING

You are responsible for the safe and prudent operation of your vessel. We have designed your Minn Kota product to be an accurate and reliable tool that will enhance boat operation and improve your ability to catch fish. This product does not relieve you from the responsibility for safe operation of your boat. You must avoid hazards to navigation and always maintain a permanent watch so you can respond to situations as they develop. You must always be prepared to regain manual control of your boat. Learn to operate your Minn Kota product in an area free from hazards and obstacles.

WARNING

Never run the motor out of the water, as this may result in injuries from the rotating propeller. The motor should be disconnected from the power source when it is not in use or is off the water. When connecting the power-supply cables of the motor to the battery, ensure that they are not kinked or subject to chafe and route them in such a way that persons cannot trip over them. Before using the motor make sure that the insulation of the power cables is not damaged. Disregarding these safety precautions may result in electric shorts of battery(s) and/or motor. Always disconnect motor from battery(s) before cleaning or checking the propeller. Avoid submerging the complete motor as water may enter the lower unit through control head and shaft. If the motor is used while water is present in the lower unit considerable damage to the motor can occur. This damage will not be covered by warranty.

WARNING

Take care that neither you nor other persons approach the turning propeller too closely, neither with body parts nor with objects. The motor is powerful and may endanger or injure you or others. While the motor is running watch out for persons swimming and for floating objects. Persons whose ability to run the motor or whose reactions are impaired by alcohol, drugs, medication, or other substances are not permitted to use this motor. This motor is not suitable for use in strong currents. The constant noise pressure level of the motor during use is less than 70dB(A). The overall vibration level does not exceed 2,5 m/sec².

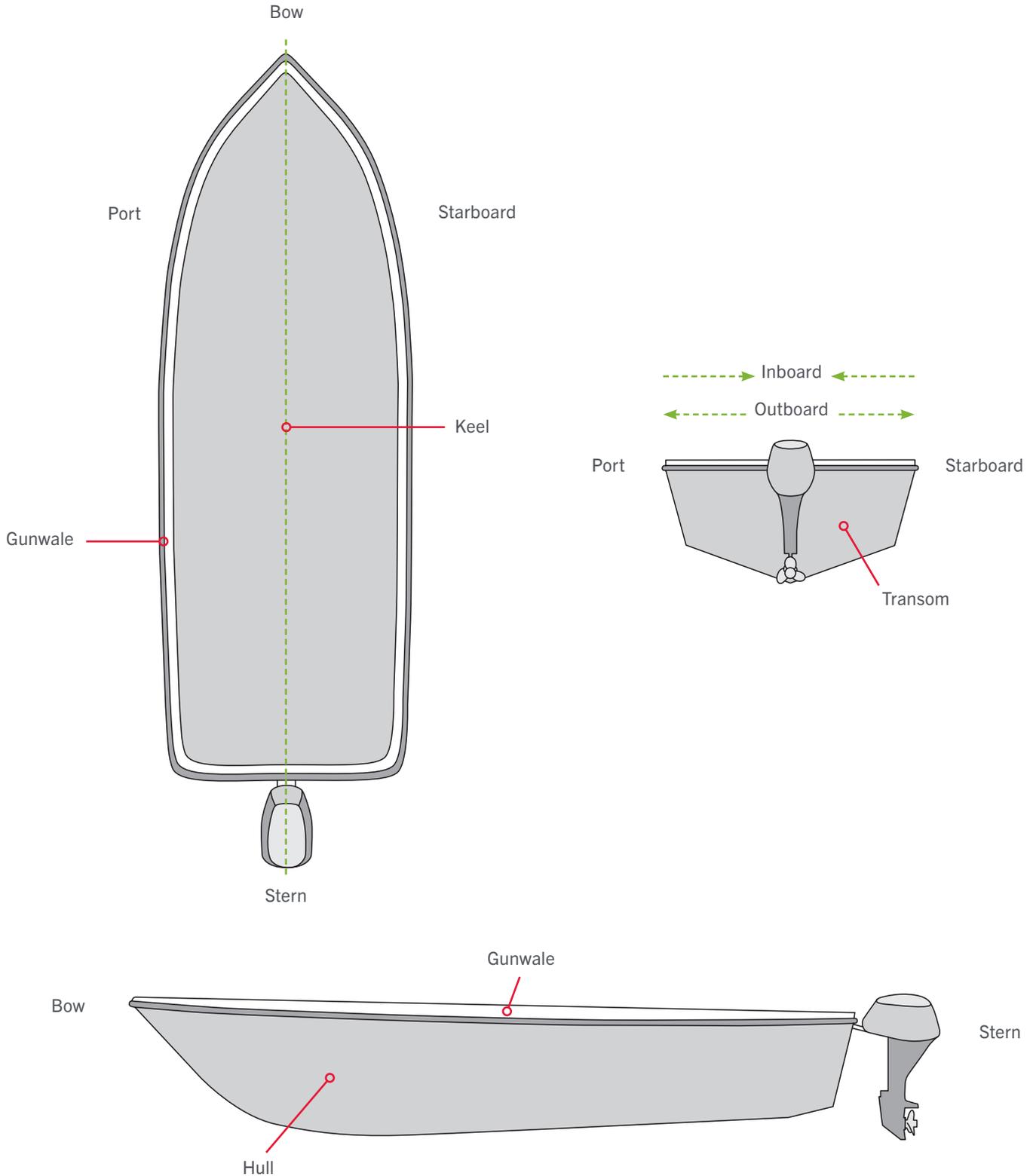
WARNING

When stowing or deploying the motor, keep fingers clear of all hinge and pivot points and all moving parts. In the event of unexpected operation, remove power leads from the battery.

WARNING

It is recommended to only use Johnson Outdoors approved accessories with your Minn Kota motor. Using non-approved accessories including to mount or control your motor may cause damage, unexpected motor operation and injury. Be sure to use the product and approved accessories, including remotes, safely and in the manner directed to avoid accidental or unexpected motor operation. Keep all factory installed parts in place including motor and accessory covers, enclosures and guards.

KNOW YOUR BOAT



INSTALLATION

INSTALLING THE ULTERRA QUEST

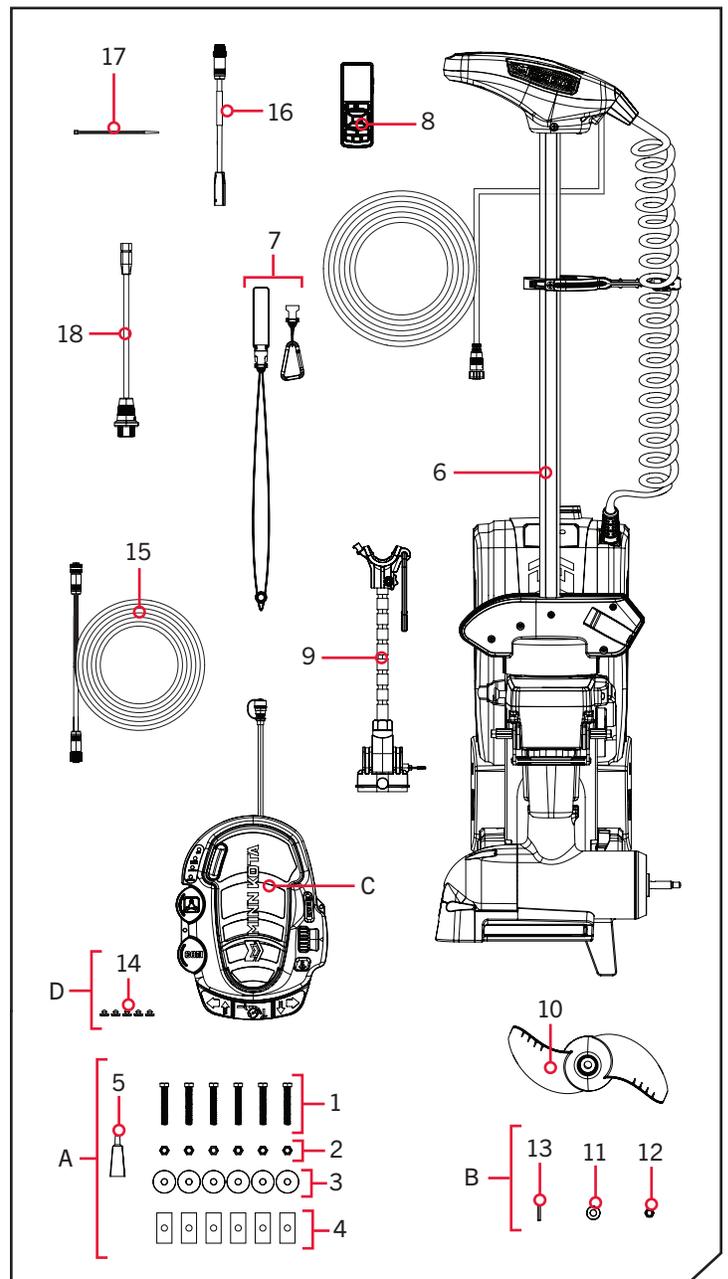
Your new Ultra QUEST comes with everything you'll need to install it directly to the boat. The motor can be mounted directly to the bow or coupled with a Minn Kota quick release bracket for ease of mounting and removal. For compatible quick release brackets and to locate your nearest dealer, visit minnkota.johnsonoutdoors.com. To install the motor directly to the boat, follow the instructions provided in this manual. Please review the parts list, mounting considerations and tools needed for installation prior to getting started. For additional product support, visit minnkota.johnsonoutdoors.com.

INSTALLATION PARTS LIST >

| Item / Assembly | Part # | Description | Qty. |
|--------------------|----------|--|------|
| A (Includes 1-5) | 2994948 | BAG ASM, INSTINCT, T3 BL HDW | 1 |
| 1 | 2323440 | SCREW-3/8-16 X 2 1/2 HHCS SS | 6 |
| 2 | 2383122 | NUT 3/8-16 NYLON INST LOCKNUT | 6 |
| 3 | 2321710 | WASHER, RUBBER MOUNT | 6 |
| 4 | 2371796 | BACKUP BAR 3/16 X 1 X 2 | 6 |
| 5 | 2378608 | ANTI SEIZE TUBE, 4CC, TALON | 1 |
| 6 | ✳ | MOTOR ASSEMBLY | 1 |
| 7 | 2390802 | LANYARD w/CARABINER IP RMT U2 | 1 |
| 8 | 411690-1 | TROLLING MOTOR REMOTE | 1 |
| 9 | 2992371 | STABILIZER, BWMT ES TM ASM *72"* | 1 |
| 10 | 2321170 | PROP, POWER REAMED | 1 |
| B (Includes 11-13) | 2992604 | BAG ASSM, PROP HARDWARE | 1 |
| 11 | 2091701 | WASHER-PROP (LARGE) MAX101 | 1 |
| 12 | 2093101 | NUT-PROP,NYLOC,LG,MX101 3/8 SS | 1 |
| 13 | 2262659 | PIN-DRIVE 1" X 3/16 SS 17-4 | 1 |
| C | 2994742 | FT PED ASM, ULTERRA QUEST | 1 |
| D (Includes 14) | 2994859 | BAG ASY-TERROVA/V2,RUB.BUMPERS | 1 |
| 14 | 2325110 | PAD,FOOT PEDAL PD | 5 |
| 15 | 490637-4 | CABLE, ETH, M12-M12, BRAID,30' | 1 |
| 16 | 490380-1 | CABLE, ETHERNET PIGTAIL-700 HD | 1 |
| 17 | 2206301 | TIE WRAP, LOW PROFILE 8" | 1 |
| 18 | 2994961 | BAG ASM, CABLE,ADPTR, 490537-2 *490537-2* *MKR-MI-1* *DSC* *MSI* | 1 |
| ▲ | 2207124 | MANUAL, ULTERRA | 1 |
| ▲ | 2207125 | MANUAL, INSTL GD, ULTERRA | 1 |
| ▲ | 2207126 | QUICK REF GUIDE, ULTERRA | 1 |
| ▲ | 2397110 | MANUAL, WIRELESS REMOTE | 1 |
| ▲ | 2397115 | GUIDE-QCK REFERENCE IP 4.0 | 1 |
| ▲ | 2294950 | INSTRUCTIONS,OBN & REMOTE PAIR | 1 |
| ▲ | 2207130 | BRUSHLESS QS SETUP GUIDE | 1 |
| ▲ | 2377179 | INSTR.SHEET, MKA-60 STBLZR *72"* | 1 |

▲ Not shown on Parts Diagram.

✳ This part is included in an assembly and cannot be ordered individually.



MOUNTING CONSIDERATIONS

MOUNTING CONSIDERATIONS

It is recommended that the motor be mounted as close to the centerline or keel of the boat as possible. Make sure the area under the mounting location is clear to drill holes and install hardware. The mounting surface for the Ulterra QUEST must be flat. Rubber washers can be used to shim the base extrusion flat before hardware is tightened.

The motor must not encounter any obstructions as it is lowered into the water or raised into the boat when stowed and deployed. When stowed, ensure that there is enough room for the Shaft and Control Head and that they do not extend off the side of the boat.



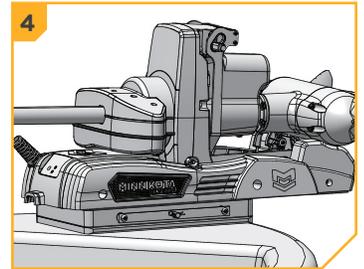
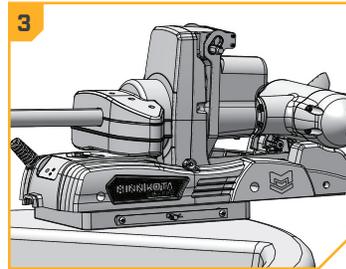
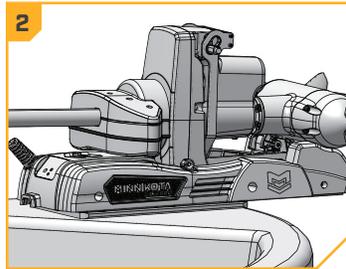
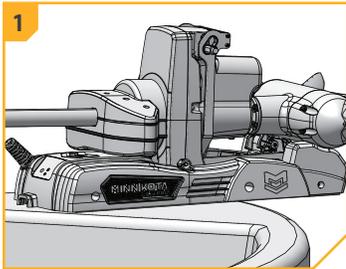
View accessories available for your trolling motor at minnkota.johnsonoutdoors.com.

All six mounting holes must be used when securing the Ulterra QUEST to the boat deck. If the desired mounting location does not allow for all six mounting holes and mounting bolts, a Boat Deck Reinforcement Kit (1854058) should be used or a new mounting location selected. Consider a quick release bracket with the installation of your motor.

Mounting options for the Ulterra QUEST include:

1. Installing the motor directly to the boat deck
2. Mounting the motor with an MKA-58 Boat Deck Reinforcement Kit (1854058)
3. Mounting the motor with an MKA-56/RTA-55 composite quick release bracket (1854056 - black/1854055 - white) or an MKA-57 sliding quick release bracket (1854057)
4. Combining an MKA-58 Boat Deck Reinforcement Kit and an MKA-56/RTA-55 Quick Release Bracket with the Ulterra QUEST

When mounting the Ulterra QUEST directly to the boat, follow the installation instructions outlined in this manual. If an accessory bracket will be used to mount the Ulterra QUEST, follow the installation instructions provided with the mounting accessory. To view a list of compatible accessories, visit minnkota.johnsonoutdoors.com.



TOOLS AND RESOURCES REQUIRED

- #3 Phillips Screwdriver
- Drill
- 3/8" Drill Bit
- Awl or similar marking tool
- 9/16" Open/Box End Wrench
- 9/16" Deep Well Socket
- A second person to help with the installation

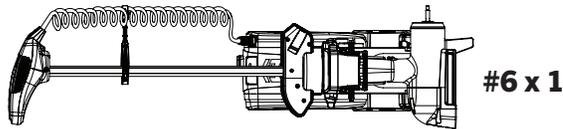
INSTALLING THE ULTRERA QUEST

INSTALLATION >

INSTALLING THE ULTRERA QUEST

1

ITEM(S) NEEDED



- Place the trolling motor (Item #6) on an elevated, level surface, such as a workbench or the tailgate of a pickup. The motor, as removed from the box, should be in the stowed position.
- Make sure that the Power Cables from the battery are disconnected or that the breaker, if equipped, is "off."

1a

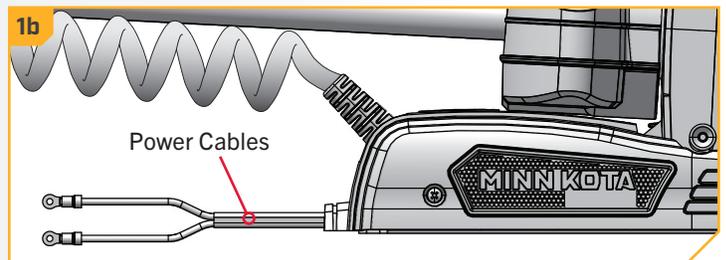


WARNING

Make sure the motor is on a level surface and is not connected to a power source.

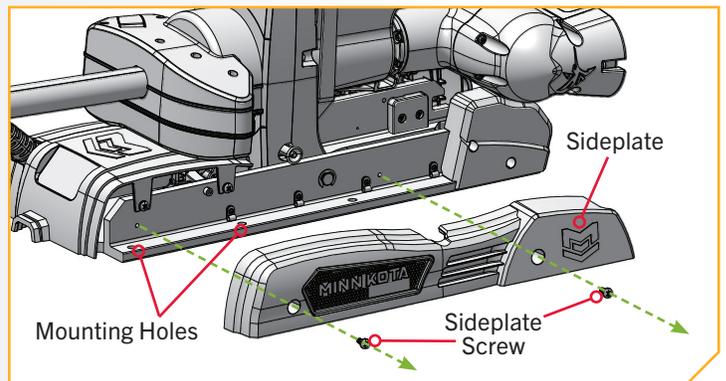
NOTICE: The trolling motor weighs up to 90lb. Minn Kota recommends having a second person help with the installation.

1b



2

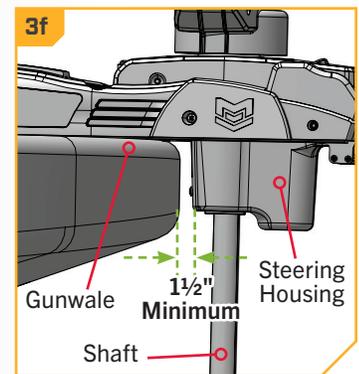
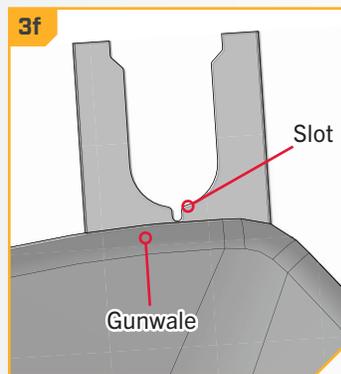
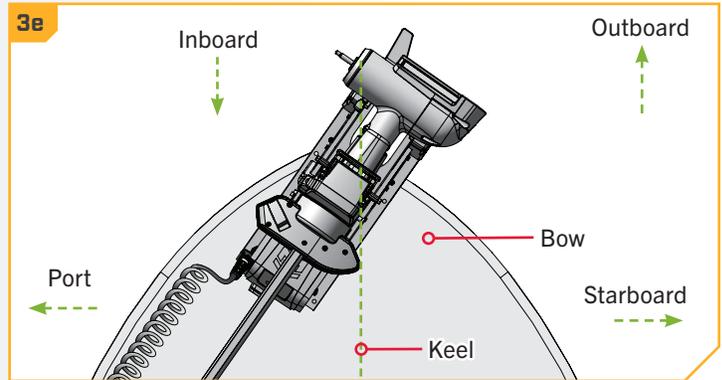
- Remove the four Sideplate Screws using a #3 Phillips Screwdriver. Two of these screws will be located on each side of the mount.
- Remove the Right Sideplate and the Left Sideplate to expose the six mounting holes in the Base Extrusion.



INSTALLING THE ULTERRA QUEST

3

- e. Review the mounting considerations at the beginning of the Installation section for proper clearance. Place the motor on the bow of the boat at the intended mounting location, as close to the centerline or keel as possible. Ensure there is enough room for the Shaft and Control Head and that they do not extend off the side of the boat. The motor can be installed on either the Port or Starboard side of the bow, based on personal preference.
- f. Position the motor so that the Slot in the Base Extrusion is positioned beyond the boat Gunwale. For proper clearance, the entire Slot must be visible beyond the Gunwale. When the motor is deployed, there must be a minimum required distance of 1½" between the Gunwale and the bottom of the Steering Housing and Shaft.



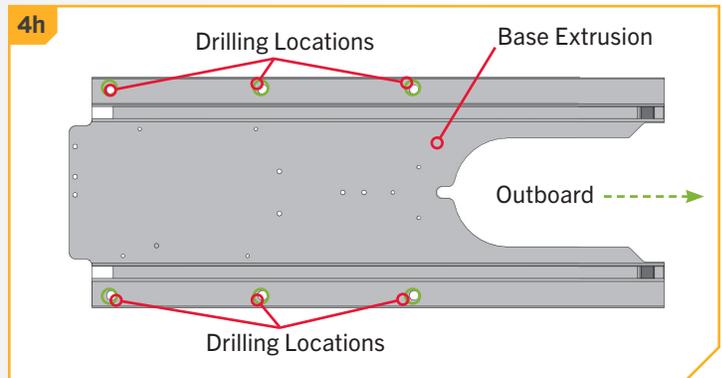
CAUTION

Illustrations are for reference only. Do not deploy the motor until it is fully mounted to the boat. Deploying the motor before it is mounted to the boat may cause injury.

- g. When mounting the Ulterra QUEST, all six mounting holes must be used. If the desired mounting location does not allow for all six mounting holes, a Boat Deck Reinforcement Kit (1854058) should be used or a new mounting location selected.

4

- h. With the motor at the intended mounting location, take an Awl or similar tool and mark all six mounting holes in the Base Extrusion.
- i. Slide the motor aside to drill the mounting holes. Drill through the boat deck using a Drill and a 3/8" Drill Bit on all six marked locations.
- j. Reposition the motor over the drilled holes to install mounting hardware.



NOTICE: New mounting holes are required when upgrading from an Ulterra to an Ulterra QUEST. New mounting holes will accommodate the higher thrust motor and ensure the installation is secure.

NOTICE: The mounting surface for the Ulterra QUEST must be flat. Rubber Washers can be used to shim the Base Extrusion flat before hardware is tightened.

INSTALLING THE ULTRERA QUEST

5

ITEM(S) NEEDED



#1 x 6

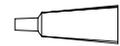
Nylock Nut #2 x 6



#3 x 6



#4 x 6

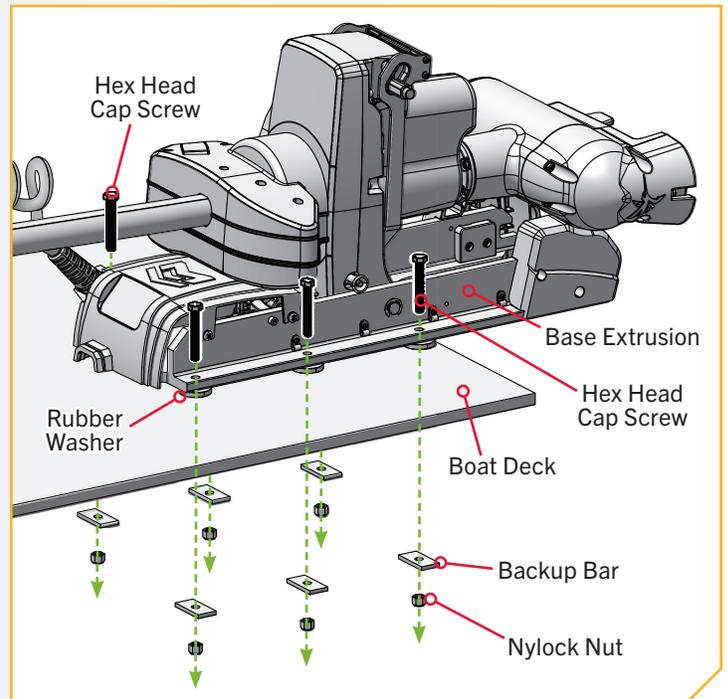


#5 x 1

NOTICE: To prevent seizing of the stainless steel hardware, do not use high-speed installation tools. Wetting the screws or applying an anti-seize (Item #5) may help prevent seizing.

- k. Take six Hex Head Cap Screws (Item #1) and apply anti-seize (Item #5) to each Screw. Insert the Screws through the Base Extrusion and into each of the drilled locations. If Rubber Washers (Item #3) are used, the Rubber Washers should sit between the Base Extrusion and boat deck.
- l. Place a Backup Bar (Item #4) and then a Nylock Nut (Item #2) on the end of each Screw. Tighten with a 9/16" Box End or Open End Wrench. Make sure all hardware is secure.

NOTICE: Use extra care to avoid pinching and damaging the sensor wires that run alongside the Base Extrusion when installing and tightening the mounting hardware.

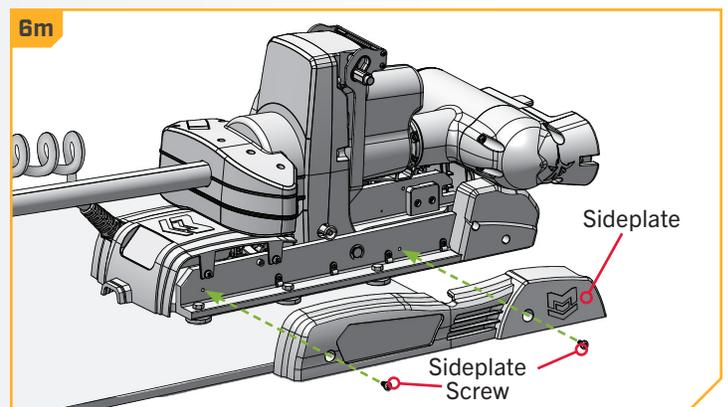


6

- m. Replace the Right Sideplate and Left Sideplate. Replace the four Sideplate Screws using a #3 Phillips Screwdriver. Two of these screws will be located on each side of the mount.

NOTICE: When reinstalling the Sideplates, use care to avoid pinching the sensor wires that run alongside the Base Extrusion.

NOTICE: Ensure that the area between the Mount and Steering Housing is clean and free of debris and that no installation hardware has fallen in. The Mount contains a Stow Pad that contacts the Steering Housing when stowed. The motor cannot stow securely if an obstruction is present on the Stow Pad.



BATTERY & WIRING INSTALLATION

BOAT RIGGING & PRODUCT INSTALLATION

For safety and compliance reasons, we recommend that you follow American Boat and Yacht Council (ABYC) standards when rigging your boat. Altering boat wiring should be completed by a qualified marine technician. The following specifications are for general guidelines only:

CAUTION

These guidelines apply to general rigging to support your Minn Kota motor. Powering multiple motors or additional electrical devices from the same power circuit may impact the recommended conductor gauge and circuit breaker size. If you are using wire longer than that provided with your unit, follow the conductor gauge and circuit breaker sizing table below. If your wire extension length is more than 25 feet, we recommend that you contact a qualified marine technician.

CAUTION

An over-current protection device (circuit breaker or fuse) must be used. Coast Guard requirements dictate that each ungrounded current-carrying conductor must be protected by a manually reset, trip-free circuit breaker or fuse. The type (voltage and current rating) of the fuse or circuit breaker must be sized accordingly to the trolling motor used. The table below gives recommended guidelines for circuit breaker sizing.

CONDUCTOR GAUGE AND CIRCUIT BREAKER SIZING TABLE

This conductor and circuit breaker sizing table is only valid for the following assumptions:

1. No more than 2 conductors are bundled together inside of a sheath or conduit outside of engine spaces.
2. Each conductor has 105° C temp rated insulation.
3. No more than 3% voltage drop allowed at full motor power based on published product power requirements.

| Motor Thrust / Model | Max Amp Draw | Circuit Breaker | | Wire Extension Length | | | | |
|----------------------|--------------|-----------------|---------|-----------------------|---------|---------|---------|---------|
| | | Amps | Minimum | 5 feet | 10 feet | 15 feet | 20 feet | 25 feet |
| QUEST 24V | 60 | 60 Amp | 24 VDC | 6 AWG | 6 AWG | 4 AWG | 4 AWG | 2 AWG |
| QUEST 36V | 60 | 60 Amp | 36 VDC | 6 AWG | 6 AWG | 6 AWG | 6 AWG | 4 AWG |

NOTICE: Wire Extension Length refers to the distance from the batteries to the trolling motor leads. Consult website for available thrust options.

Reference

United States Code of Federal Regulations: 33 CFR 183 – Boats and Associated Equipment ABYC E-11: AC and DC Electrical Systems on Boats

SELECTING THE CORRECT BATTERIES

SELECTING THE CORRECT BATTERIES

QUEST series motors will operate with any deep cycle marine 12, 24 or 36-volt battery/batteries and have been optimized for use with LiFePO₄ lithium-ion battery cells. Lithium-ion batteries maintain higher voltages for more extended periods than lead-acid batteries and will provide the best performance in powering the trolling motor.

QUEST series trolling motors may also be powered with lead-acid (flooded, AGM, or GEL) deep-cycle marine 12-volt battery/batteries. For best results, Minn Kota recommends using a deep-cycle marine battery with rating outlined in the "Deep Cycle Amp-Hour Rating" table. Maintain lead-acid batteries at full charge. Proper care will ensure battery power when needed and significantly improve battery life. Failure to recharge lead-acid batteries (within 12-24 hours) is the leading cause of premature battery failure. Use a multi-stage charger to avoid overcharging. When using Lithium Ion batteries, manufacturers may recommend storing in a semi-charged state and charging fully prior to use.

| Deep Cycle Amp-Hour Rating | | | |
|----------------------------|---------|------------|----------|
| Run Time | Voltage | Group Size | Amp-Hour |
| GOOD | 12 | 24 | 70-85 |
| BETTER | 12 | 27 | 85-110 |
| BEST | 12 | 31 | 95-125 |

If using a crank battery to start a gasoline outboard, Minn Kota recommends using a separate battery/batteries for your Minn Kota trolling motor. Always check with the battery manufacturer for specific maintenance, care and storage instructions. Minn Kota also offers a wide selection of chargers to fit your charging needs. For more information on battery selection, rigging, and chargers, please visit minnkota.johnsonoutdoors.com.

WARNING

Never connect the (+) and the (-) terminals of the same battery together. Take care that no metal object can fall onto the battery and short the terminals. This would immediately lead to a short and extreme fire danger.

CAUTION

Refer to "Conductor Gauge and Circuit Breaker Sizing Table" in the previous section to find the appropriate circuit breaker or fuse for your motor. For motors requiring a 60-amp breaker, the Minn Kota MKR-27 60-amp circuit breaker (1865115) is recommended.

CAUTION

Please read the following information before connecting your motor to your batteries in order to avoid damaging your motor and/or voiding your warranty.

ADDITIONAL CONSIDERATIONS

› Using DC or Alternator Chargers

Your Minn Kota trolling motor may be designed with an internal bonding wire to reduce sonar interference. Most alternator charging systems do not account for this bonding wire, and connect the negative posts of the trolling motor batteries to the negative posts of the crank/starting battery. These external connections can damage connected electronics and the electrical system of your trolling motor, voiding your warranty. Review your charger's manual carefully or consult the manufacturer prior to use to ensure your charger is compatible.

Minn Kota recommends using Minn Kota brand chargers to recharge the batteries connected to your Minn Kota trolling motor, as they have been engineered to work with motors that include a bonding wire. Learn more about Minn Kota chargers online at minnkota.johnsonoutdoors.com.

CONNECTING THE BATTERIES IN SERIES

› Additional Accessories Connected to Trolling Motor Batteries

Significant damage to your Minn Kota motor, your boat electronics, and your boat can occur if incorrect connections are made between your trolling motor batteries and other battery systems. Minn Kota recommends using an exclusive battery system for your trolling motor. Where possible, accessories should be connected to a separate battery system. Radios and sonar units should not be connected to any trolling motor battery systems as interference from the trolling motor is unavoidable. If connecting any additional accessories to any trolling motor battery system, or making connections between the trolling motor batteries and other battery systems on the boat, be sure to carefully observe the information below.

The negative (-) connection must be connected to the negative terminal of the same battery that the trolling motor negative lead connects to. In the diagrams below this battery is labeled “Low Side” Battery. Connecting to any other trolling motor battery will input positive voltage into the “ground” of that accessory, which can cause excess corrosion. Any damage caused by incorrect connections between battery systems will not be covered under warranty.

› Automatic Jump Start Systems and Selector Switches

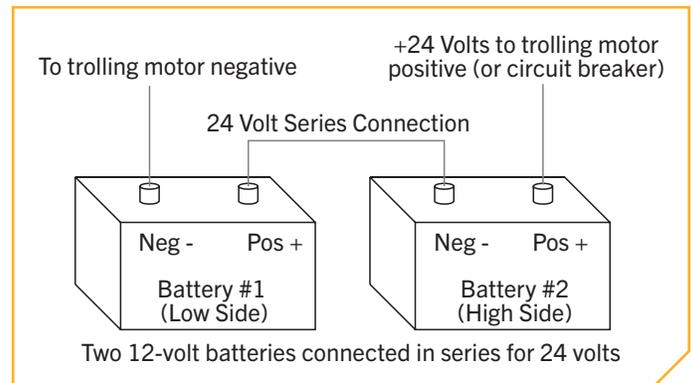
Automatic jump start systems and selector switches tie the negatives of the connected batteries together. Connecting these systems to the “High Side” Battery or “Middle” Battery in the diagrams below and will cause significant damage to your trolling motor and electronics. The only trolling motor battery that is safe to connect to one of these systems is the “Low Side” Battery.

CONNECTING THE BATTERIES IN SERIES (IF REQUIRED FOR YOUR MOTOR)

› 24-Volt Systems

Two 12-volt batteries are required. The batteries must be wired in series, only as directed in the wiring diagram, to provide 24 volts.

1. Make sure that the motor is switched off (speed selector on “0”).
2. Connect a connector cable to the positive (+) terminal of battery 1 and to the negative (-) terminal of battery 2.
3. Connect positive (+) red motor lead to positive (+) terminal on battery 2.
4. Connect negative (-) black motor lead to negative (-) terminal of battery 1.



WARNING

For safety reasons do not switch the motor on until the propeller is in the water. If installing a leadwire plug, observe proper polarity and follow instructions in your boat owner’s manual.

WARNING

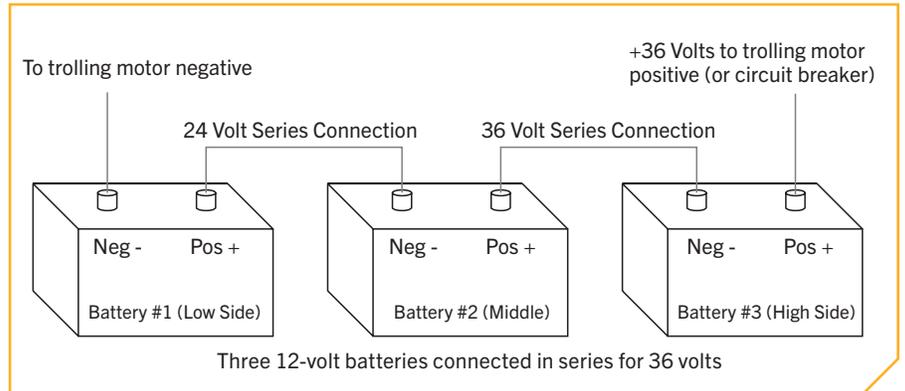
- For safety reasons, disconnect the motor from the battery or batteries when the motor is not in use or while the battery/batteries are being charged.
- Improper wiring of 24/36 volt systems could cause battery explosion.
- Keep leadwire wing nut connections tight and solid to battery terminals.
- Locate battery in a ventilated compartment.

CONNECTING THE BATTERIES IN SERIES

36-Volt Systems

Three 12-volt batteries are required. The batteries must be wired in series, only as directed in the wiring diagram, to provide 36 volts.

1. Make sure that the motor is switched off (speed selector on "0").
2. Connect a connector cable to the positive (+) terminal of battery 1 and to the negative (-) terminal of battery 2 and another connector cable from the positive (+) terminal of battery 2 to the negative (-) terminal of battery 3.
3. Connect positive (+) red motor lead to positive (+) terminal on battery 3.
4. Connect negative (-) black motor lead to negative (-) terminal of battery 1.



WARNING

For safety reasons, do not switch the motor on until the propeller is in the water. If installing a leadwire plug, observe proper polarity and follow instructions in your boat owner's manual.

WARNING

- For safety reasons, disconnect the motor from the battery or batteries when the motor is not in use or while the battery/batteries are being charged.
- Improper wiring of 24/36 volt systems could cause battery explosion.
- Keep leadwire wing nut connections tight and solid to battery terminals.
- Locate battery in a ventilated compartment.

COMPLETING THE INSTALLATION

COMPLETING THE ULTERRA QUEST INSTALLATION

The Ulterra QUEST is an advanced trolling motor. To maximize its performance, mechanical and electrical systems should be set and calibrated to fit every user's installation. This portion of the installation will cover how to verify power, install the Bow-mount Stabilizer, and more. The installation will conclude with connecting Accessory Cables and setting motor preferences for ease of use. Minn Kota recommends connecting the trolling motor to the One-Boat Network app to assist in these steps. Find more information in the One-Boat Network App document included with the trolling motor or the One-Boat Network Owner's Manual found online at minnkota.johnsonoutdoors.com.

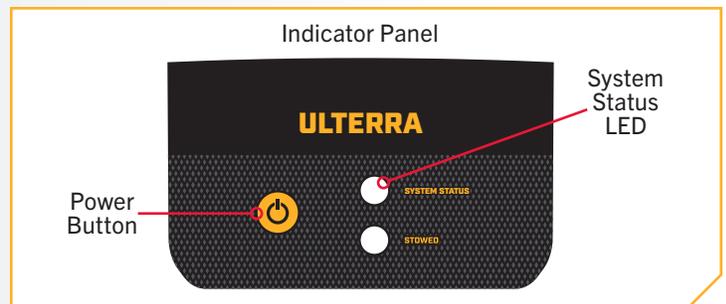
COMPLETING THE INSTALLATION >

> Verifying Power

Each time the trolling motor is powered "on," the control board will auto-detect the power supplied from the battery system and adjust the thrust output based on a 24V or 36V battery system. To verify power to the trolling motor, connect the Ulterra QUEST to power. At specific points in the installation, power will be disconnected or turned "off" to ensure a safe environment for installation.

1

- a. Locate the Indicator Panel at the front of the Mount. Power on the trolling motor by pressing the Power  button on the Indicator Panel. When the trolling motor is on, the System Status  LED will be blue.
- b. To turn the motor "off," press and release the Power button. When the Motor is powered off, the System Status  LED will not be illuminated.



NOTICE: In instances where the trolling motor is updating, the System Status LED will flash blue while the update is performed. Once the update is complete, the system will self-reboot and perform the normal start-up sequence. If a standard power-up sequence is not experienced, please see the Troubleshooting section of the Ulterra QUEST Owner's Manual to identify any errors. To learn more about software updates, please see the Owner's Manual for the One-Boat Network or Advanced GPS Navigation Wireless Remote.

> Installing the Bow-Mount Stabilizer

Ulterra QUEST motors with a 72" shaft length come with an MKA-60 Bow-Mount Stabilizer Kit (Item #9). This accessory stabilizes the shaft and control head when the motor is stowed for transport. Motors with shaft lengths under 72" may purchase the MKA-60 separately as an optional accessory (1862060). For instructions on installing the MKA-60 to the Ulterra QUEST, refer to the document provided with the Bow-Mount Stabilizer Kit.

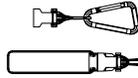
› Powering on the Wireless Remote

1

ITEM(S) NEEDED



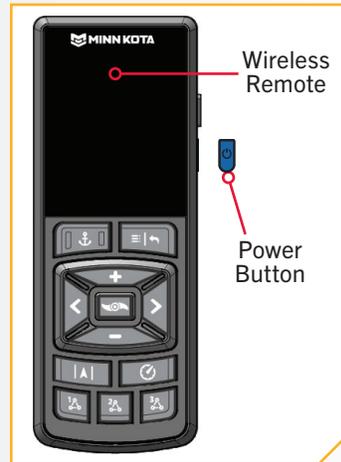
#8 x 1



#7 x 1

- Power on the trolling motor.
- To turn on the Wireless Remote (Item #8), press and hold the Power  button on the side of the Remote.
- A message will appear on the display screen. Read the disclaimer, then press the Steer Right  button to select "I Agree."
- The content on the display screen will populate. Remote functions to manually control the motor are now active, including Speed Up , Speed Down , Steer Left , Steer Right , and Prop On/Off.
- When the Advanced GPS Navigation system has obtained a minimum GPS signal strength of one bar, all remaining functions will become available.

NOTICE: Attaching the Lanyard (Item #7) to the Wireless Remote is optional.



Warning!

You are responsible for the safe and prudent operation of your boat. This product does not relieve you from the responsibility for safe operation of your boat.

I Agree



NOTICE: The Wireless Remote comes from the factory paired to the Ulterra QUEST.

NOTICE: A Remote Cradle accessory (1866675) can be purchased for mounting the Wireless Remote or attaching the Remote to a belt clip.

INSTALLING THE FOOT PEDAL

Installing the Foot Pedal

1

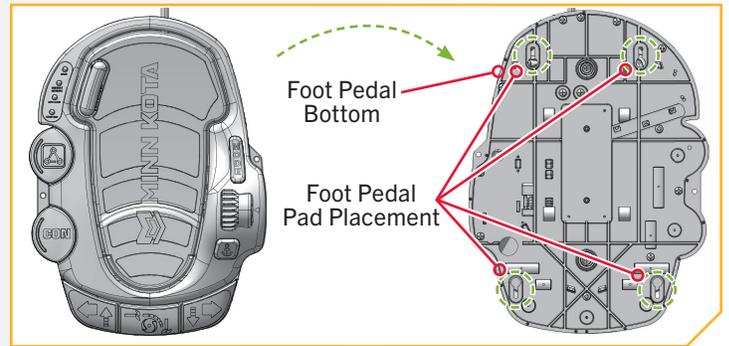
ITEM(S) NEEDED

 #14 x 4

 #C x 1

- Take the Foot Pedal (Item #C) and turn it over. Put a Foot Pedal Pad (Item #14) in each of the pad locations.

NOTICE: Adding the Foot Pedal pads is optional. The pads are recommended when using the Foot Pedal on non-carpeted surfaces.

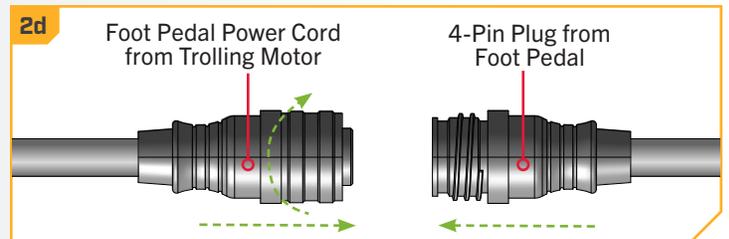
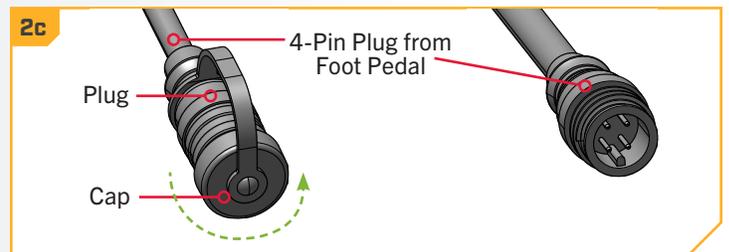
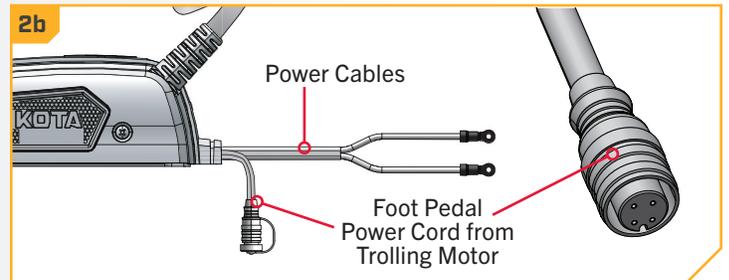


2

- Locate the Foot Pedal Power Cord that exits the Mount of the trolling motor, next to the Power Cables. Unscrew the Cap on the Plug at the end of the Foot Pedal Power Cord.
- Locate the 4-Pin Plug from the Foot Pedal and unscrew the Cap.
- Align the 4-Pin Plug from the Foot Pedal with the Plug from the trolling motor. Firmly push the Plugs together. Secure the connection by rotating the collar on the Foot Pedal Power Cord in a clockwise direction.

NOTICE: The connectors are keyed to prevent reversed installation.

NOTICE: When the Foot Pedal Power Cord is not in use, ensure that the Cap is on and firmly secured.

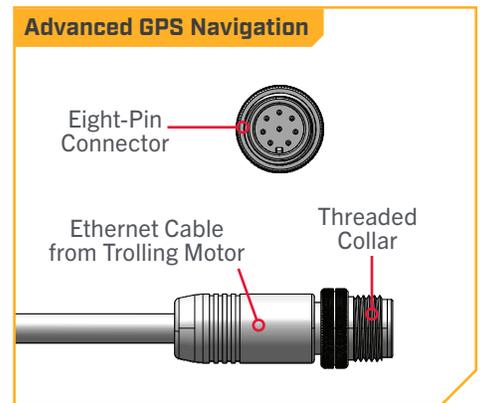
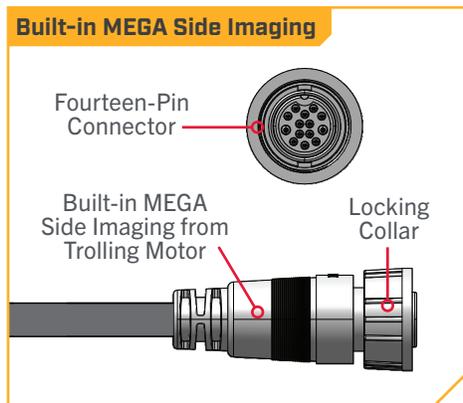
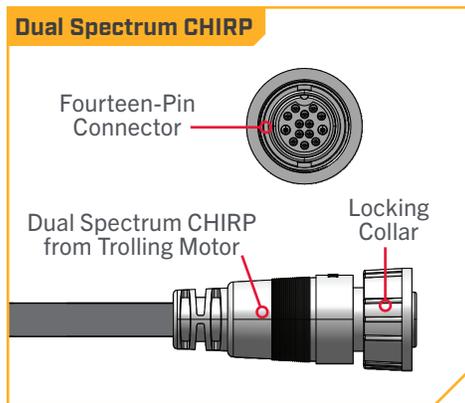


IDENTIFYING TROLLING MOTOR FEATURES AND THEIR ASSOCIATED CABLES

IDENTIFYING TROLLING MOTOR FEATURES AND THEIR ASSOCIATED CABLES

Feature & Cable Identification

The Ulterra QUEST is pre-installed with Advanced GPS Navigation - including the ability to connect via Ethernet to a Humminbird unit. The motor is also pre-installed with sonar, either Dual Spectrum CHIRP or Built-in MEGA Side Imaging. These features may be installed on their own or in combination with another feature. All of these features require Accessory Cables to be connected to an output device. The connectors are present on the trolling motor and have cables that exit below the Control Head. To better identify Accessory Cables present, refer to the diagrams that detail what the Dual Spectrum CHIRP, Built-in MEGA Side Imaging and Advanced GPS Navigation connectors look like.

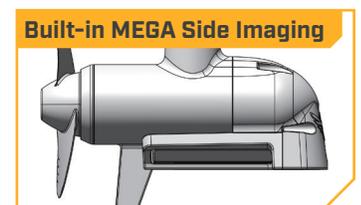
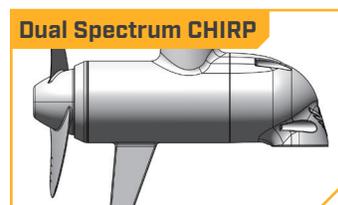
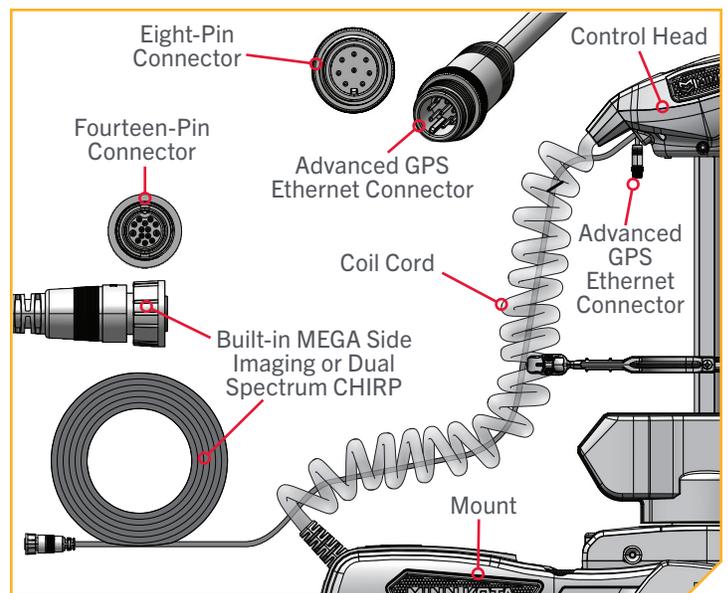


Identifying Connectors

Two connectors are present below the Control Head. The trolling motor will be equipped with:

Advanced GPS Navigation & Dual Spectrum CHIRP or Built-in MEGA Side Imaging - Advanced GPS Navigation is pre-installed on your trolling motor. One Eight-Pin Advanced GPS Ethernet Connector will exit the base of the Control Head and rest just below the Control Head next to the Coil Cord. If the Advanced GPS Navigation on the trolling motor will be used with a fish finder, an Ethernet Cable may be attached to the Advanced GPS Ethernet Connector below the Control Head. See the "Advanced GPS Navigation" section of this document for details on how to install the Advanced GPS Ethernet Connector to a Humminbird.

Dual Spectrum CHIRP or Built-in MEGA Side Imaging is also pre-installed on your trolling motor. One Sonar Accessory Cable will exit the base of the Control Head and run down the center of the Coil Cord. The end of this Cable has a Fourteen-Pin Connector. Motors with Dual Spectrum CHIRP or Built-in MEGA Side Imaging will also have a transducer in the Lower Unit. The appearance of the transducer will vary depending on sonar type.



FEATURE & CABLE MANAGEMENT

› Feature & Cable Management

DUAL SPECTRUM CHIRP ›

Your trolling motor may be pre-installed with a transducer system featuring Humminbird's Dual Spectrum CHIRP. CHIRP stands for "Compressed High Intensity Radar Pulse." Dual Spectrum CHIRP is a 2D sonar transducer with a temperature sensor that is integrated into the lower unit of the trolling motor. Humminbird also utilizes a proprietary, best-in-class transducer designed and built to maximize fish detail, as well as coverage area. Dual Spectrum CHIRP scans the water for fish similar to the way the seek function on your truck's radio scans the airwaves for FM stations. By covering a wide range of frequencies, CHIRP produces more accurate, more detailed returns of fish, structure, and the bottom.

Humminbird's Dual Spectrum CHIRP gives you full spectrum capability, plus the power to select your own start and end frequencies by operating in two different modes. Wide Mode for maximum coverage and Narrow Mode for maximum detail. Wide mode allows you to search deep and wide. Is it used for watching your lure while vertical jigging, or gaining a more expansive view in shallow water. Narrow Mode is used to hone in on the small stuff that makes a big difference. Narrow Mode provides a precise perspective of the water below, helping you target individual fish, or identify fish hidden in structure and/or tight to the bottom.

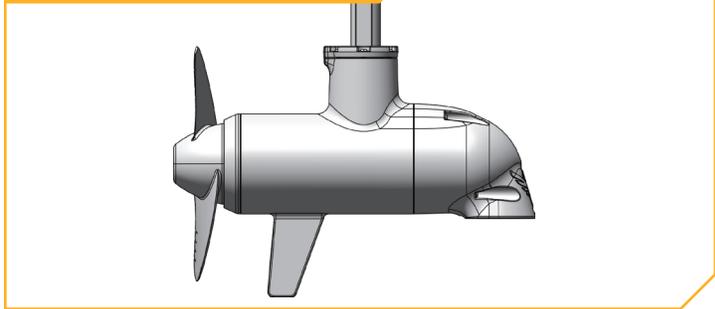
Dual Spectrum CHIRP features:

SUPERIOR TARGET SEPARATION - Separating fish from their habitat is the name of the game. And now, you'll be able to tell the difference more easily between bait and game fish, and nearby structure and vegetation.

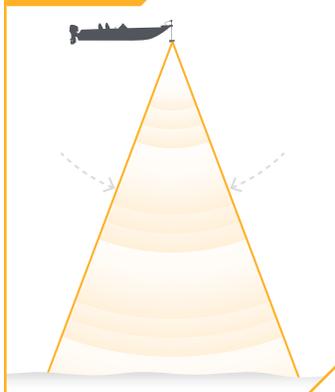
CLEARLY DEFINED FISH ARCHES - We've got bad news for your arch nemesis. Large game fish will show up on your screen as long, well-defined arches, for quick identification and accurate lure presentation.

STRONG RETURNS WITHOUT NOISE - Stop seeing things that aren't there. A high signal-to-noise ratio translates to better defined targets, less clutter and greater certainty that what you're looking at on-screen is legit.

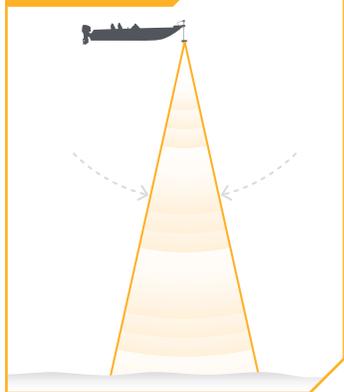
Dual Spectrum CHIRP Lower Unit



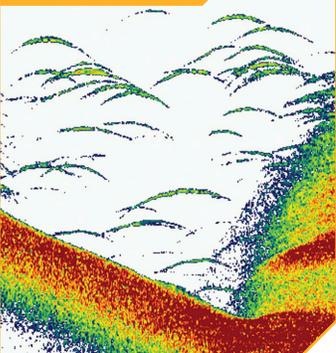
Wide Mode



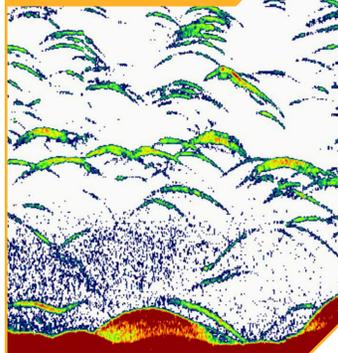
Narrow Mode



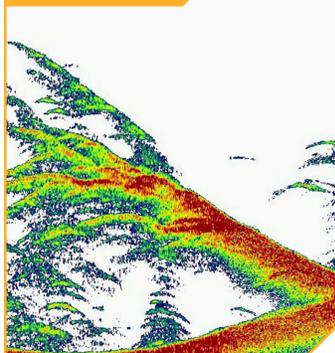
Target Separation



Defined Fish Arches



Strong Returns



The integrated design of the Dual Spectrum CHIRP transducer protects it in the lower unit of the trolling motor from underwater hazards and prevents tangles and damage to the transducer cables. In certain situations, air bubbles may adhere to the surface of the Dual Spectrum CHIRP transducer and affect the performance. If this happens, simply wipe the surface of the transducer with your finger.

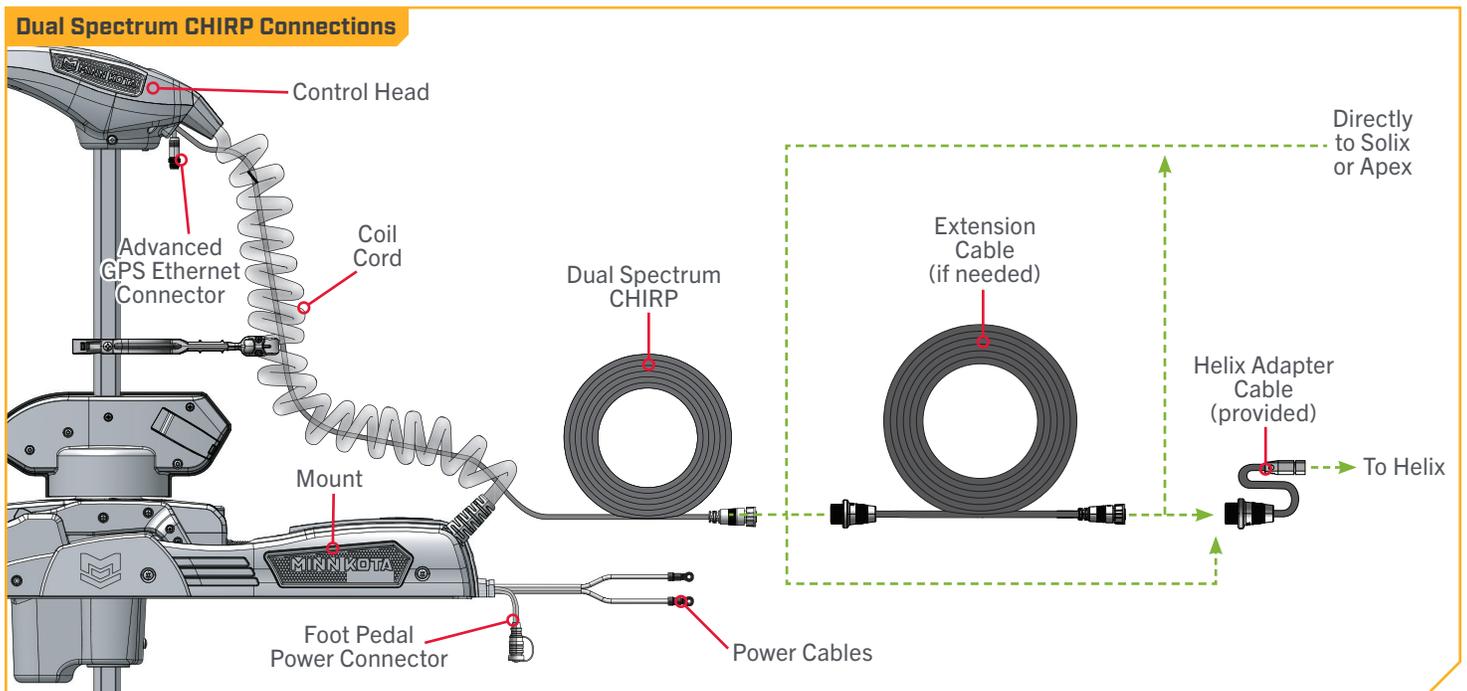
› Considerations for Connecting and Routing Dual Spectrum CHIRP

If Dual Spectrum CHIRP is pre-installed on your trolling motor, one Dual Spectrum CHIRP accessory cable will exit the base of the Control Head and run down the center of the Coil Cord. Dual Spectrum CHIRP requires cables to be connected to an output device such as a Humminbird® fish finder. The Dual Spectrum CHIRP cable that exits the Control Head is "Apex and Solix Ready." Connecting the trolling motor equipped with a Dual Spectrum CHIRP transducer to a compatible fish finder gives you a 2D sonar view of what is happening directly below your trolling motor. To determine if your fish finder is compatible with Dual Spectrum CHIRP, please visit minnkota.johnsonoutdoors.com to check compatibility. The Dual Spectrum CHIRP cable from the trolling motor may be plugged directly into a Solix or Apex, directly into an Extension Cable or directly into a Humminbird® Helix Adapter Cable.

EXTENSION CABLES - The Dual Spectrum CHIRP cable from the trolling motor may not be long enough to reach your fish finder. If the cable length does not reach the desired fish finder installation location, extension cables are available. A 10-foot extension cable ([EC M3 14W10 - 10' transducer extension cable - 720106-1](#)) and a 30-foot extension cable ([EC M3 14W30 - 30' transducer extension cable - 720106-2](#)) are available from humminbird.johnsonoutdoors.com. Both the 10-foot and 30-foot extension cables also come "Apex and Solix Ready." The Extension Cables may plug directly into a Solix or Apex or directly into a Helix Adapter Cable.

HUMMINBIRD HELIX ADAPTER CABLES - If connecting to a Humminbird® Helix fish finder, an adapter cable accessory is included that will allow the connection of any compatible Humminbird® Helix fish finder. The Helix adapter cables will plug directly into the Helix fish finder.

OTHER FISH FINDER ADAPTER CABLES - If connecting to other fish finders on the market, check for compatibility or any required adapter cables online at minnkota.johnsonoutdoors.com.



DUAL SPECTRUM CHIRP

All Dual Spectrum CHIRP Ulterra QUEST motors are equipped with an internal bonding wire. Incorrect rigging will cause sonar interference and can damage your trolling motor, electronics, and other boat accessories. To minimize trolling motor interference, ensure that the fish finder and trolling motor are powered by separate batteries. Refer to the "Battery & Wiring Installation" section of this manual for correct rigging instructions.

The Dual Spectrum CHIRP cables are shielded to minimize interference. To protect this shielding, the cables should not be pulled tight against sharp angles or hard objects. If using cable ties, do not over-tighten. Any excess cable should be bundled in a loose loop of no less than 4" in diameter. The connection cable should be routed to the fish finder following Minn Kota recommendations on routing the cables to optimize mobility and maximize functionality. Follow the instructions below for completing all connections and then follow the instructions for "Securing Accessory Cables" to complete the output cable installation.

CAUTION

Failure to follow the recommended wire routing for installed features, if equipped, may cause damage to the product and void your product warranty. Route cables away from pinch points or other areas that may cause them to bend in sharp angles. Routing the cables in any way other than directed may cause damage to the cables by being pinched or severed. Do not over-tighten the cable ties as it may damage the wires.

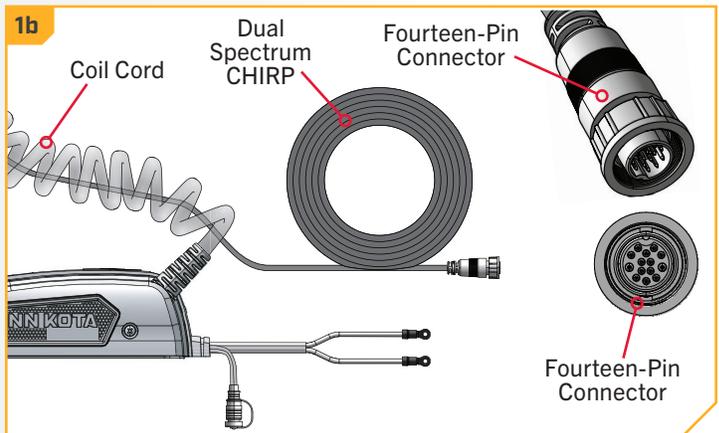
1

NOTICE: Your fish finder should be turned off until this procedure is complete.

- a. Place the motor in the deployed position.

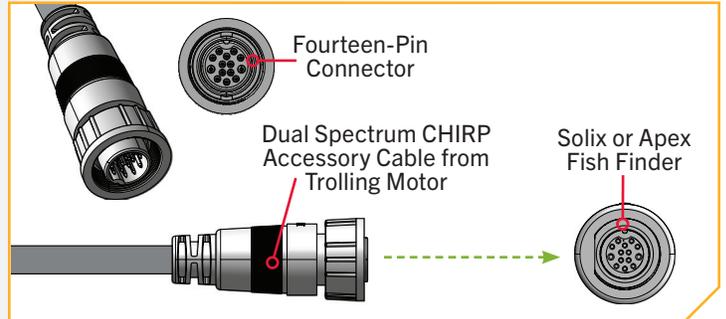
NOTICE: For instructions on deploying the Ulterra QUEST, see the "Quick Stow & Deploy" section of this manual.

- b. Locate the Fourteen-Pin Connector at the end of the Dual Spectrum CHIRP accessory cable. The cable will exit the base of the Control Head and run down the center of the Coil Cord.
- c. Determine if the Plug on the end of the Dual Spectrum CHIRP accessory cable will be attached directly to:
 - 1) a Humminbird® Solix or Apex fish finder,
 - 2) a Dual Spectrum CHIRP Extension Cable,
 - 3) a Helix Adapter Cable or a compatible fish finder adapter cable.



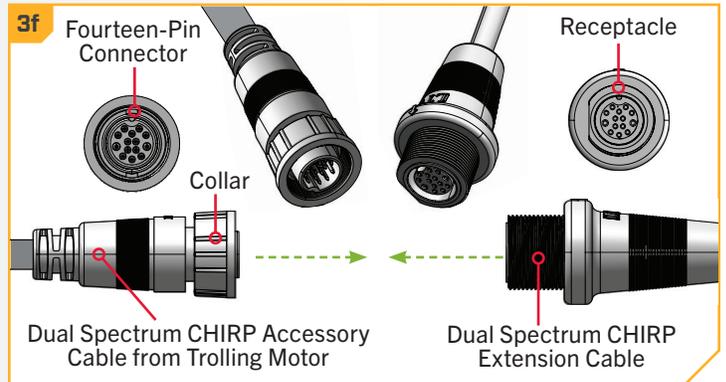
2

- d. If installing directly to a Solix or Apex, the connection will be flat on the back of the fish finder display.
- e. Align the pins on the Accessory Cable with the receptacle on the fish finder. Notice the keyed connectors. Tighten the Collar from the accessory cable to secure the connection. Once directly installed to the Solix or Apex, the connection is complete.



3

- f. If installing directly to a Dual Spectrum CHIRP Extension Cable, align the pins on the accessory cable with the receptacle on the extension cable. Notice the keyed connectors. Tighten the Collar from the accessory cable to secure the connection.
- g. If the Dual Spectrum CHIRP extension cable will be attached directly to a Humminbird® Solix or Apex, the connection will look exactly like the installation directly into a Humminbird Solix or Apex fish finder.



NOTICE: A 10-foot extension cable (EC M3 14W10 - 10' transducer extension cable - 720106-1) and a 30-foot extension cable (EC M3 14W30 - 30' transducer extension cable - 720106-2) are available from humminbird.johnsonoutdoors.com.

BUILT-IN MEGA SIDE IMAGING

4

ITEM(S) NEEDED

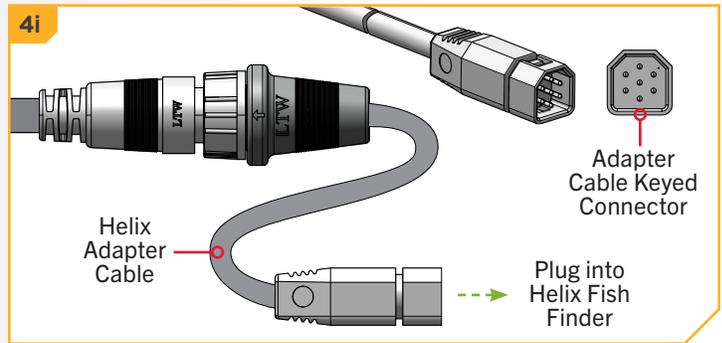
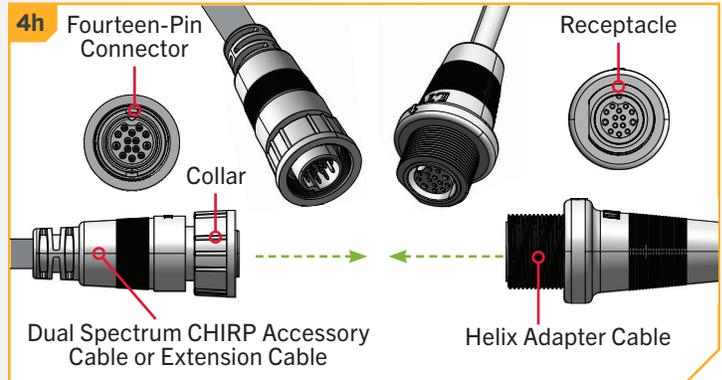


- h. If installing directly to a Helix Adapter Cable, align the pins on the accessory cable or extension cable with the receptacle on the Helix Adapter Cable (Item #18). Notice the keyed connectors. Tighten the Collar from the accessory cable or extension cable to secure the connection.
- i. If the Helix Adapter Cable will be attached directly to a Humminbird® Helix, plug it in the Helix Adapter Cable Keyed Connection on the back of the fish finder.

NOTICE: If connecting to other fish finders on the market, check for compatibility or any required adapter cables online at minnkota.johnsonoutdoors.com.

- j. If the trolling motor has more than one external connector for an output device, complete the connection for that specific output and then follow the instructions for "Securing Accessory Cables" to complete the output cable installation.

NOTICE: If unsure of what features the trolling motor may be installed with that require connection to an output device, review the "Identifying Trolling Motor Features and Their Associated Cables" section in this document.



BUILT-IN MEGA SIDE IMAGING >

MEGA Imaging technology took fish finding into the megahertz frequency for the very first time. Now Built-in MEGA Side Imaging+ delivers up to 3X the output of standard Side Imaging®. Humminbird improved this technology even further by extending the depth range and expanding the side coverage areas, all while improving the crystal clear imagery. Built-in MEGA Side Imaging+ comes available in the Minn Kota flagship families of trolling motors, including Ultrex and Ulterra, with 200 feet of coverage on either side of your boat. With Humminbird MEGA imaging sonar built right into the trolling motor, you now have a crystal clear view of what's directly to the left and right of your boat, without having to manage all of the cables that come with external transducers. The Built-in MEGA SI transducer is only available on new models equipped from the factory and cannot be added to an existing trolling motor.

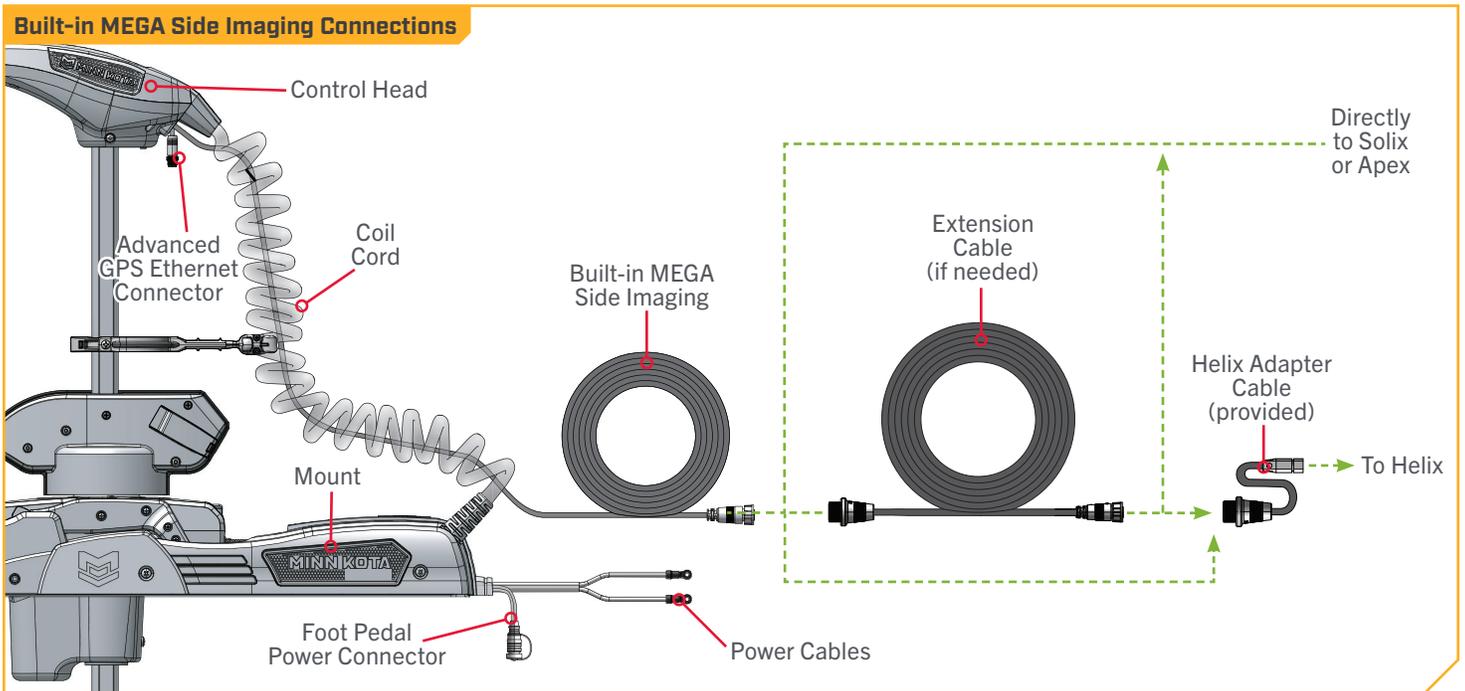
› Considerations for Connecting and Routing Built-in MEGA Side Imaging

If Built-in MEGA Side Imaging is pre-installed on your trolling motor, one Built-in MEGA Side Imaging accessory cable will exit the base of the Control Head and run down the center of the Coil Cord. Built-in MEGA Side Imaging requires cables to be connected to an output device such as a Humminbird® fish finder. The Built-in MEGA Side Imaging cable that exits the Control Head is "Apex and Solix Ready." Connecting the trolling motor equipped with a Built-in MEGA Side Imaging transducer to a compatible fish finder gives you a 2D sonar view of what is happening directly below your trolling motor. To determine if your fish finder is compatible with Built-in MEGA Side Imaging, please visit minnkota.johnsonoutdoors.com to check compatibility. The Built-in MEGA Side Imaging cable from the trolling motor may be plugged directly into a Solix or Apex, directly into an Extension Cable or directly into a Humminbird® Helix Adapter Cable.

EXTENSION CABLES - The Built-in MEGA Side Imaging cable from the trolling motor may not be long enough to reach your fish finder. If the cable length does not reach the desired fish finder installation location, extension cables are available. A 10-foot extension cable ([EC M3 14W10 - 10' transducer extension cable - 720106-1](#)) and a 30-foot extension cable ([EC M3 14W30 - 30' transducer extension cable - 720106-2](#)) are available from humminbird.johnsonoutdoors.com. Both the 10-foot and 30-foot extension cables also come "Apex and Solix Ready." The Extension Cables may plug directly into a Solix or Apex or directly into a Helix Adapter Cable.

HUMMINBIRD HELIX ADAPTER CABLES - If connecting to a Humminbird® Helix fish finder, an adapter cable accessory is included that will allow the connection of any compatible Humminbird® Helix fish finder. The Helix adapter cable will plug directly into the Helix fish finder.

OTHER FISH FINDER ADAPTER CABLES - If connecting to other fish finders on the market, check for compatibility or any required adapter cables online at minnkota.johnsonoutdoors.com.



BUILT-IN MEGA SIDE IMAGING

CAUTION

Failure to follow the recommended wire routing for installed features, if equipped, may cause damage to the product and void your product warranty. Route cables away from pinch points or other areas that may cause them to bend in sharp angles. Routing the cables in any way other than directed may cause damage to the cables by being pinched or severed. Do not over-tighten the cable ties as it may damage the wires.

NOTICE: You can only view Side Imaging with a MEGA DI or MEGA SI HELIX G2N, G3N or G4N Series model and a required adapter, or with any SOLIX or APEX Series model. The built-in transducer cannot supply MEGA Imaging to Humminbird models that do not already have the capability. If you have a G2/G2N, G3/G3N, G4/G4N HELIX that is not a MEGA SI or MEGA DI model, you will still get 2D Dual Spectrum CHIRP Sonar from the transducer. SOLIX G1 and HELIX G2 and G2N units need to be running the latest software update to view sonar from motors with Built-in MEGA Imaging. You can get the latest version of software for your fish finder on humminbird.johnsonoutdoors.com. Built-in MEGA Imaging is not supported by HELIX G1 models or other brands of fish finders.

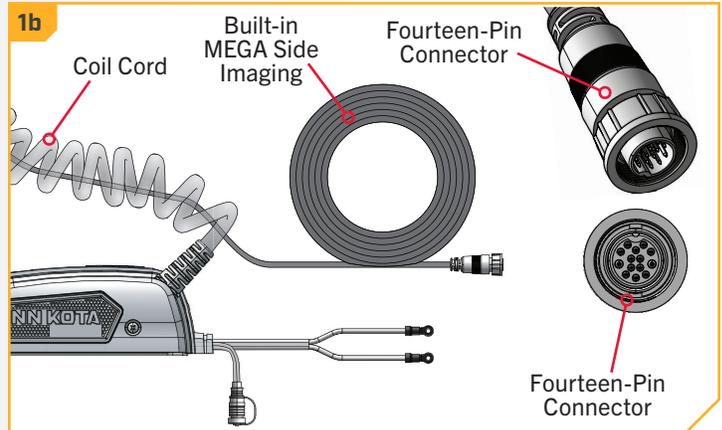
1

NOTICE: Your fish finder should be turned off until this procedure is complete.

- a. Place the motor in the deployed position.

NOTICE: For instructions on deploying the Ulterra QUEST, see the “Quick Stow & Deploy” section of this manual.

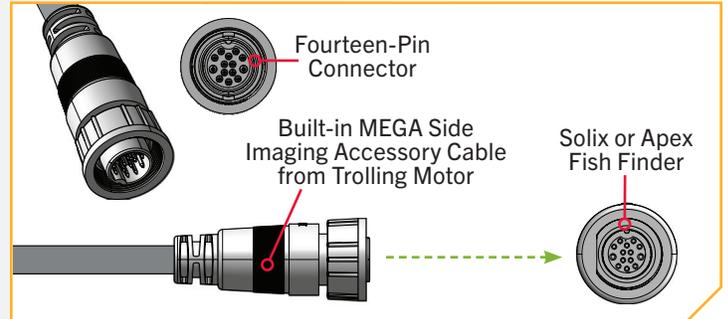
- b. Locate the Fourteen-Pin Connector at the end of the Built-in MEGA Side Imaging accessory cable. The cable will exit the base of the Control Head and run down the center of the Coil Cord.
- c. Determine if the Plug on the end of the Built-in MEGA Side Imaging accessory cable will be attached directly to:
 - 1) a Humminbird® Solix or Apex fish finder,
 - 2) a Built-in MEGA Side Imaging Extension Cable,
 - 3) a Helix Adapter Cable or a compatible fish finder adapter cable.



BUILT-IN MEGA SIDE IMAGING

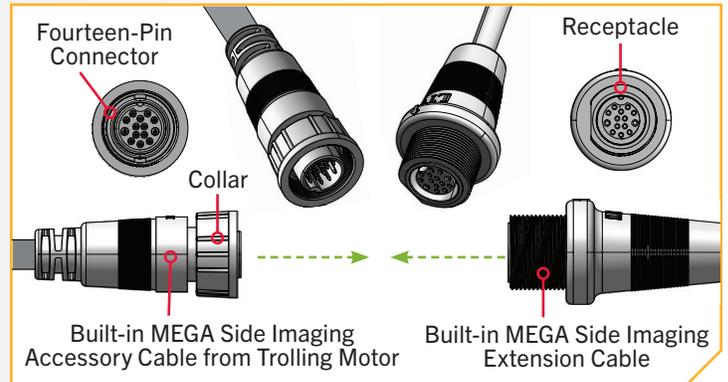
2

- d. If installing directly to a Solix or Apex, the connection will be flat on the back of the fish finder display.
- e. Align the pins on the Accessory Cable with the receptacle on the fish finder. Notice the keyed connections. Tighten the Collar from the accessory cable to secure the connection. Once directly installed to the Solix or Apex, the connection is complete.



3

- f. If installing directly to a Built-in MEGA Side Imaging Extension Cable, align the pins on the accessory cable with the receptacle on the extension cable. Notice the keyed connectors. Tighten the Collar from the accessory cable to secure the connection.
- g. If the Built-in MEGA Side Imaging Extension Cable will be attached directly to a Humminbird® Solix or Apex, the connection will look exactly like the installation directly into a Humminbird Solix or Apex fish finder.



NOTICE: A 10-foot extension cable (EC M3 14W10 - 10' transducer extension cable - 720106-1) and a 30-foot extension cable (EC M3 14W30 - 30' transducer extension cable - 720106-2) are available from humminbird.johnsonoutdoors.com.

BUILT-IN MEGA SIDE IMAGING

4

ITEM(S) NEEDED

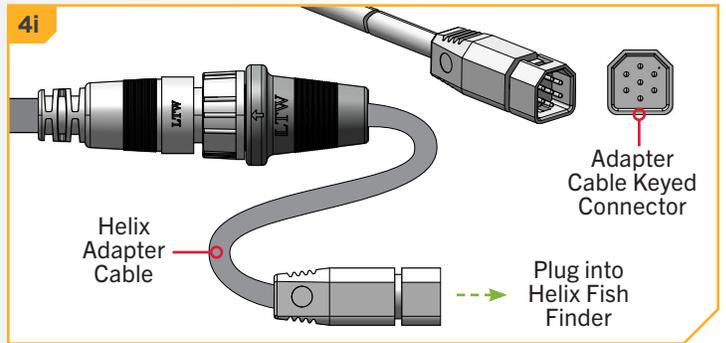
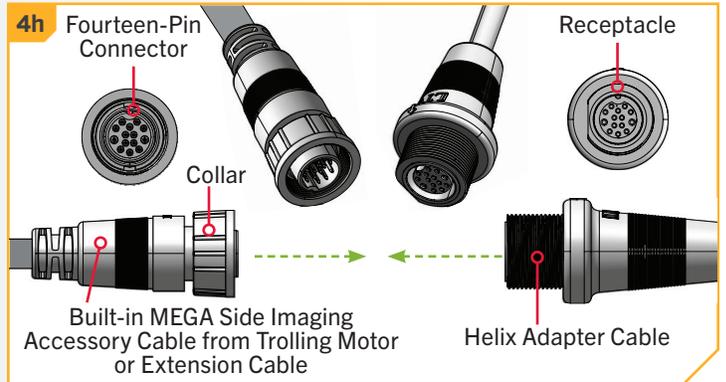


- h. If installing directly to a Helix Adapter Cable, align the pins on the accessory cable or extension cable with the receptacle on the Helix Adapter Cable (Item #18). Notice the keyed connectors. Tighten the Collar from the accessory cable or extension cable to secure the connection.
- i. If the Helix Adapter Cable will be attached directly to a Humminbird® Helix, plug it in the Helix Adapter Cable Keyed Connection on the back of the fish finder.

NOTICE: If connecting to other fish finders on the market, check for compatibility or any required adapter cables online at minnkota.johnsonoutdoors.com.

- j. If the trolling motor has more than one external connector for an output device, complete the connection for that specific output and then follow the instructions for "Securing Accessory Cables" to complete the output cable installation.

NOTICE: If unsure of what features the trolling motor may be installed with that require connection to an output device, review the "Identifying Trolling Motor Features and Their Associated Cables" section in this document.



ADVANCED GPS NAVIGATION >

Your Minn Kota trolling motor and Humminbird fish finder communicate with each other to change the way you fish. Advanced GPS Navigation offers a large array of features including controlling speed, steering, Spot-Lock, and the ability to record and retrace paths on the water, all at your fingertips. To learn more about the GPS capabilities available with your new motor, please refer to the Advanced GPS Navigation Owner's Manual by visiting minnkota.johnsonoutdoors.com.

The Wireless Remote and GPS controller make up the Advanced GPS Navigation system. A Wireless Remote comes paired to the controller from the factory. The GPS controller contains a very sensitive compass and is where all GPS satellite and remote signals are received. The GPS controller is located in the trolling motor Control Head and may be connected to a fish finder from a connection cable that exits the Control Head. If the Advanced GPS Navigation system will be used with a fish finder, the Ethernet link between the trolling motor and the fish finder should be connected.

> Considerations for Connecting and Routing Advanced GPS Navigation

Advanced GPS Navigation is pre-installed on your trolling motor. One eight-pin Advanced GPS Ethernet Connector will exit the base of the Control Head and rest just below the Control Head next to the Coil Cord. If the Advanced GPS Navigation on the trolling motor will be used with a fish finder, an Ethernet Cable will need to be attached to the Advanced GPS Ethernet Connector below the Control Head. Consider the distance between the trolling motor and the fish finder to determine how to complete the Ethernet connection.

ETHERNET CABLES - Minn Kota provides one 30 ft Ethernet cable with every trolling motor equipped with Advanced GPS Navigation. The 30 ft Ethernet cable will accommodate a standard Ethernet connection for most installations to a Humminbird fish finder and is "Apex and Solix Ready."

HUMMINBIRD HELIX ADAPTER CABLES - Minn Kota provides one Helix Adapter Cable (**AS EC QDE - Ethernet Adapter Cable - 720074-1**) with every trolling motor equipped with Advanced GPS Navigation. If the Ethernet connection is being made between the trolling motor and any Humminbird® Helix fish finder, the Helix Adapter Cable should be used. The Helix Adapter Cable directly connects the Ethernet Cable to a Helix fish finder.

ETHERNET EXTENSION CABLES - If the 30 ft Ethernet cable provided with your trolling motor with Advanced GPS Navigation is not long enough to reach the fish finder, an Ethernet Extension cable should be used. The Ethernet Extension cable is available from humminbird.johnsonoutdoors.com and is available in a 30 ft length (**AS ECX 30E - 30' Ethernet Extension Cable - 760025-1**). The Ethernet Extension Cable will plug directly into any length of Ethernet cable.

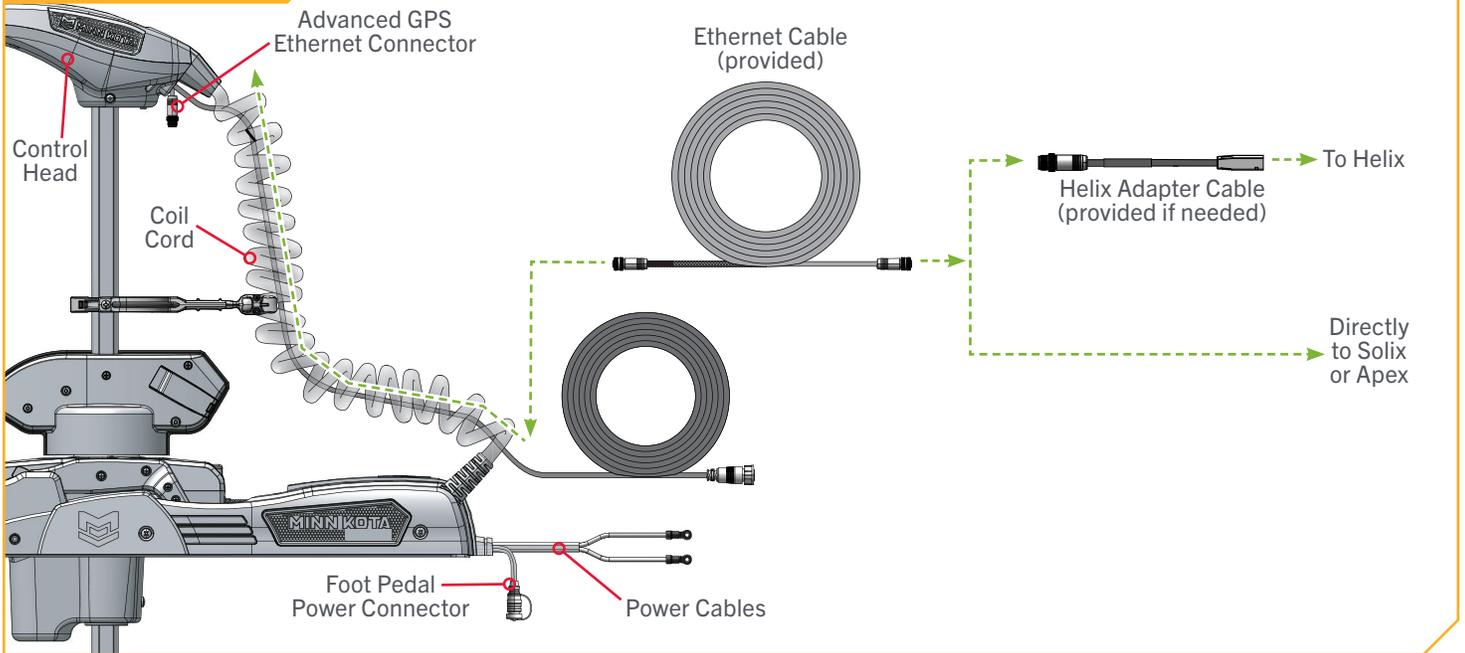
NOTICE: Minn Kota recommends routing the Ethernet Cable or Ethernet Extension Cable through the Coil Cord when making the Ethernet connection. The cables will be installed from the Mount to the Control Head through the Coil Cord and parallel to the Dual Spectrum CHIRP or Built-in MEGA Side Imaging Cable. Bypassing the Coil Cord when routing the Ethernet Cable or Ethernet Extension Cable is not recommended.

CAUTION

Failure to follow the recommended wire routing for installed features, if equipped, may cause damage to the product and void your product warranty. Route cables away from pinch points or other areas that may cause them to bend in sharp angles. Routing the cables in any way other than directed may cause damage to the cables by being pinched or severed. Do not over-tighten cable ties as it may damage the wires.

ADVANCED GPS NAVIGATION

GPS Ethernet Connection



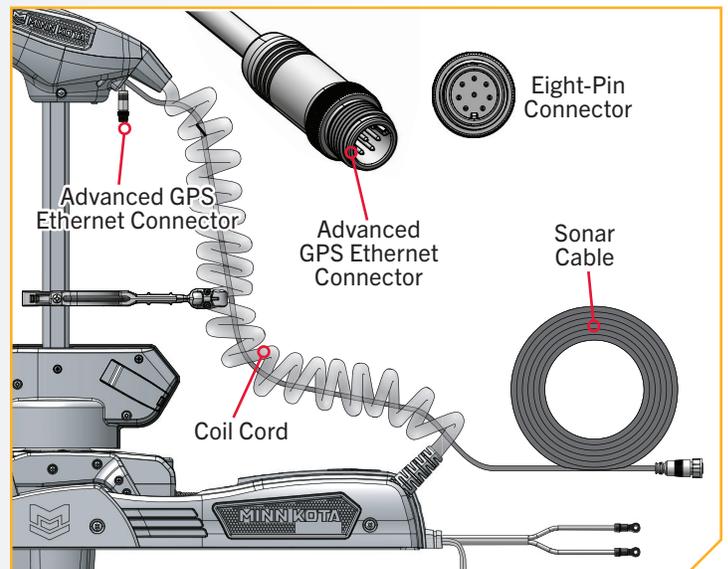
1

NOTICE: Your fish finder should be turned off until this procedure is complete.

NOTICE: For instructions on deploying the Ulterra QUEST, see the “Quick Stow & Deploy” section of this manual.

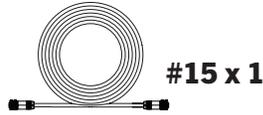
- a. Place the motor in the deployed position.
- b. Locate the Eight-Pin Advanced GPS Ethernet Connector below the Control Head. The Advanced GPS Ethernet Connector will exit the base of the Control Head and will rest just below the Control Head next to the Coil Cord.

NOTICE: Ulterra QUEST trolling motors with Advanced GPS Navigation are also equipped with Sonar. Sonar is pre-installed from the factory and may be either Dual Spectrum CHIRP or Built-in MEGA Side Imaging. A Sonar Cable will run down the center of the Coil Cord. Review the “Identifying Trolling Motor Features and Their Associated Cables” of this document to identify and learn more about Sonar.



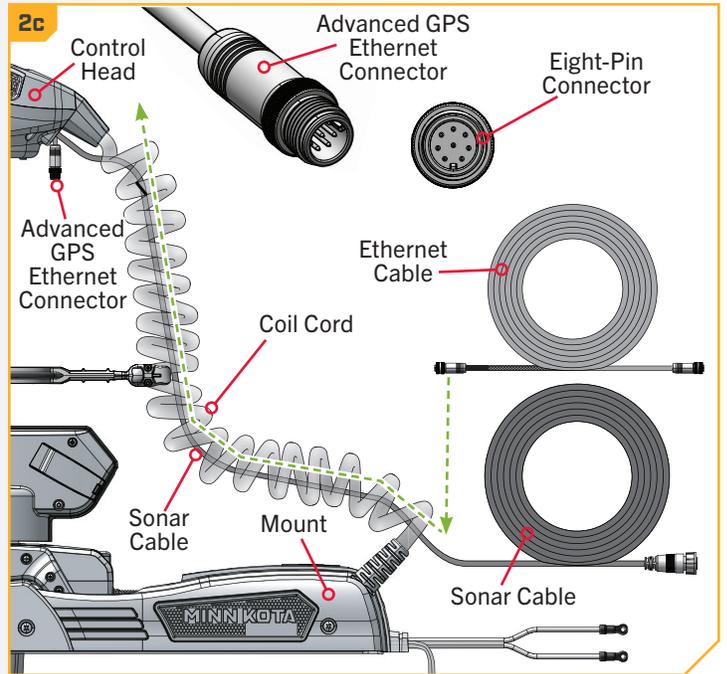
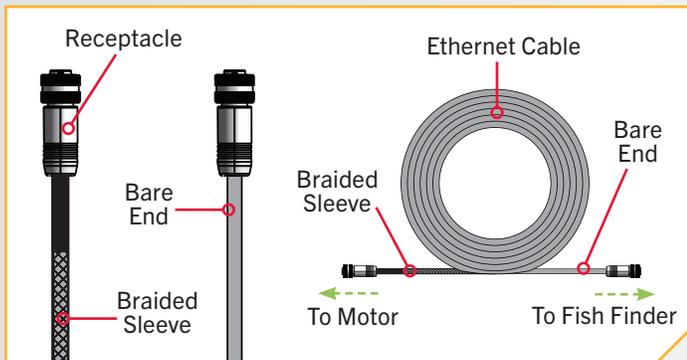
2

ITEM(S) NEEDED



- c. Identify the keyed Receptacle on the Ethernet Cable (Item #15). It will be keyed to fit with the Eight-Pin Advanced GPS Ethernet Connector below the Control Head.

NOTICE: The Ethernet Cable has a Receptacle on both ends. The Receptacle on the end of the Ethernet Cable with braided sleeving should be connected to the Advanced GPS Ethernet Connector, while the Receptacle on the bare end without sleeving should be connected to the fish finder.



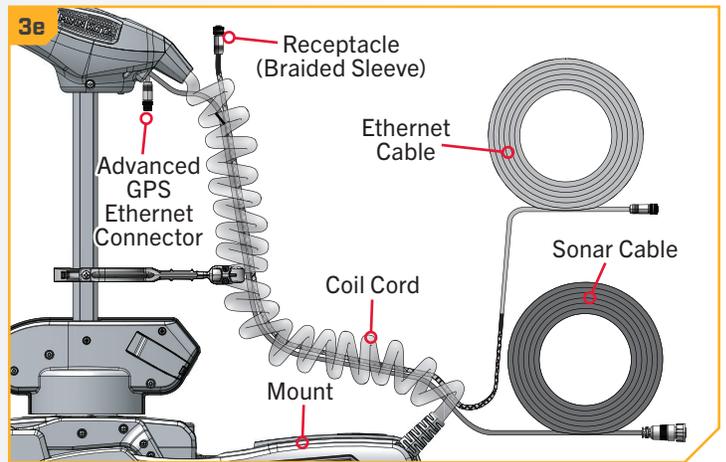
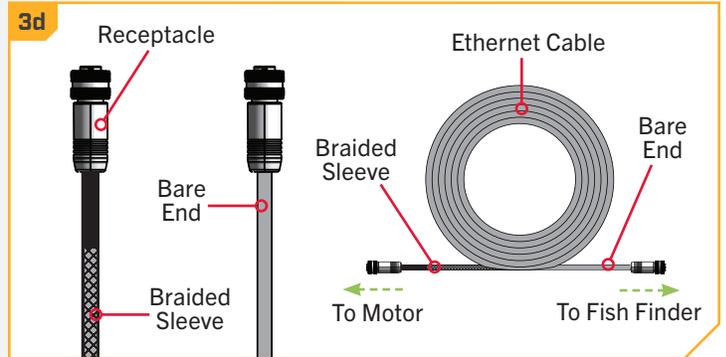
ADVANCED GPS NAVIGATION

3

- d. Take the Receptacle on the end of the Ethernet Cable covered in a braided sleeve. The Receptacle with the braided sleeve will be inserted into the Coil Cord and connected to the Advanced GPS Ethernet Connector, while the Receptacle on the bare end of the Ethernet Cable will exit the Coil Cord and be connected to the Fish Finder.
- e. Run the Receptacle on the Ethernet Cable up through the bottom of the Coil Cord so it is parallel to the Sonar Cable. Allow enough slack in the cable to attach the Receptacle to the Advanced GPS Ethernet Connector.

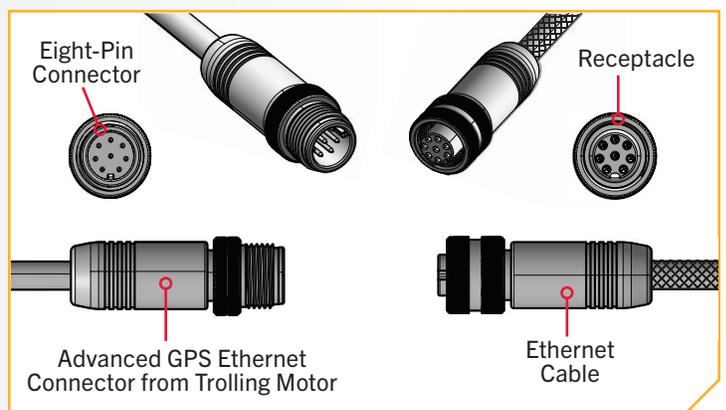
NOTICE: Ensure that the correct Receptacle on the Ethernet Cable is routed through the Coil Cord and connected to the Advanced GPS Ethernet Connector. The section of the Ethernet Cable covered in a braided sleeve must be routed through the Coil Cord and connected. Do not connect the Receptacle on the bare end to the motor. Failure to connect the correct Receptacle may result in damage to cables.

NOTICE: Once all accessory cables are connected, the final installation will require the Ethernet Cable to be secured. See the “Securing Accessory Cables” section of this document for details once all connections are complete.



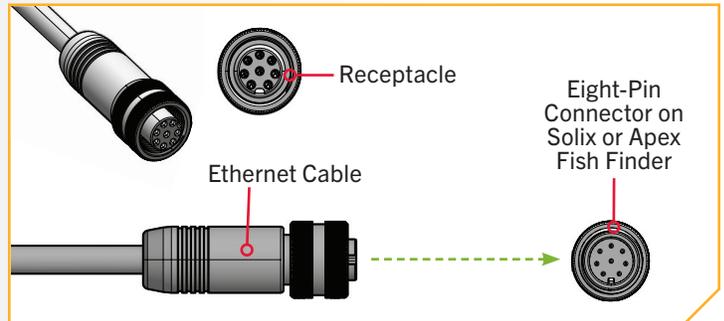
4

- f. To install the Ethernet Cable, align the pins on the Advanced GPS Ethernet Connector with the Receptacle on the Ethernet Cable. Notice the keyed connectors. Tighten the Collar from the Ethernet Cable to secure the connection.
- g. The Ethernet Cable will plug directly into a Solix or Helix Fish Finder or directly into a Helix Adapter Cable.



5

- h. If installing directly to a Solix or Apex, the connector will be flat on the back of the fish finder display.
- i. Align the Receptacle on the Ethernet Cable with the Eight-Pin Connector on the Apex or Solix fish finder. Notice the keyed connectors. Tighten the Collar from the Ethernet Cable to secure the connection. Once directly installed to the Solix or Apex, the connection is complete.



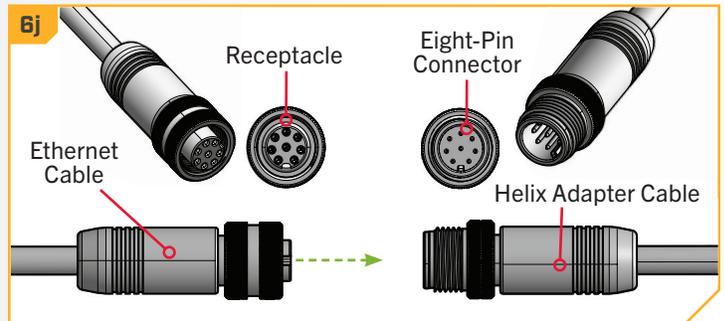
6

ITEM(S) NEEDED

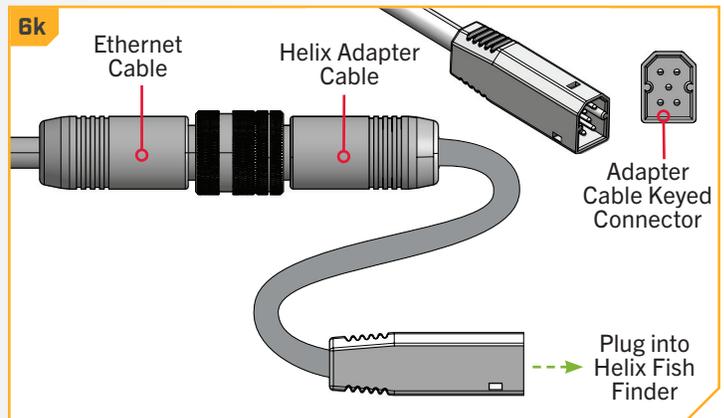


- j. If installing directly to a Helix Adapter Cable (Item #16), align the Receptacle on the Ethernet Cable with the Eight-Pin Connector on the Helix Adapter Cable provided. Notice the keyed connectors. Tighten the Collar from the Ethernet Cable to secure the connection.

NOTICE: Minn Kota provides one Helix Adapter Cable (AS EC QDE - Ethernet Adapter Cable - 720074-1) with every trolling motor equipped with Advanced GPS Navigation.



- k. The Helix Adapter Cable directly connects the Ethernet Cable to a Helix fish finder. Locate the Helix Adapter Cable Keyed Connector on the back of the fish finder. Plug the Helix Adapter Cable into the back of the Helix fish finder to complete the connection.
- l. If your trolling motor has more than one feature that requires connection to an output device, complete the connection for that specific output and then follow the instructions for "Securing Accessory Cables" to complete the Accessory Cable installation.



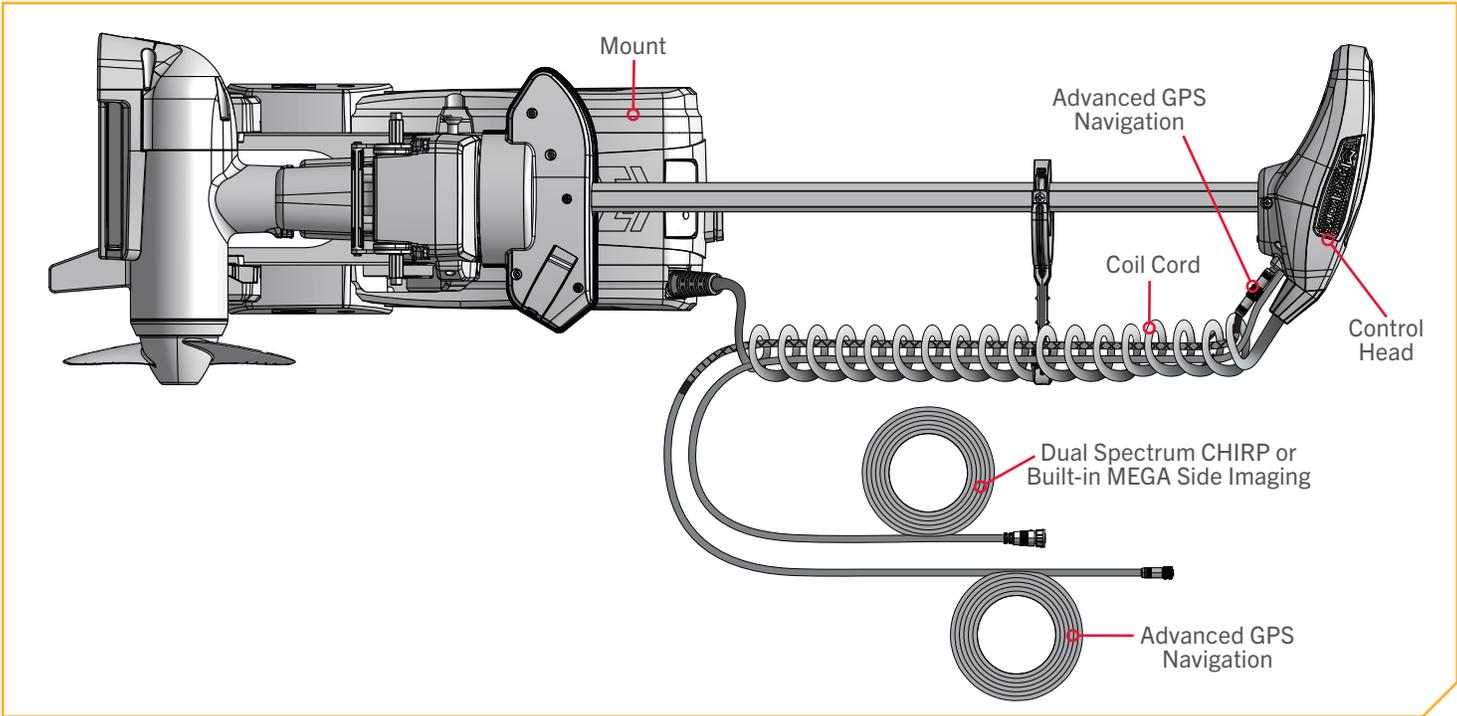
NOTICE: If unsure of what features your trolling motor may be installed with that require connection to an output device, please review the "Identifying Trolling Motor Features and Their Associated Cables" section of this manual.

SECURING ACCESSORY CABLES

› Securing Accessory Cables

Before securing accessory cables, please review the "Identifying Trolling Motor Features and Their Associated Cables" section of this document. When identifying features, it is very important to secure the cables if **two** connections are present below the Control Head. If only **one** cable is present below the Control Head, securing the Accessory Cables is not necessary. All Accessory Cables that will be used on the trolling motor must be routed and all connections secured before completing the installation in this section. To review how feature cables should be routed and connected, review the "Advanced GPS Navigation" and "Dual Spectrum CHIRP" or "Built-in MEGA Side Imaging" sections of this document.

NOTICE: If only one cable is present below the Control Head, this installation is not applicable.



CAUTION

Failure to follow the recommended wire routing for installed features, if equipped, may cause damage to the product and void your product warranty. Route cables away from pinch points or other areas that may cause them to bend in sharp angles. Routing the cables in any way other than directed may cause damage to the cables by being pinched or severed. Do not over-tighten the cable tie as it may damage the wire.

1

ITEM(S) NEEDED



- a. Place the motor in the stowed position.

NOTICE: For instructions on stowing the Ultrera QUEST, see the “Quick Stow & Deploy” section of this manual.

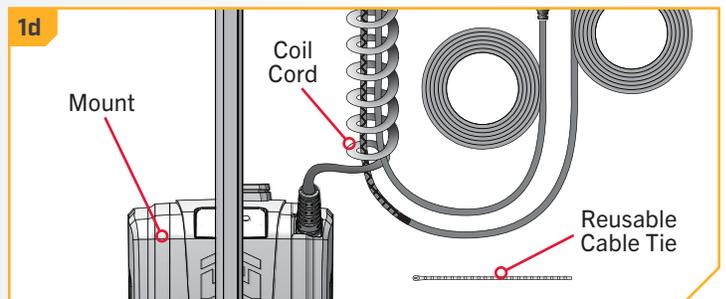
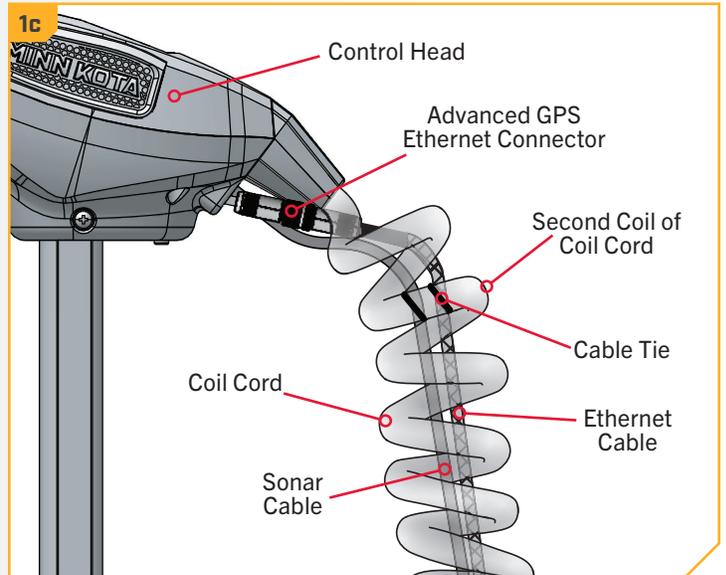
- b. Confirm all Accessory Cables are connected to an output device as desired. With the motor stowed, locate the Advanced GPS Ethernet Connector below the Control Head.
- c. Take a Cable Tie (Item #17) and secure the Ethernet Cable to the second coil of the Coil Cord. The Cable Tie should wrap around the Ethernet Cable and Coil Cord, but not the Sonar Cable. Correct installation will have the Ethernet Cable and Sonar Cable each secured individually with a Cable Tie to the second coil of the Coil Cord.

NOTICE: The Sonar Cable comes from the factory secured to the Coil Cord with a Cable Tie. Do not remove or adjust the Cable Tie retaining the Sonar Cable.

- d. Secure the Cable Tie until it is fingertip tight. Do not over-tighten as it may damage the Ethernet Cable.
- e. Leave 6” of slack where the Sonar and Ethernet Cables exit the Coil Cord. Bundle any excess cable in a loose loop no less than 4” in diameter.

CAUTION

Do not over-tighten the Cable Tie as it may damage the wires.



NOTICE: Minn Kota recommends routing the Accessory Cables through the Coil Cord. Bypassing the Coil Cord when routing Accessory Cables is not recommended.

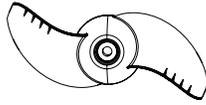
NOTICE: The Ethernet Cable should be secured to the second coil of the Coil Cord. Securing the Ethernet Cable to any other coil may damage the Cables.

INSTALLING THE PROP

› Installing the Prop

1

ITEM(S) NEEDED



#10 x 1



#11 x 1



#12 x 1



#13 x 1



CAUTION

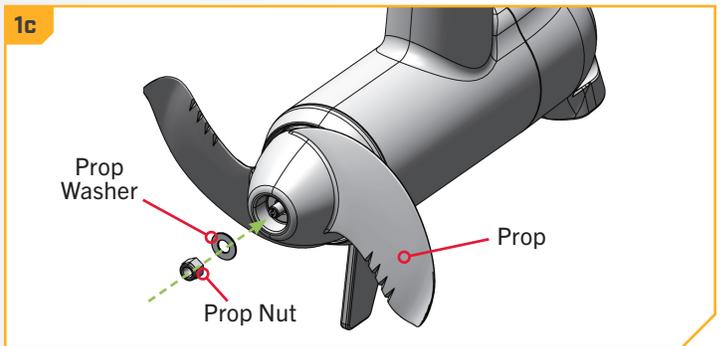
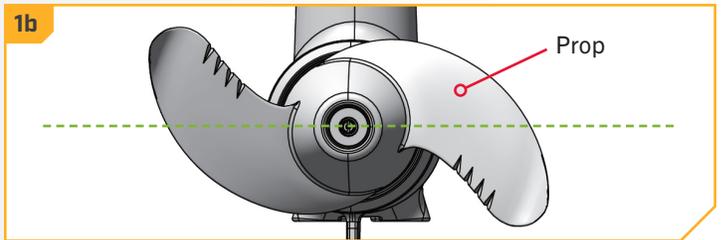
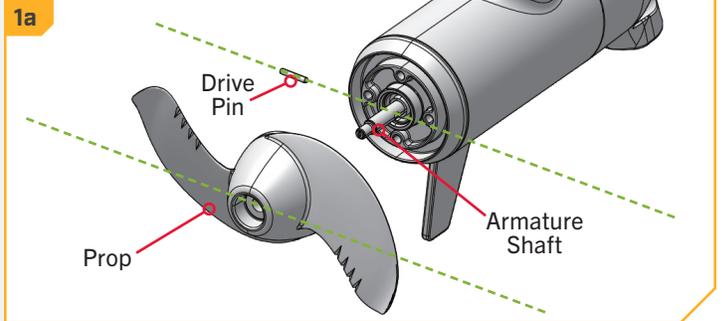
Disconnect the motor from the battery before beginning any prop work or maintenance.

- Take the Drive Pin (Item #13) and slide it through the Hole in the Armature Shaft. Position the Drive Pin horizontally by grasping the Armature Shaft and rotating it with the Drive Pin in place.
- Align the Prop (Item #10) so it is horizontal and parallel with the Drive Pin. Slide the Prop onto the Armature Shaft and Drive Pin until it is seated against the lower unit.
- Install the Prop Washer (Item #11) and the Prop Nut (Item #12) onto the end of the Armature Shaft.
- While holding the Prop horizontal, tighten the Prop Nut with a 9/16" Deep Well Socket. Tighten the Prop Nut to 25-35 in-lbs.



CAUTION

Do not over-tighten as this can damage the Prop.



ONE-BOAT NETWORK

OPTIMIZING THE PERFORMANCE OF THE ULTERRA QUEST WITH THE WIRELESS REMOTE OR ONE-BOAT NETWORK APP

Minn Kota® and Humminbird® have joined forces to bring you the One-Boat Network, including the latest Advanced GPS Navigation Wireless Remote and the One-Boat Network app. The Wireless Remote comes from the factory paired to the trolling motor. To learn more about Wireless Remote features, refer to the Wireless Remote Owner's Manual online at minnkota.johnsonoutdoors.com.

To get the most from your One-Boat Network, we encourage you to download the One-Boat Network app onto your smart device. The One-Boat Network® app is a free iOS and Android application that you can download to a mobile device, providing unparalleled control over all of your One-Boat Network connected products. Minn Kota recommends connecting the trolling motor to the OBN app to assist in these steps. For instructions on pairing the OBN app to the trolling motor, refer to the OBN Quick Start Guide included with the motor. For more information on the OBN app, refer to the One-Boat Network Owner's Manual online at minnkota.johnsonoutdoors.com.

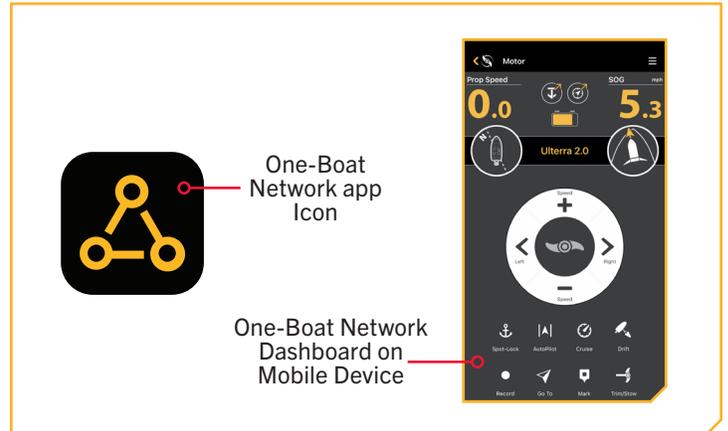
Completing the installation of the Ulterra QUEST through the Wireless Remote or OBN app should be done following the Prop installation. Ensure that the trolling motor is connected to a power source before adjusting One-Boat Network settings.

WARNING

Take care that neither you nor other persons approach the turning propeller too closely, neither with body parts nor with objects. The motor is powerful and may endanger or injure you or others. Stay clear of the Prop and watch out for accidental engagement.

NOTICE: Ensure that the trolling motor is connected to a power source before adjusting One-Boat Network settings.

NOTICE: If the Wireless Remote is lost or becomes non-functioning during navigation, and the One-Boat Network app is unavailable, disconnect the motor from power to cancel all active navigation and turn off the Prop.



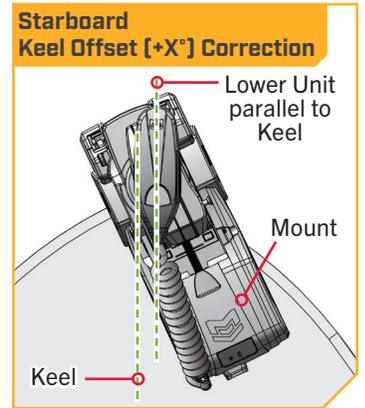
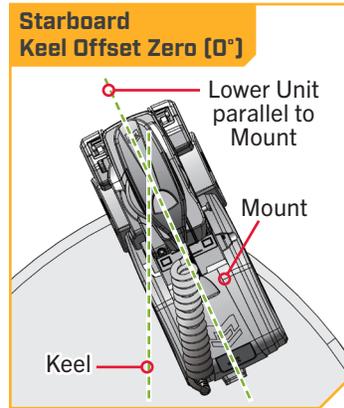
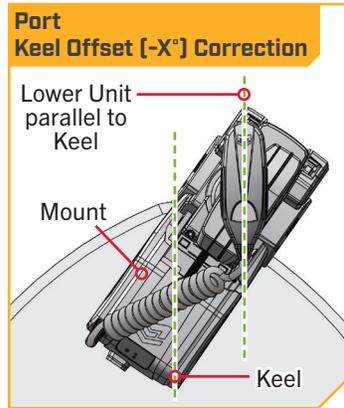
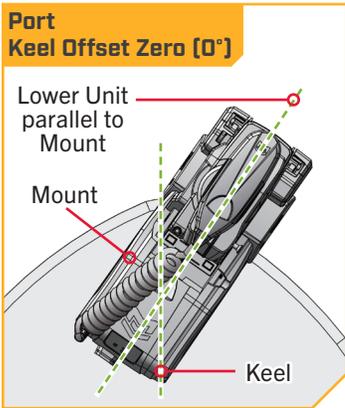
ONE-BOAT NETWORK ADJUSTMENTS

ONE-BOAT NETWORK ADJUSTMENTS

KEEL OFFSET

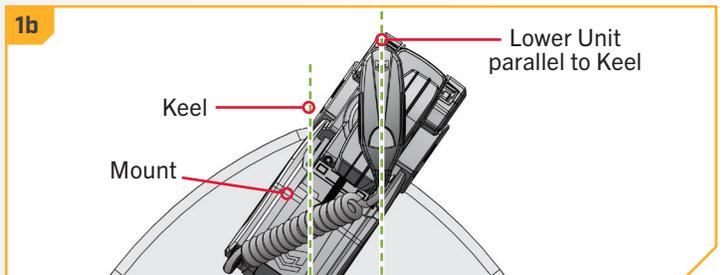
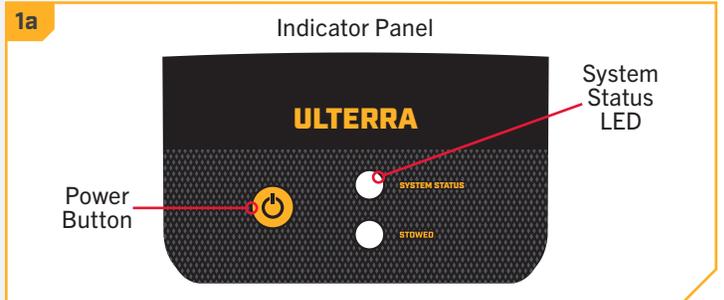
The UltraQuest comes from the factory with the Lower Unit parallel to the Mount. When the Lower Unit is parallel to the Mount, the Keel Offset is zero. In an ideal installation, the Lower Unit will be parallel to the Keel; however, the Mount is rarely installed to be perfectly inline with the Keel, therefore the Lower Unit will not be parallel with the Keel. Nearly all installations will have some variation in mounting position to either the Port or Starboard side of the boat. The Keel Offset feature records the position of the Lower Unit when it is parallel to the Keel based on the Mount being offset from the Keel. Before adjusting the Keel Offset, complete all installation steps. This includes mounting the trolling motor to the boat and installing power and accessory cables. The Keel Offset can be recorded through the Wireless Remote or One-Boat Network App.

NOTICE: When the motor is installed from the factory, the Keel Offset is 0 degrees. When adjusting the Keel Offset, any position towards Port will create a Keel Offset of a negative angle. Any position towards Starboard will create a positive angle.



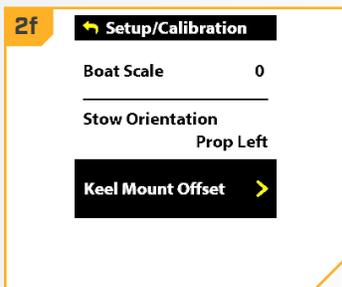
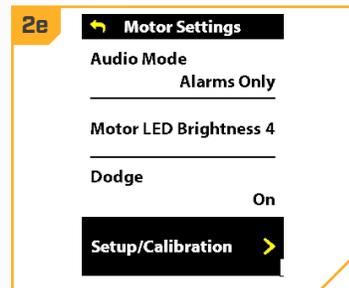
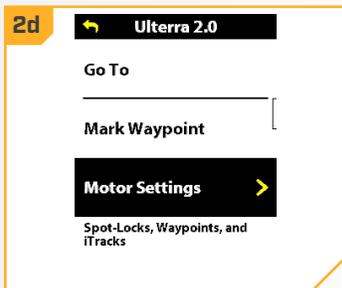
Setting the Keel Offset with the Wireless Remote

1.
 - a. Power on the trolling motor by pressing the Power  button on the Indicator Panel. When the trolling motor is on, the System Status  LED will be blue.
 - b. With either the Wireless Remote, foot pedal, or One-Boat Network (OBN) app on a paired mobile device, steer the motor so that the control head and lower unit are parallel to the Keel.



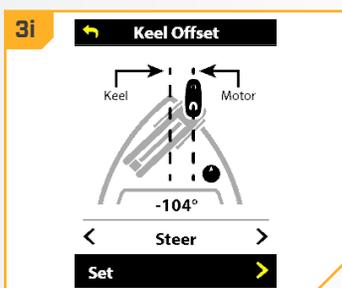
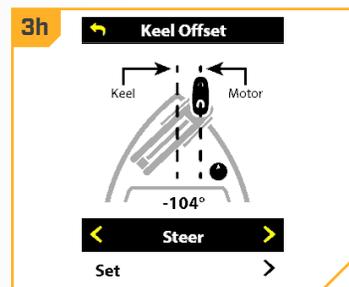
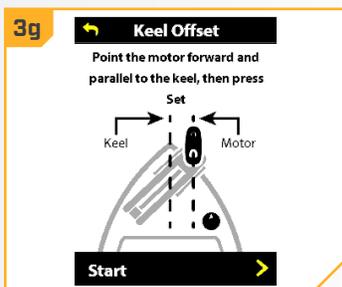
2

- c. Press the Menu  button on the Wireless Remote.
- d. Use the Speed Up  or Speed Down  button to find the Motor Settings menu. Use the Steer Right  button to select Motor Settings.
- e. In the Motor Settings Menu, use the Speed Up  or Speed Down  button to find Setup/Calibration.
- f. In the Setup/Calibration menu, use the Speed Up  or Speed Down  button to find Keel Mount Offset. Use the Steer Right  button to select Keel Mount Offset.



3

- g. Review all safety warnings. Use the Steer Right  button to select Start and begin the process.
- h. Use the Steer Left  or Steer Right  button to point the motor forward and parallel to the keel.
- i. When satisfied with the placement of the trolling motor, use the Speed Up  or Speed Down  button to scroll to Set. Use the Steer Right  button to select Set. The degree of offset is displayed at the bottom of the Dashboard.

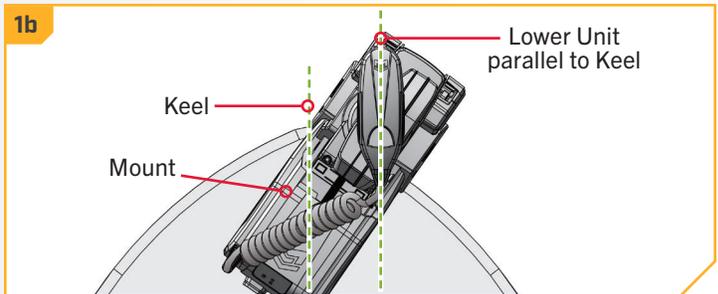
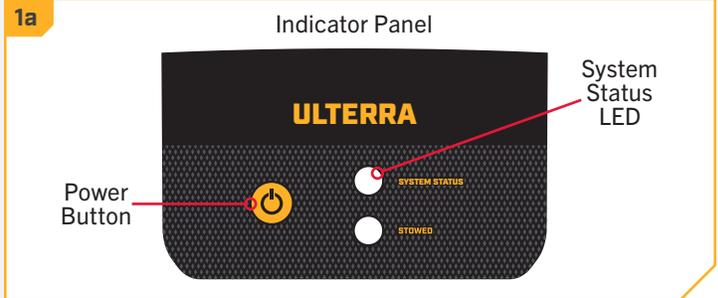


KEEL OFFSET

▶ Setting the Keel Offset with the One-Boat Network App

1

- a. Power on the trolling motor by pressing the Power  button on the Indicator Panel. When the trolling motor is on, the System Status  LED will be blue.
- b. With either the Wireless Remote, foot pedal, or One-Boat Network (OBN) app on a paired mobile device, steer the motor so that the control head and lower unit are parallel to the Keel.



2

- c. Open the One-Boat Network (OBN) app on the mobile device. Make sure the mobile device is paired with the trolling motor.
- d. From the OBN home screen, tap the Motor menu. The Motor menu opens the Motor home screen.
- e. Before the Motor home screen will open, tap Agree on the on-screen prompt.

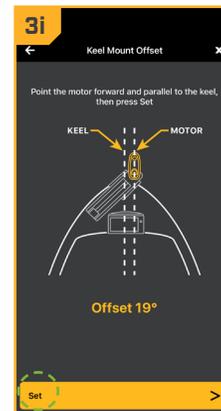
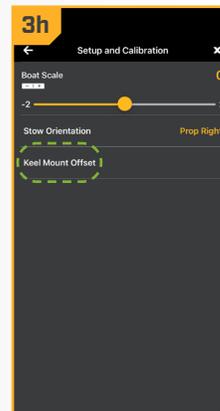
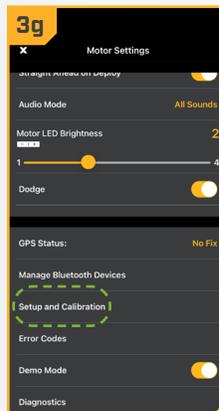
NOTICE: The on-screen prompt will only display once each time the app is launched. If the prompt has displayed, the Motor home screen appears.

- f. On the Motor home screen, locate the Motor Settings button in the upper-right corner and tap it.



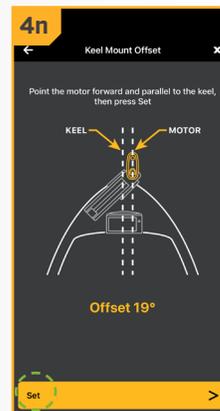
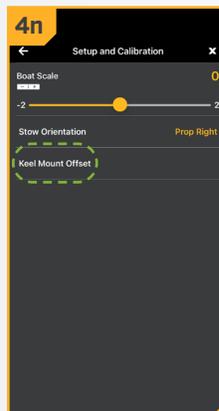
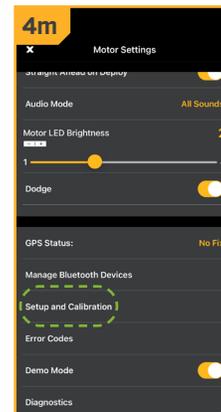
3

- g. In the Motor Settings menu, find and tap Setup and Calibration.
- h. In Setup and Calibration, find and tap Keel Mount Offset.
- i. Review all safety warnings. Follow the prompts in the One-Boat Network app. If the placement of the trolling motor is pointing forward and parallel to the keel, tap Set. The degree of offset will show at the bottom of the app Display.



4

- j. If the trolling motor needs to be adjusted, locate the Return button on the upper-left corner of the app screen. Tap the Return button three times until the Motor home screen displays.
- k. Use the Steer Right > and Steer Left < buttons to point the motor forward and parallel to the keel.
- l. When satisfied with the placement of the trolling motor, locate the Motor Settings button in the upper-right corner and tap it.
- m. In the Motor Settings menu, find and tap Setup and Calibration.
- n. In Setup and Calibration, find and tap Keel Mount Offset. If the placement of the trolling motor is pointing forward and parallel to the keel, tap Set.
- o. The degree of offset shows at the bottom of the app Display. Tap Return to close the Keel Mount Offset and return to the home screen.

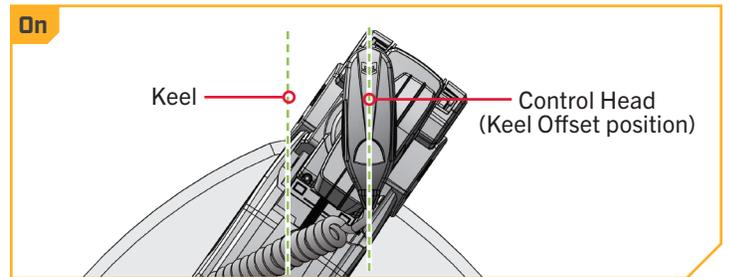
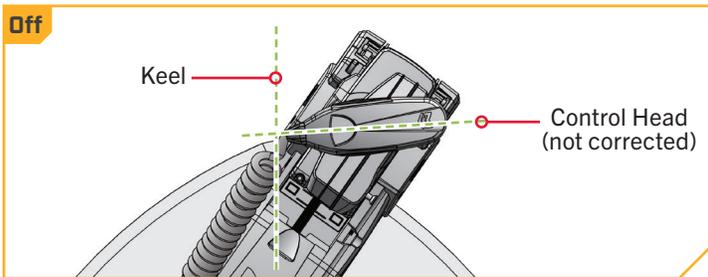


STRAIGHT ON DEPLOY

STRAIGHT ON DEPLOY

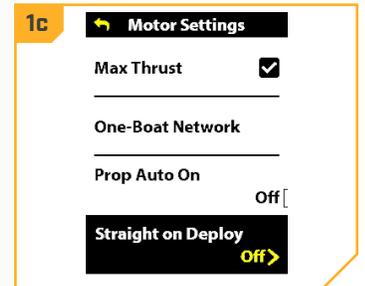
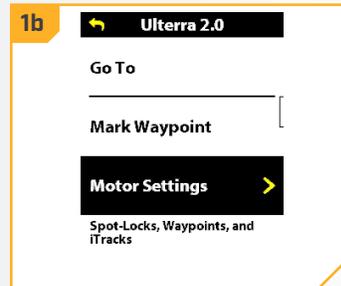
Minn Kota recommends setting the Keel Offset when the position of the Lower Unit is parallel with the Keel. Save the Keel Offset before exploring the Straight on Deploy feature. Straight on Deploy uses the position recorded in Keel Offset to know where to position the Lower Unit to be parallel with the Keel.

When Straight on Deploy is engaged, the lower unit will automatically rotate to the Keel Offset position when deployed. By default, the Lower Unit will be parallel to the Keel when the Mount is parallel to the Keel. If the Keel Offset was programmed to another angle, the Straight on Deploy feature will correct the position to match the Keel Offset angle when turned "on." If Straight on Deploy is turned "off," the trolling motor will not correct the position in any direction.



To Toggle Straight on Deploy with the Wireless Remote

- 1 a. With the motor on, press the Menu  button on the Wireless Remote.
- b. Use the Speed Up  or Speed Down  button to find the Motor Settings menu. Use the Steer Right  button to select Motor Settings.
- c. In the Motor Settings Menu, use the Speed Up  or Speed Down  button to find Straight on Deploy.
- d. By default, the Straight on Deploy is toggled "off."
- e. Use the Steer Right  button to toggle between "on" and "off."

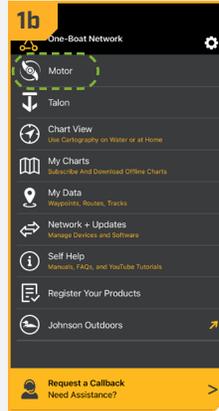


► To Toggle Straight on Deploy with the One-Boat Network App

1

- a. Open the One-Boat Network (OBN) app on a mobile device. Make sure the mobile device is paired with the trolling motor and that the motor is powered "on."
- b. From the OBN home screen, tap the Motor menu. The Motor menu opens the Motor home screen.
- c. Before the Motor home screen will open, tap Agree on the on-screen prompt.

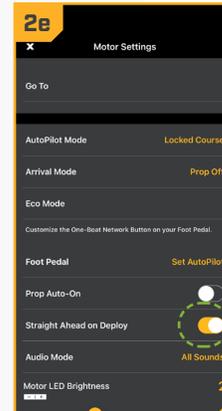
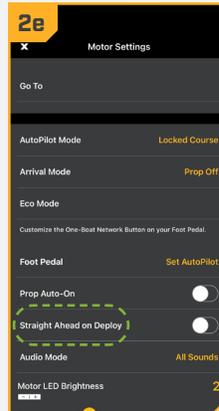
NOTICE: The on-screen prompt will only display once each time the app is launched. If the prompt has displayed, the Motor home screen appears.



- d. On the Motor home screen, locate the Motor Settings button in the upper-right corner and tap it.

2

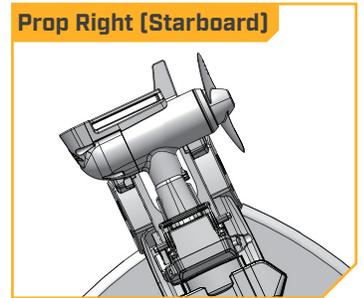
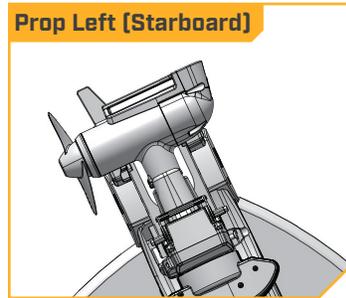
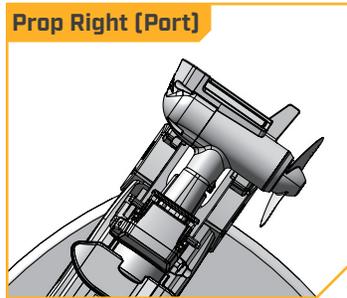
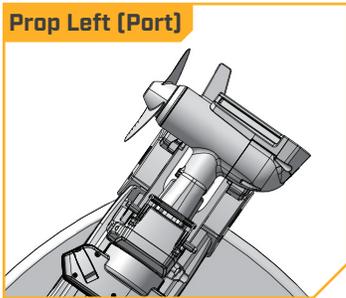
- e. In the Motor Settings menu, find the Straight Ahead on Deploy toggle. Tap to turn the toggle "on" and "off." When highlighted yellow the toggle is "on."



STOW ORIENTATION

STOW ORIENTATION

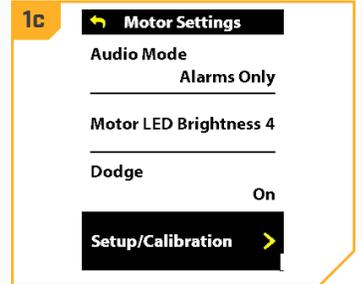
The Stow Orientation is a term used to describe the lower unit and Prop position when the motor is stowed. The lower unit will automatically rotate into the Stow Orientation when stowing the motor. The Stow Orientation can be set to Prop Left or Prop Right through the Wireless Remote or One-Boat Network app. The factory default setting for the lower unit is Prop Left. Adjusting the Stow Orientation allows the installation to be customized to fit boat positioning for either a Port or Starboard installation and to accommodate fishing or trailering applications.



Setting the Stow Orientation with the Wireless Remote

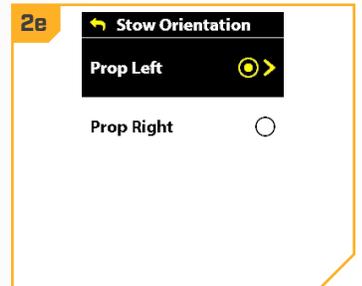
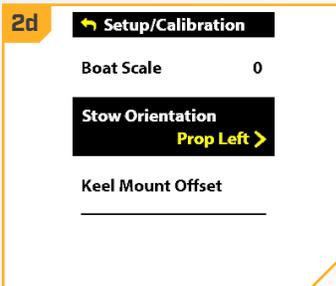
1

- With the trolling motor powered on, press the Menu button on the Wireless Remote.
- Use the Speed Up or Speed Down button to find the Motor Settings menu. Use the Steer Right button to select Motor Settings.
- In the Motor Settings Menu, use the Speed Up or Speed Down button to find Setup/Calibration. Use Steer Right to open the Setup/Calibration menu.



2

- Once in the Setup/Calibration menu, use the Speed Up or Speed Down button to find Stow Orientation. Use Steer Right to open the Stow Orientation menu.
- In the Stow Orientation menu, use the Speed Down or Speed Up button to scroll between Prop Left and Prop Right. Use the Steer Right button to select the desired stow orientation.

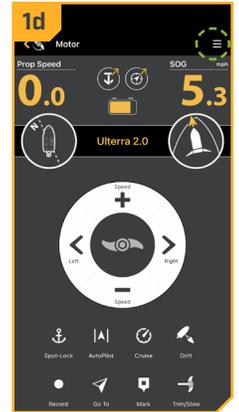
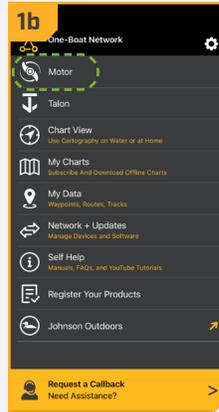


› Setting the Stow Orientation with the One-Boat Network App

1

- Open the One-Boat Network (OBN) app on a mobile device. Make sure the mobile device is paired with the trolling motor and that the motor is powered "on."
- From the OBN home screen, tap the Motor menu. The Motor menu opens the Motor home screen.
- Before the Motor home screen will open, tap Agree on the on-screen prompt.

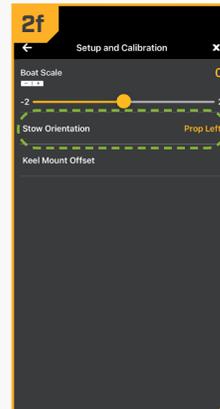
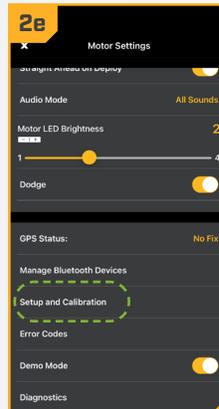
NOTICE: The on-screen prompt will only display once each time the app is launched. If the prompt has displayed, the Motor home screen appears.



- On the Motor home screen, locate the Motor Settings button in the upper-right corner and tap it.

2

- In the Motor Settings menu, find and tap Setup and Calibration.
- In Setup and Calibration, find and tap Stow Orientation.
- Set the feature to Prop Right or Prop Left.



BOAT SCALE

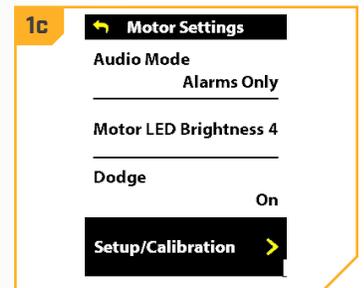
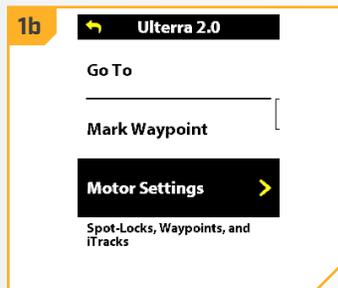
BOAT SCALE

Trolling motor performance can be impacted by factors including, but not limited to, wind, water conditions, boat specifications, battery health, wiring, etc. Boat Scale provides a method of adjusting how the trolling motor will perform to account for these and other variables. The Ulterra QUEST comes from the factory with Boat Scale set to zero. Boat Scale can be adjusted up (+2) or down (-2) to increase or decrease how the motor control software applies power while using a navigation mode like Spot-Lock.

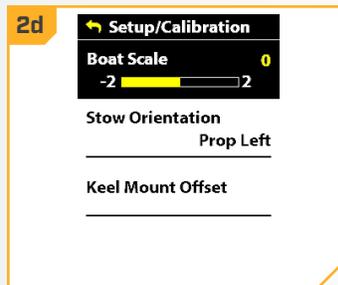
An example showing the need to reduce Boat Scale would be while using Spot-Lock and the motor is over-correcting or making frequent adjustments. In this case, try reducing Boat Scale -1 to reduce this behavior. If the behavior continues, reduce Boat Scale to -2. An example showing the need to increase Boat Scale while using Spot-Lock would be the motor is drifting away from its target location frequently or needs help to make corrections. Try increasing Boat Scale to +1 to help improve the trolling motor accuracy in this case. If the behavior continues, increase Boat Scale to +2.

Adjusting Boat Scale with the Wireless Remote

- 1**
 - a. With the motor on, press the Menu  button on the Wireless Remote.
 - b. Use the Speed Up  or Speed Down  button to find the Motor Settings menu. Use the Steer Right  button to select Motor Settings.
 - c. In the Motor Settings Menu, use the Speed Up  or Speed Down  button to find Setup/Calibration.



- 2**
 - d. Once in the Setup/Calibration menu, use the Speed Up  or Speed Down  button to find Boat Scale.
 - e. Use the Steer Left  or Steer Right  button to adjust the Boat Scale to one of the five settings: -2, -1, 0, 1 or 2.

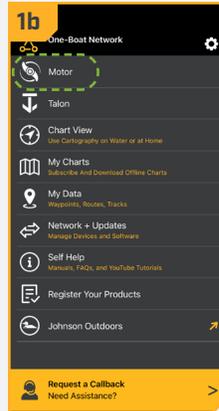


Adjusting Boat Scale with the One-Boat Network App

1

- a. Open the One-Boat Network (OBN) app on a mobile device. Make sure the mobile device is paired with the trolling motor and that the motor is powered "on."
- b. From the OBN home screen, tap the Motor menu. The Motor menu opens the Motor home screen.
- c. Before the Motor home screen will open, tap Agree on the on-screen prompt.

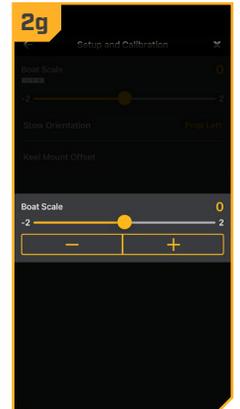
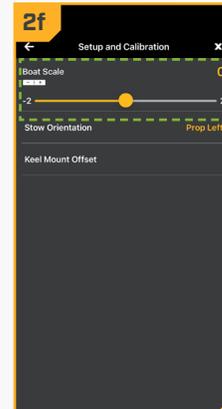
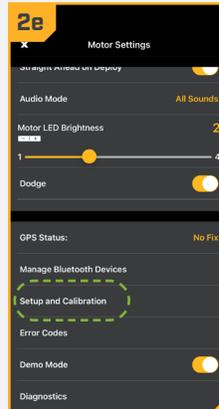
NOTICE: The on-screen prompt will only display once each time the app is launched. If the prompt has displayed, the Motor home screen appears.



- d. On the Motor home screen, locate the Motor Settings button in the upper-right corner and tap it.

2

- e. In the Motor Settings menu, find and tap Setup and Calibration.
- f. In Setup and Calibration, find and tap Boat Scale.
- g. Set the feature to increase or decrease Boat Scale.



ONE-BOAT NETWORK BUTTONS



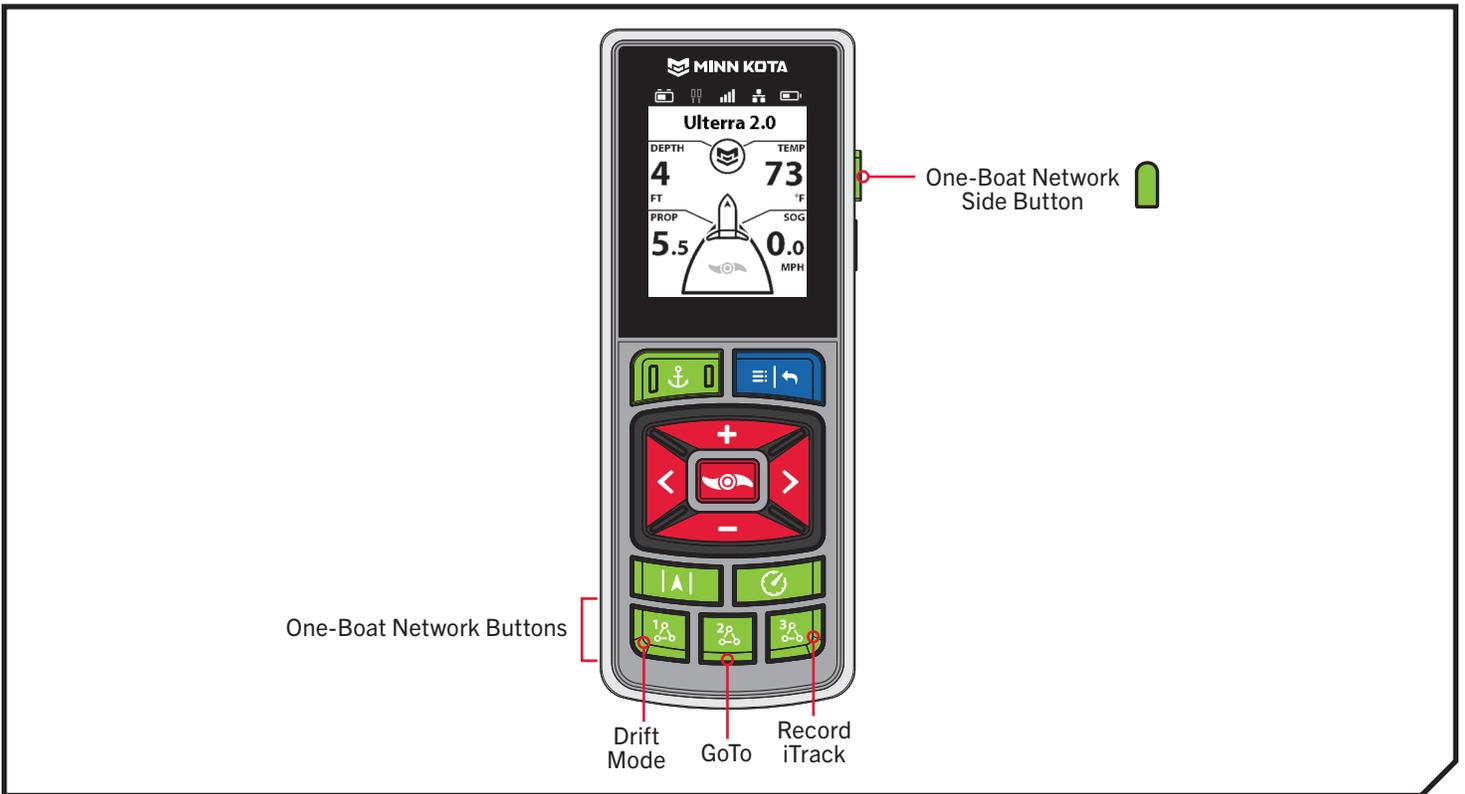
ONE-BOAT NETWORK BUTTONS >

Minn Kota trolling motors equipped with Advanced GPS Navigation are compatible with devices enabled with the One-Boat Network (OBN), such as the Wireless Remote and Foot Pedal. OBN functions can be enabled and disabled through customizable OBN buttons on the Wireless Remote and Foot Pedal. The function of the OBN buttons can be customized based on user preference to enhance operation of the OBN product. Customizable OBN buttons include:

1. The four One-Boat Network buttons on the Wireless Remote
2. The One-Boat Network button on the Foot Pedal



CUSTOMIZING THE ONE-BOAT NETWORK BUTTONS ON THE WIRELESS REMOTE



| One-Boat Network Default Buttons | | | |
|---|------------|--|-----------------|
|  | Drift Mode |  | Record iTrack |
|  | GoTo |  | Deployment Mode |

CUSTOMIZING THE ONE-BOAT NETWORK BUTTONS ON THE WIRELESS REMOTE



One-Boat Network functions can be enabled and disabled through four One-Boat Network buttons on the Wireless Remote. The One-Boat Network buttons can be customized to control the following functions, depending on your setup:

| Function | Icon | Description |
|-----------------|---|---|
| Drift Mode |  | Drift mode is the default function for OBN Button 1. Press once to engage Drift Mode. Press a second time to Adjust Course. |
| Go To |  | Go To is the default for the OBN Button 2. Press once to open the Go To Menu. The Go To options are Spot-Locks, Waypoints, iTracks and Drift. |
| Record iTrack |  | Record iTrack is the default function for OBN Button 3. Press once to start recording an iTrack. Press a second time to save the iTrack. |
| Waypoint |  | Mark Waypoint must first be customized to one of the OBN buttons. Press once to save a Waypoint. |
| Max Speed |  | Max Speed must first be customized to one of the OBN buttons. Double press to engage Max Speed. Single press to return to the previous speed. |
| Talon/Raptor |  | The shallow water anchor function must first be customized to one of the OBN buttons. The shallow water anchor function will display as Talon or Raptor depending on your configuration. Double press to deploy the anchor. Press once to pause or stow the anchor. |
| Deployment Mode |  | Deployment Mode is the default function for the OBN Side Button on trolling motors with a stow/deploy and trim function. The Deployment Mode function will display as Ulterra. Press the OBN Side Button once to bring up the Ulterra menu. |

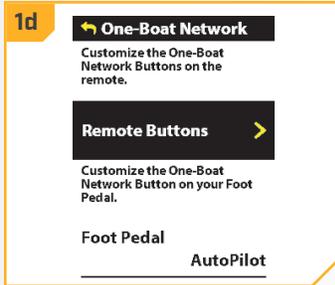
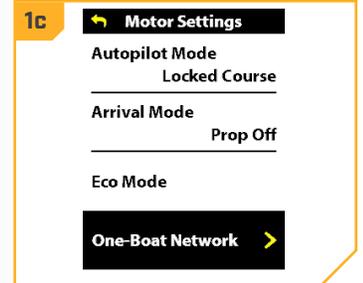
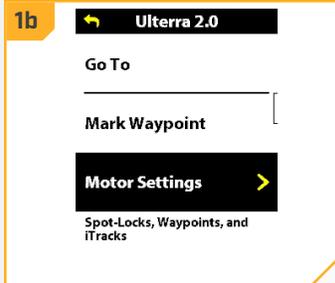


CUSTOMIZING THE ONE-BOAT NETWORK BUTTONS ON THE WIRELESS REMOTE

› Customize the One-Boat Network Buttons on the Wireless Remote

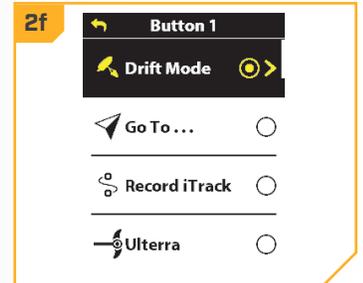
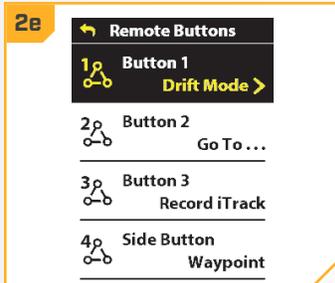
1

- On the Wireless Remote, press the Menu  button to open the Motor Menu.
- In the Motor Menu, use the Speed Down  or Speed Up  button to find the Motor Settings menu. Use the Steer Right  button to select Motor Settings.
- In the Motor Settings menu, use the Speed Down  or Speed Up  button to find One-Boat Network. Use the Steer Right  button to select One-Boat Network.
- In the One-Boat Network Menu, use the Speed Down  or Speed Up  button to find Remote Buttons. Use the Steer Right  button to select Remote Buttons.



2

- Use the Speed Down  or Speed Up  button to highlight the OBN button to customize. There are four options: Button 1, Button 2, Button 3 or Side Button. Press the Steer Right  button to make the selection.
- Use the Speed Down  or Speed Up  button to scroll through the options. Use the Steer Right  button to select the function.



NOTICE: The radio button next to the desired function will be selected when the Steer Right  button is used to customize the function. The function options listed are based on the trolling motor and other devices in the Advanced GPS Navigation network.

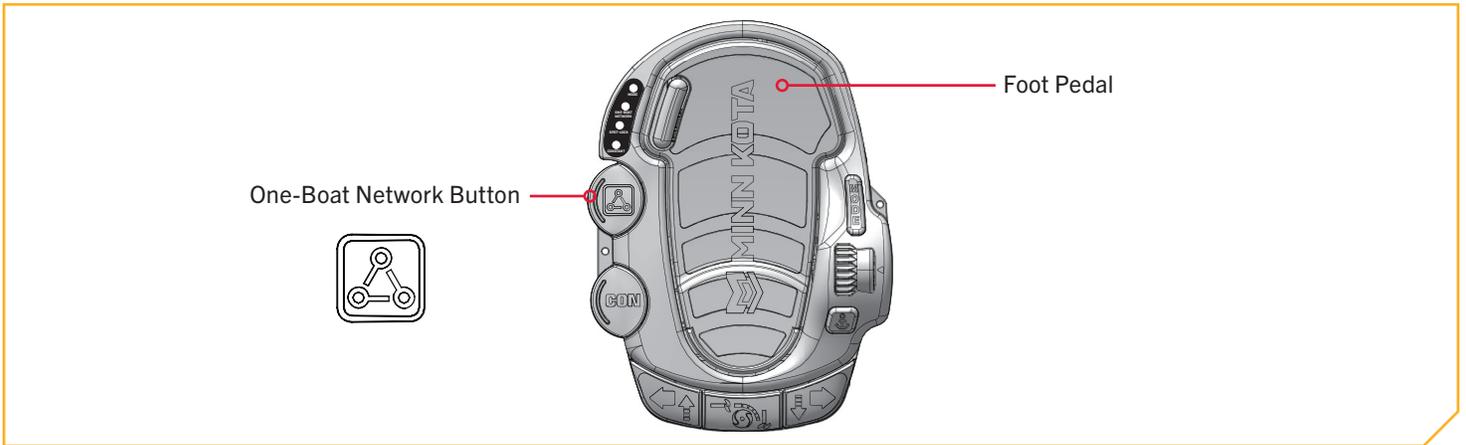
NOTICE: For quick customization, press and hold the OBN button you want to customize to quickly bring up the customization screen.

- Press and hold the Menu  button to close and return to the Home Screen.

CUSTOMIZING THE ONE-BOAT NETWORK BUTTON ON THE FOOT PEDAL

CUSTOMIZING THE ONE-BOAT NETWORK BUTTON ON THE FOOT PEDAL

Minn Kota trolling motors equipped with Advanced GPS Navigation are compatible with devices enabled with the One-Boat Network, such as the Foot Pedal. One-Boat Network functions are enabled and disabled through the Foot Pedal with the One-Boat Network  button. This button can be customized using either the Wireless Remote or the One-Boat Network app on a paired mobile device.

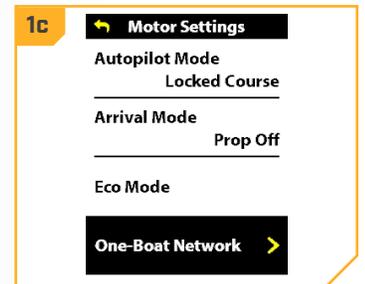
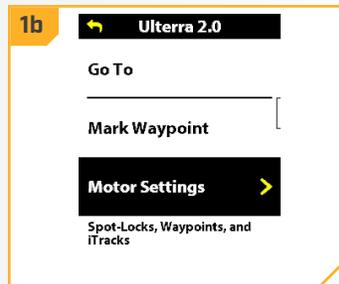


The One-Boat Network  button on the Foot Pedal can be customized to control the following functions:

| Function | Operation | LED Indication |
|-------------------------------------|-----------------------------------|---|
| AutoPilot (default) | Engage and disengage AutoPilot | Red LED will illuminate when AutoPilot is engaged and stay on until disengaged. |
| Waypoint | Mark a Waypoint | Red LED will illuminate when the One-Boat Network button is pressed and then turn off, signaling that a Waypoint was marked. |
| Shallow Water Anchor (Raptor/Talon) | Deploy and retract a Raptor/Talon | Red LED will steadily flash when the Shallow Water Anchor is deploying or stowing. Red LED will stay illuminated when the anchor is at any state of deployment, including when it is paused. Red LED will turn off when the anchor is fully stowed. |

› Customize the OBN Button on the Foot Pedal with the Wireless Remote

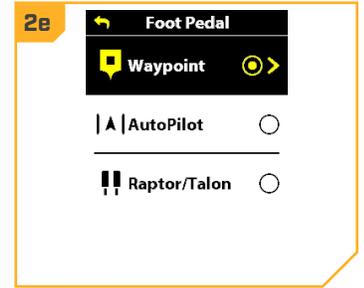
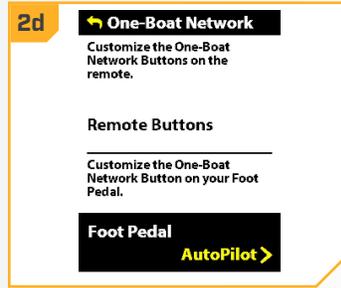
- 1**
 - a. With the trolling motor powered on, press the Menu  button on the Wireless Remote.
 - b. In the Motor Menu, use the Speed Down  or Speed Up  button to find the Motor Settings menu. Use the Steer Right  button to select Motor Settings.
 - c. In the Motor Settings menu, use the Speed Down  or Speed Up  button to find One-Boat Network. Use the Steer Right  button to select One-Boat Network.



CUSTOMIZING THE ONE-BOAT NETWORK BUTTON ON THE FOOT PEDAL

2

- d. In the One-Boat Network menu, use the Speed Down  or Speed Up  button to find Foot Pedal. Use the Steer Right  button to select Foot Pedal.
- e. In the Foot Pedal menu, use the Speed Down  or Speed Up  button to find the desired function. Use the Steer Right  button to select the function.
- f. Press and hold the Menu  button to close and return to the Home Screen.



NOTICE: The radio button next to the desired function will be selected when the Steer Right  button is used to customize the function. AutoPilot is the default selection for Ulterra QUEST trolling motors. The function options listed are based on the trolling motor and other devices in the Advanced GPS Navigation network.

Customize the OBN Button on the Foot Pedal with the One-Boat Network App

1

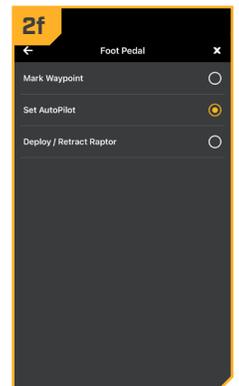
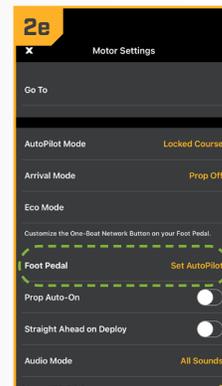
- a. Open the One-Boat Network (OBN) app on a mobile device. Make sure the mobile device is paired with the trolling motor and that the motor is powered “on.”
- b. From the OBN home screen, tap the Motor menu. The Motor menu opens the Motor home screen.
- c. Before the Motor home screen will open, tap Agree on the on-screen prompt.



NOTICE: The on-screen prompt will only display once each time the app launches. If the prompt has been displayed, the Motor home screen appears.

2

- d. On the Motor home screen, locate the Motor Settings button in the upper-right corner and tap it.
- e. In Motor Settings, locate Foot Pedal and tap it.
- f. In the Foot Pedal menu, tap the desired function. The radio button next to the selected function will be highlighted.



QUICK STOW & DEPLOY

STOWING AND DEPLOYING THE ULTERRA QUEST

The Ulterra® QUEST gives you push-button command from anywhere on the boat. Stow, deploy or trim the motor up and down by using the buttons on your Advanced GPS Navigation Wireless Remote, Foot Pedal, One-Boat Network app, or a connected Humminbird® fish finder. It's instant. Effortless. And it makes Ulterra QUEST the easiest-to-use motor on the water.

Use the following procedures to stow and deploy the motor. If the motor stalls when attempting to stow, the motor may be encountering an error. Check for obstructions or low motor batteries. If the batteries are too low to fully stow the motor, re-engage power, deploy the motor, trim the lower unit to its highest setting, and turn power off until batteries can be recharged. Once batteries are charged, attempt to stow the motor again.

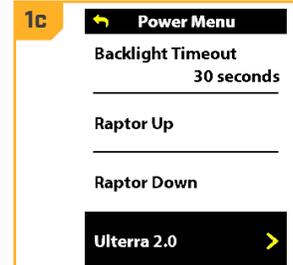
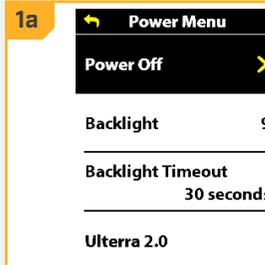
STOW & DEPLOY >

STOWING AND DEPLOYING WITH THE WIRELESS REMOTE

> Deploying with the Wireless Remote

- 1
 - a. Press the Power  button on the Wireless Remote.
 - b. Use the Speed Up  or Speed Down  button to find Ulterra.
 - c. Press the Steer Right  button to select Ulterra and open Deployment Mode.

NOTICE: Alternatively, press the One-Boat Network  side button to quickly access Deployment Mode. The function of the OBN  side button is set by default to open the Ulterra Deployment Mode menu.



NOTICE: The Wireless Remote comes from the factory paired to the Ulterra QUEST.

STOWING WITH THE WIRELESS REMOTE

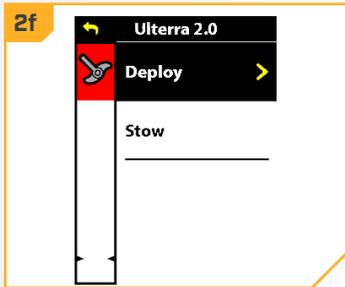
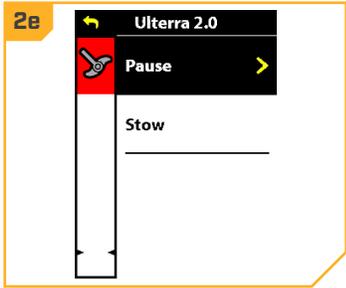
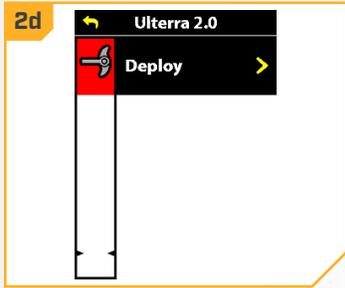
2

- d. Press the Steer Right  button to select Deploy. The motor will automatically deploy.

 **WARNING**

As soon as Deploy is selected, the motor will automatically deploy. Be sure that the motor is clear from obstructions and has a clear path of travel. The Prop is disabled while the motor is stowing or deploying to prevent accidental contact with the rotating Prop.

- e. While the Motor is deploying, it is possible to pause the action. To pause the action, press the Steer Right  button to select Pause.
- f. To resume the Deploy action, press the Steer Right  button to select Deploy.
- g. If the Motor continues, it will complete the deploy process and normal motor operation will follow.



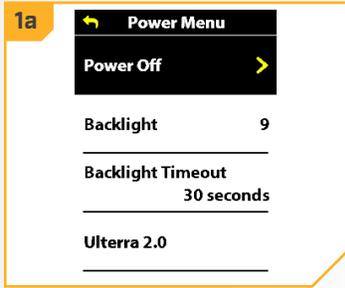
NOTICE: To avoid churning or agitation of surface water, ensure that the top of the motor is submerged at least 12" below the surface of the water.

Stowing with the Wireless Remote

1

- a. Press the Power  button on the Wireless Remote.
- b. Use the Speed Up  or Speed Down  button to find Ulterra.
- c. Press the Steer Right  button to select Ulterra and open Deployment Mode.

NOTICE: Alternatively, press the One-Boat Network  side button to quickly access Deployment Mode. The function of the OBN  side button is set by default to open the Ulterra Deployment Mode menu.



STOWING WITH THE WIRELESS REMOTE

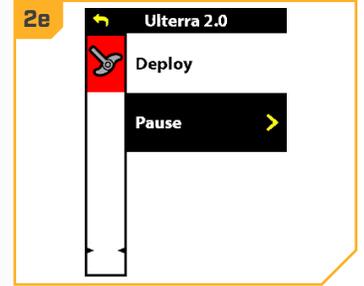
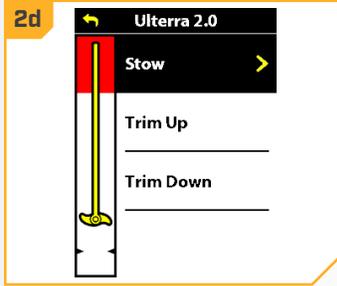
2

- d. Use the Speed Up  or Speed Down  button to find Stow. Use the Steer Right  button to select it. Once selected, the motor will automatically stow, and the Prop will be disabled.

WARNING

As soon as Stow is selected, the motor will automatically stow. Be sure the motor is clear from obstructions and has a clear path of travel. The Prop is disabled while the motor is stowing or deploying to prevent accidental contact with the rotating Prop.

- e. While the Motor is stowing, it is possible to pause the action. To pause the action, press the Speed Down  button to find Pause and press the Steer Right  button to select it.
- f. To resume the Stow action, press the Steer Right  button to select Stow.
- g. If the Motor continues, it will complete the Stow process and normal motor operation will follow.



NOTICE: The Stow option is only displayed when the motor is deployed.

WARNING

The motor is not safely stowed for transport until the orange STOWED  LED on the Indicator Panel is illuminated.

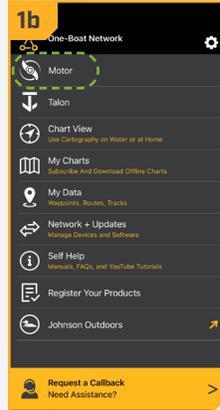
DEPLOYING WITH THE OBN APP

STOWING AND DEPLOYING WITH THE ONE-BOAT NETWORK (OBN) APP

Deploying with the OBN App

1

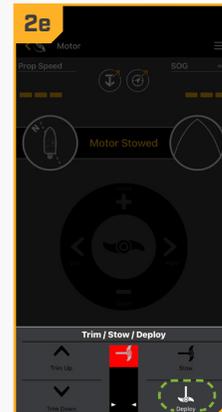
- a. Open the One-Boat Network (OBN) app on the mobile device. Make sure the mobile device is paired with the trolling motor.
- b. From the OBN home screen, tap the Motor menu. The Motor menu opens the Motor home screen.
- c. Before the Motor home screen will open, tap Agree on the on-screen prompt.



NOTICE: The on-screen prompt will only display once each time the app is launched. If the prompt has displayed, the Motor home screen appears after.

2

- d. Tap Trim/Stow on the bottom of the screen to open the Trim/Stow/Deploy menu.
- e. Tap Deploy to automatically deploy the motor. Normal motor operation will follow.



WARNING

As soon as Deploy is tapped, the motor will automatically deploy. Be sure that the motor is clear from obstructions and has a clear path of travel. The Prop is disabled while the motor is stowing or deploying to prevent accidental contact with the rotating Prop.

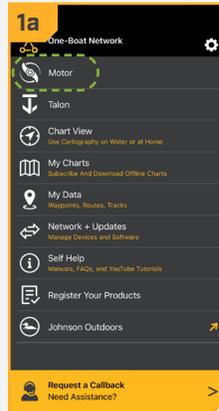
NOTICE: While the motor is deploying, it is possible to stop the action by tapping Pause. To resume, tap the desired action.

NOTICE: To avoid churning or agitation of surface water, ensure that the top of the motor is submerged at least 12" below the surface of the water.

› Stowing with the OBN App

1

- a. Open the One-Boat Network (OBN) app on the mobile device. Make sure the mobile device is paired with the trolling motor.
- b. From the OBN home screen, tap the Motor menu. The Motor menu opens the Motor home screen.
- c. Before the Motor home screen will open, tap Agree on the on-screen prompt.



NOTICE: The on-screen prompt will only display once each time the app is launched. If the prompt has displayed, the Motor home screen appears after.

2

- d. Tap Trim/Stow on the bottom of the screen to open the Trim/Stow/Deploy menu.
- e. Tap Stow to automatically stow the motor. The Prop will be disabled and "Motor Stowed" will display on the screen.



WARNING

As soon as Stow is tapped, the motor will automatically stow. Be sure the motor is clear from obstructions and has a clear path of travel. The Prop is disabled while the motor is stowing or deploying to prevent accidental contact with the rotating Prop.

NOTICE: While the motor is stowing, it is possible to stop the action by tapping Pause. To resume, tap the desired action.

WARNING

The motor is not safely stowed for transport until the orange STOWED LED on the Indicator Panel is illuminated.

STOWING AND DEPLOYING WITH THE FOOT PEDAL

STOWING AND DEPLOYING WITH THE FOOT PEDAL

- 1** a. On the Foot Pedal, press the MODE button so that the white MODE MODE LED on the Indicator Panel is illuminated, putting the Foot Pedal in Deployment Mode.

NOTICE: The motor can only stow and deploy in Deployment Mode.

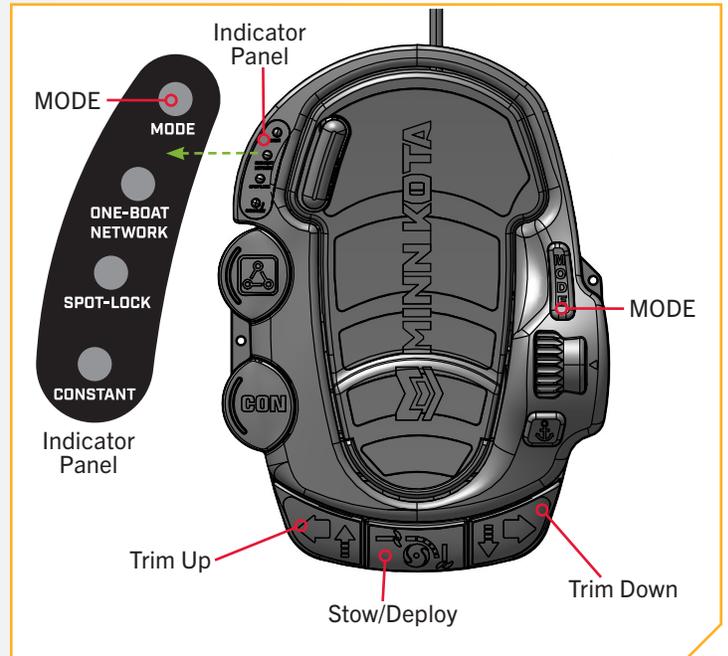
- b. To deploy the motor when it is stowed, double press the Stow/Deploy button. To stow the motor when it is deployed, single press the Stow/Deploy button.

WARNING

When stowing or deploying the motor, keep fingers clear of all hinges, pivot points, and all moving parts. When stowing and deploying the motor, ensure that it doesn't contact the boat, trailer, or any other obstruction.

NOTICE: The **deploy** sequence can be stopped anytime by pressing the Stow/Deploy button. The **stow** sequence can be stopped at any time by pressing either the Trim Up or Trim Down button or the Stow/Deploy button.

NOTICE: To avoid churning or agitation of surface water, ensure that the top of the motor is submerged at least 12" below the surface of the water.



WARNING

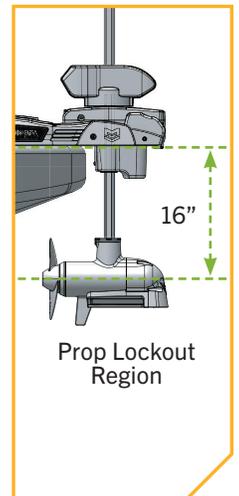
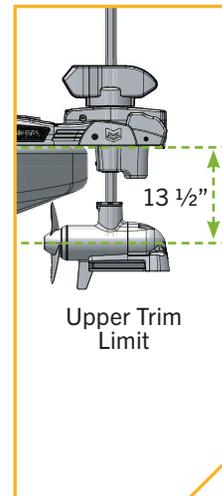
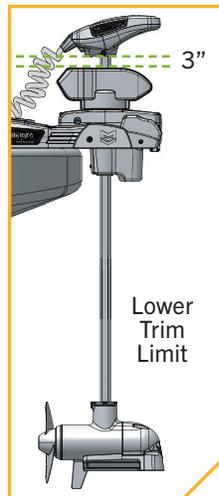
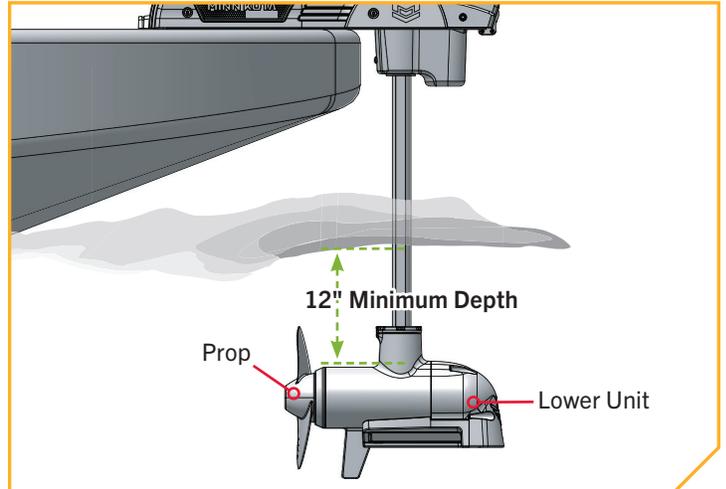
The motor is not safely stowed for transport until the orange STOWED LED on the Indicator Panel is illuminated.

ADJUSTING THE DEPTH (TRIM) OF THE ULTERRA QUEST

ADJUSTING THE DEPTH (TRIM) OF THE ULTERRA QUEST

Once the boat is on the water, it may be necessary to adjust the trim of the Lower Unit up or down to achieve an optimum depth for motor performance. When setting the depth of the motor, be sure the top of the Lower Unit is submerged at least 12" below the surface of the water to avoid churning or agitation of surface water. It may be necessary to trim the motor up or down, depending on how the boat is responding. Trim up to avoid hitting underwater objects and trim down if the Prop is coming out of the water.

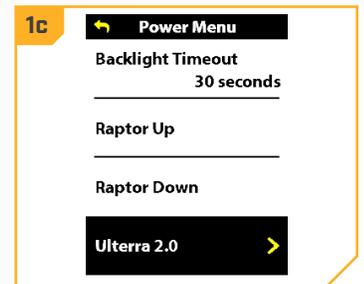
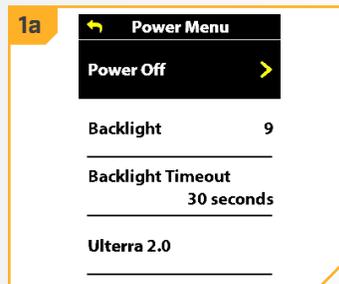
The Prop will temporarily stop while trimming the motor and resume once trimming is stopped. The motor is programmed to operate safely and limit Prop rotation when the Lower Unit is trimmed within certain limits. Trim limits are in place to avoid damage to the unit. A Lower Trim Limit is set approximately 3" from the bottom of the Control Head to the top of the Trim Housing. An Upper Trim Limit is set 13 1/2" from the bottom of the Mount to the center of the Lower Unit. A Prop Lockout Region, defined as 16" from the bottom of the Mount to the center of the Lower Unit, is used to eliminate the possibility of the motor contacting the boat hull. All functions, except for manual steering and recording an iTrack, are canceled upon trimming into this region.



▶ Trimming with the Wireless Remote

- 1 a. Press the Power  button on the Wireless Remote.
- b. Use the Speed Up  or Speed Down  button to find Ultrerra.
- c. Press the Steer Right  button to select Ultrerra and open Deployment Mode.

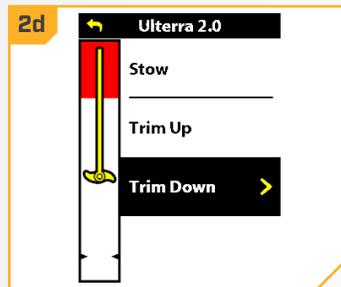
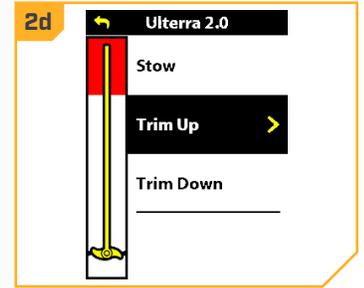
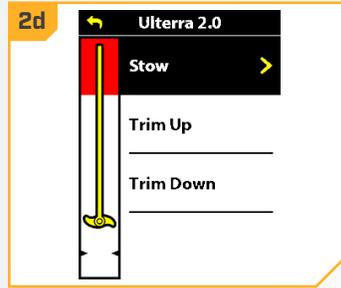
NOTICE: Alternatively, press the One-Boat Network  side button to quickly access Deployment Mode. The function of the OBN  side button is set by default to open the Ultrerra Deployment Mode menu.



TRIMMING WITH THE WIRELESS REMOTE

2

- d. Once in Ulterra Menu, use the Speed Up  or Speed Down  button to select Trim Up or Trim Down. Trimming up will raise the motor and trimming down will lower the motor.
- e. Press and hold the Steer Right  button to select it.
- f. When the motor has reached its highest trim limit, the Prop will be locked out and the Trim Up option will be disabled. The Prop will stay locked out even when the Deployment Menu has closed. Trim the motor down and out of the Prop Lockout region to restore functionality.
- g. When the lower trim limit is reached, the Trim Down option will be disabled.



WARNING

While Trim Up or Trim Down is pressed, the motor will automatically trim. Be sure the motor is clear from obstructions and has a clear path of travel. The Prop is disabled while the motor is being trimmed to prevent accidental contact with the rotating Prop.

WARNING

When trimming the motor, keep fingers clear of all hinges, pivot points and all moving parts.

NOTICE: To avoid churning or agitation of surface water, ensure that the top of the motor is submerged at least 12" below the surface of the water.

NOTICE: The red area is the Prop Lockout region. The Prop will be automatically disabled if the lower unit is trimmed into this zone, and the Prop icon will turn gray. To restore Prop functionality, trim the lower unit out of the Prop Lockout region.

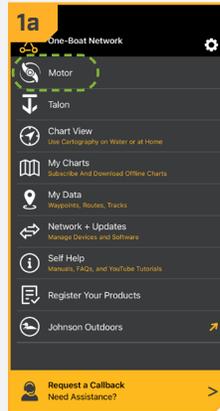


A screenshot of the Ulterra 2.0 menu. The 'Stow' option is highlighted in red. Below it, 'Trim Up' is selected and highlighted in black with a yellow arrow pointing right. 'Trim Down' is visible below that. A red area at the top of the motor diagram indicates the Prop Lockout region.

▶ Trimming with the OBN App

1

- Open the One-Boat Network (OBN) app on the mobile device. Make sure the mobile device is paired with the trolling motor.
- From the OBN home screen, tap the Motor menu. The Motor menu opens the Motor home screen.
- Before the Motor home screen will open, tap Agree on the on-screen prompt.



NOTICE: The on-screen prompt will only display once each time the app is launched. If the prompt has displayed, the Motor home screen appears after.

2

- Tap Trim/Stow on the bottom of the screen to open the Trim/Stow/Deploy menu.
- To trim the motor up, press and hold Trim Up . Continue to hold until the lower unit is at the desired height.
- To trim the motor down, press and hold Trim Down . Continue to hold until the lower unit is at the desired height.



WARNING

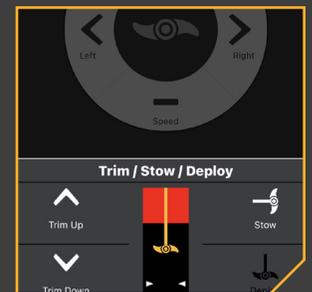
While Trim Up or Trim Down is pressed, the motor will automatically trim. Be sure the motor is clear from obstructions and has a clear path of travel. The Prop is disabled while the motor is being trimmed to prevent accidental contact with the rotating Prop.

WARNING

When trimming the motor, keep fingers clear of all hinges, pivot points and all moving parts.

NOTICE: To avoid churning or agitation of surface water, ensure that the top of the motor is submerged at least 12" below the surface of the water.

NOTICE: The red area is the Prop Lockout region. The Prop will be automatically disabled if the lower unit is trimmed into this zone, and the Prop icon will turn gray. To restore Prop functionality, trim the lower unit out of the Prop Lockout region.



TRIMMING WITH THE FOOT PEDAL

Trimming with the Foot Pedal

1

- a. On the Foot Pedal, press the MODE button so that the white MODE MODE LED on the Indicator Panel is illuminated, putting the Foot Pedal in Deployment Mode.

NOTICE: The motor can only trim while in Deployment Mode.

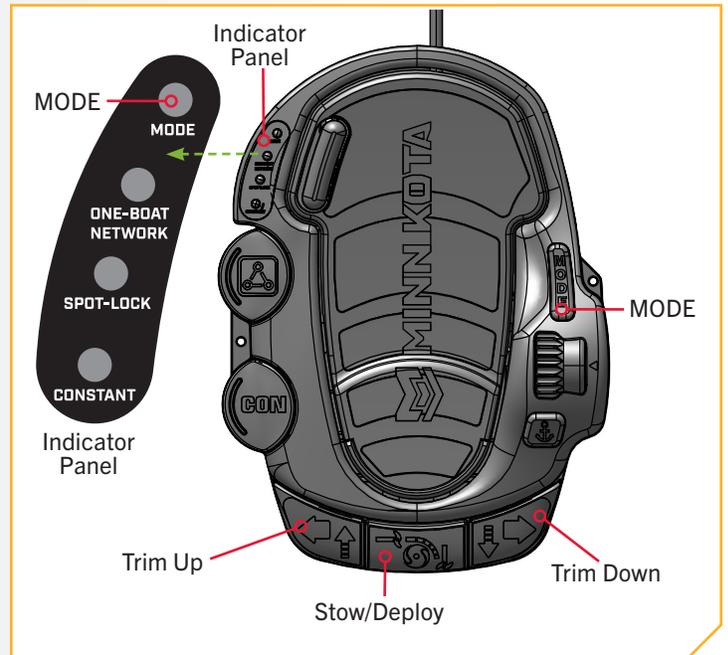
WARNING

When trimming the motor, keep fingers clear of all hinges, pivot points, and all moving parts.

WARNING

While Trim Up or Trim Down is pressed, the motor will automatically trim. Be sure the motor is clear from obstructions and has a clear path of travel. The Prop is disabled while the motor is being trimmed to prevent accidental contact with the rotating Prop.

- b. To trim the motor up, press the Trim Up button located on the bottom left of the Foot Pedal.
- c. To trim the motor down, press the Trim Down button located on the bottom right of the Foot Pedal.



NOTICE: To avoid churning or agitation of surface water, ensure that the top of the motor is submerged at least 12" below the surface of the water.

This completes the installation of the Ulterra QUEST. A complete Owner's Manual can be downloaded at minnkota.johnsonoutdoors.com.

NOTES



A large area for taking notes, consisting of 25 horizontal lines spaced evenly down the page.

RECOMMENDED ACCESSORIES

ON-BOARD & PORTABLE BATTERY CHARGERS

Stop buying new batteries and start taking care of the ones you've got. Many chargers can actually damage your battery over time – creating shorter run times and shorter overall life. Digitally controlled Minn Kota chargers are designed to provide the fastest charge that protect and extend battery life.



MK212PCL



MK210D



MK110PD

TALON SHALLOW WATER ANCHOR

Talon is the only shallow water anchor with up to 15' of anchoring depth, multiple anchoring modes, and control from the bow, transom, console, remote or mobile device.



BUILT-IN WORK LIGHT

Lets you tie lines and work from the transom any time of day — or night. Includes both white and blue LED lights with three brightness settings.



BLUETOOTH® CONNECTIVITY

Lets you control Talon from your mobile device and easily update it. Also opens up communication to other control options.



UP TO 15' DEEP

Control more water and catch more fish with the first 15' shallow water anchor.



MORE CONTROL OPTIONS

- Control Panel
- Wireless Remote
- Mobile App
- Wireless Foot Switch
- Humminbird® Connectivity
- Advanced GPS Navigation System Remote



MINN KOTA ACCESSORIES

We offer a wide variety of trolling motor accessories, including:

- 60-Amp Circuit Breaker
- Mounting Brackets
- Stabilizer Kits
- Boat Deck Reinforcement Kit
- Battery Connectors
- Battery Boxes
- Quick Connect Plugs



minnkota.johnsonoutdoors.com    

Part #2207125

Minn Kota Consumer & Technical Service
Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.
PO Box 8129
Mankato, MN 56001

121 Power Drive
Mankato, MN 56001
Phone (800) 227-6433
Fax (800) 527-4464

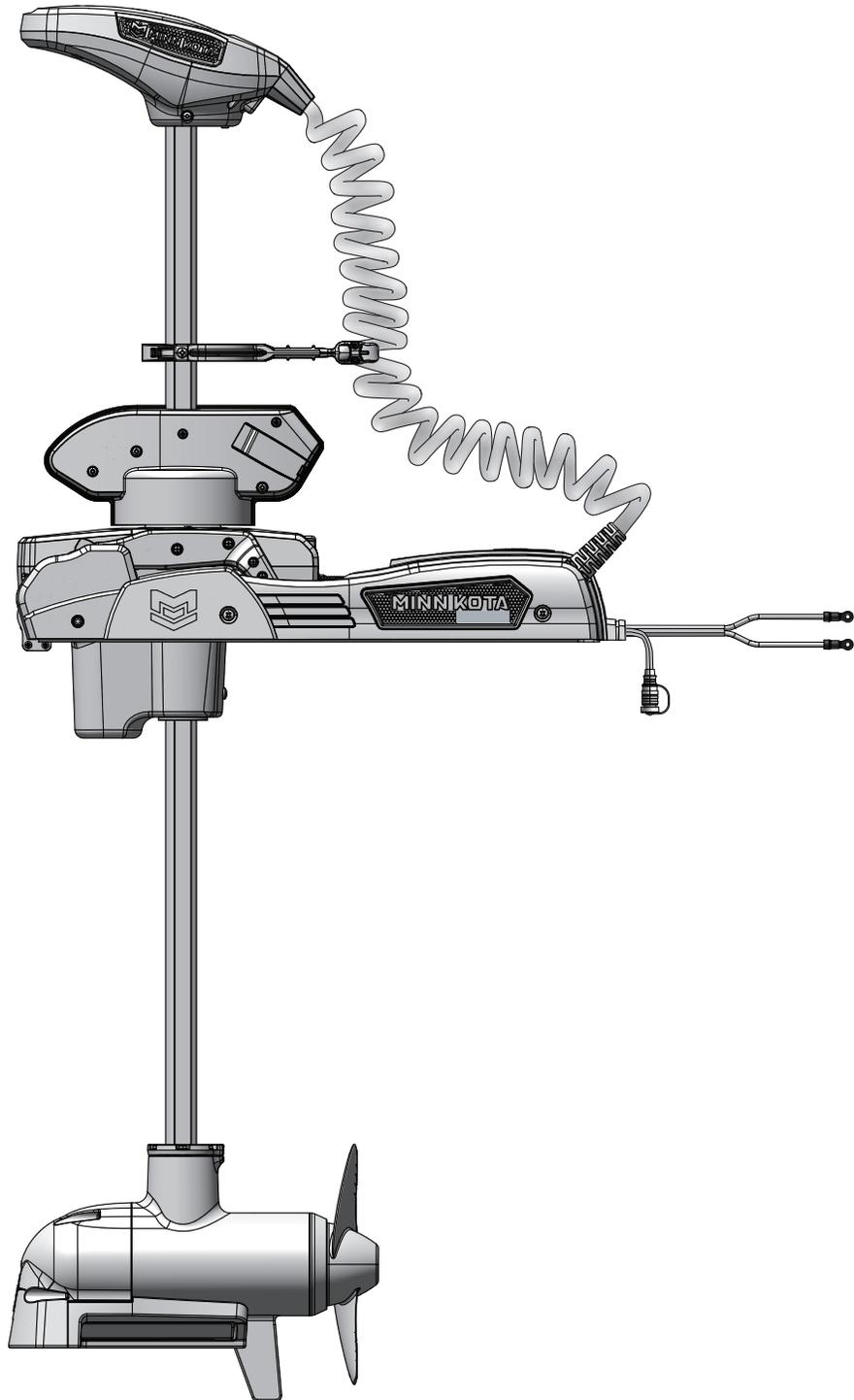


©2023 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.
All rights reserved.

ECN 44313

Rev B

09/23



ULTERRA® QUEST™

MOTEUR DE PÊCHE À LA TRAÎNE MONTÉ SUR ÉTRAVE

Instructions d'Installation

PRÉSENTATION

MERCI

Nous vous remercions d'avoir choisi Minn Kota. Nous sommes persuadés que vous devriez consacrer plus de temps à pêcher et moins de temps à amarrer votre embarcation. C'est pourquoi nous construisons les moteurs de pêche à la traîne les plus intelligents, les plus solides et les plus faciles à utiliser. Chaque aspect d'un moteur de pêche à la traîne Minn Kota est réfléchi et étudié jusqu'à ce qu'il soit digne de porter notre nom. Nous avons investi des heures incalculables de recherche et d'essais pour vous offrir les avantages caractéristiques de Minn Kota, qui vous mènent vraiment « n'importe où, n'importe quand ». Notre principe est simple, nous faisons les choses selon les règles. Nous sommes Minn Kota. Et nous ne cesserons jamais de vous aider à pêcher plus de poissons.

ENREGISTREMENT

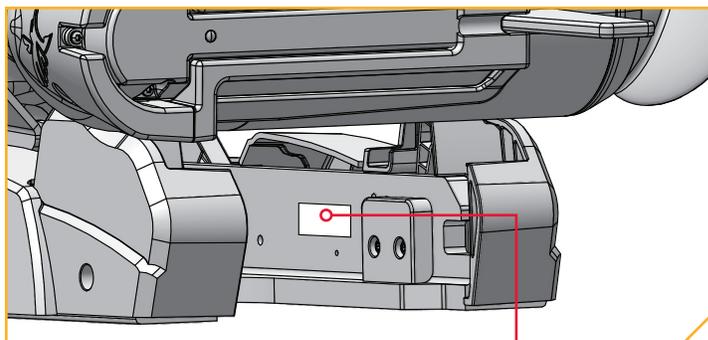
N'oubliez pas de conserver votre reçu et d'enregistrer immédiatement votre moteur de pêche à la traîne sur notre site Web

minnkota.johnsonoutdoors.com/register.

NUMÉRO DE SÉRIE

Le numéro de série à 11 caractères Minn Kota est très important. Cela permet de déterminer le modèle spécifique et l'année de fabrication. Lorsque vous contactez le service à la clientèle ou que vous enregistrez votre produit, vous devez connaître son numéro de série. Une copie de votre étiquette de numéro de série a été incluse, qui peut également être saisie dans l'application One-Boat Network pour y référer à l'avenir.

AVIS : Le numéro de série de l'Ulterra QUEST se trouve à l'intérieur du support, derrière la rampe de moteur de gauche.



INFORMATION SUR LE MOTEUR (À des fins de référence par le client seulement)

Modèle : _____

Numéro de série : _____

Date de l'achat : _____

Magasin où l'achat a été effectué : _____

AVIS : Ne retournez pas le moteur Minn Kota au détaillant. Le détaillant n'est pas autorisé à réparer ou à remplacer cette unité. Pour le service : communiquer avec Minn Kota au (800) 227-6433; retourner le moteur au Centre de service de l'usine de Minn Kota; envoyer ou apporter le moteur à un centre de service agréé de Minn Kota. Une liste de centres de service agréés est disponible sur notre site Web, minnkota.johnsonoutdoors.com. Pour obtenir un service au titre de la garantie, y compris toutes les options susmentionnées, veuillez inclure la preuve d'achat, le numéro de série et la date d'achat.

Conçu pour iPhone® 11 et iPhone X

Pour une compatibilité mise à jour iOS, Humminbird^{MD} et Minn Kota^{MD}, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com



L'utilisation de l'insigne Fait pour Apple signifie qu'un accessoire a été conçu pour se connecter spécifiquement au(x) produit(s) Apple identifié(s) sur l'insigne et qu'il a été certifié par le développeur comme étant conforme aux normes de rendement d'Apple. Apple n'est pas responsable de l'utilisation de cet appareil ou de sa conformité aux normes sécuritaires et légales. iPhone est une marque déposée d'Apple Inc., enregistrée aux États-Unis et dans d'autres pays. La marque « iPhone » est utilisée au Japon avec une licence d'Airphone K.K.

Android^{MC} est une marque de commerce de Google LLC. Le robot Android^{MC} est reproduit ou modifié de l'œuvre créée et partagée par Google et utilisé conformément aux conditions décrites dans la licence Creative Commons 3.0 Attribution.

CONSIGNES DE SÉCURITÉ

Veillez lire attentivement le manuel de l'utilisateur. Suivez toutes les instructions et respectez toutes les consignes de sécurité et mises en garde. L'utilisation de ce moteur n'est autorisée que pour les personnes qui ont lu et compris ces consignes pour l'utilisateur. Les personnes mineures peuvent utiliser ce moteur uniquement sous la supervision d'un adulte.

AVERTISSEMENT

Vous seul êtes responsable de la navigation sécuritaire et prudente sur votre bateau. Nous avons conçu votre produit Minn Kota pour qu'il soit un outil précis et fiable qui vous permettra d'améliorer l'utilisation de votre bateau et d'accroître votre capacité de pêcher des poissons. Ce produit ne vous exonère pas de la responsabilité de naviguer en toute sécurité avec votre bateau. Vous devez éviter les dangers liés à la navigation et toujours exercer une veille permanente afin de pouvoir réagir au fur et à mesure que les situations se présentent. Vous devez toujours être prêt à reprendre le contrôle manuel de votre bateau. Apprenez à utiliser votre produit Minn Kota dans une zone exempte de dangers et d'obstacles.

AVERTISSEMENT

Ne faites jamais fonctionner le moteur hors de l'eau, cela pourrait entraîner des blessures causées par l'hélice en rotation. Le moteur doit être débranché de la source d'alimentation lorsqu'il n'est pas utilisé ou lorsqu'il est hors de l'eau. Au moment de brancher les câbles d'alimentation du moteur à la batterie, veillez à ce qu'ils ne soient pas entortillés ou exposés au frottement, puis placez-les de telle manière que personne ne risque de trébucher. Avant d'utiliser le moteur, assurez-vous que l'isolant des câbles d'alimentation n'est pas endommagé. Ne pas tenir compte de ces mesures de sécurité peut entraîner des courts-circuits avec la ou les batterie(s) et/ou le moteur. Débranchez toujours le moteur de la ou des batterie(s) avant le nettoyage ou la vérification de l'hélice. Évitez de submerger complètement le moteur, car l'eau pourrait pénétrer dans l'unité inférieure par la tête de contrôle et l'arbre. Si le moteur est utilisé alors que de l'eau est présente dans l'unité inférieure, le moteur pourrait subir des dommages considérables. Ces dommages ne seront pas couverts par la garantie.

AVERTISSEMENT

Veillez à ce que ni vous, ni les autres personnes ne s'approchent trop de l'hélice en rotation, que ce soit avec une partie du corps ou des objets. Le moteur est puissant et pourrait provoquer des situations périlleuses ou des blessures pour vous ou les autres. Lorsque le moteur est en marche, méfiez-vous des objets flottants ou des personnes qui pourraient être en train de nager. Les personnes, dont les réactions ou la capacité à faire fonctionner le moteur est/sont affaiblie(s) par l'alcool, la drogue, les médicaments ou d'autres substances, ne sont pas autorisées à utiliser ce moteur. Ce moteur n'est pas adapté à l'utilisation dans de forts courants. Le niveau de pression sonore constant du moteur au moment de l'utilisation est inférieur à 70 dB (A). Le niveau de vibration général ne dépasse pas $8,2 \text{ pi/s}^2$ ($2,5 \text{ m/s}^2$).

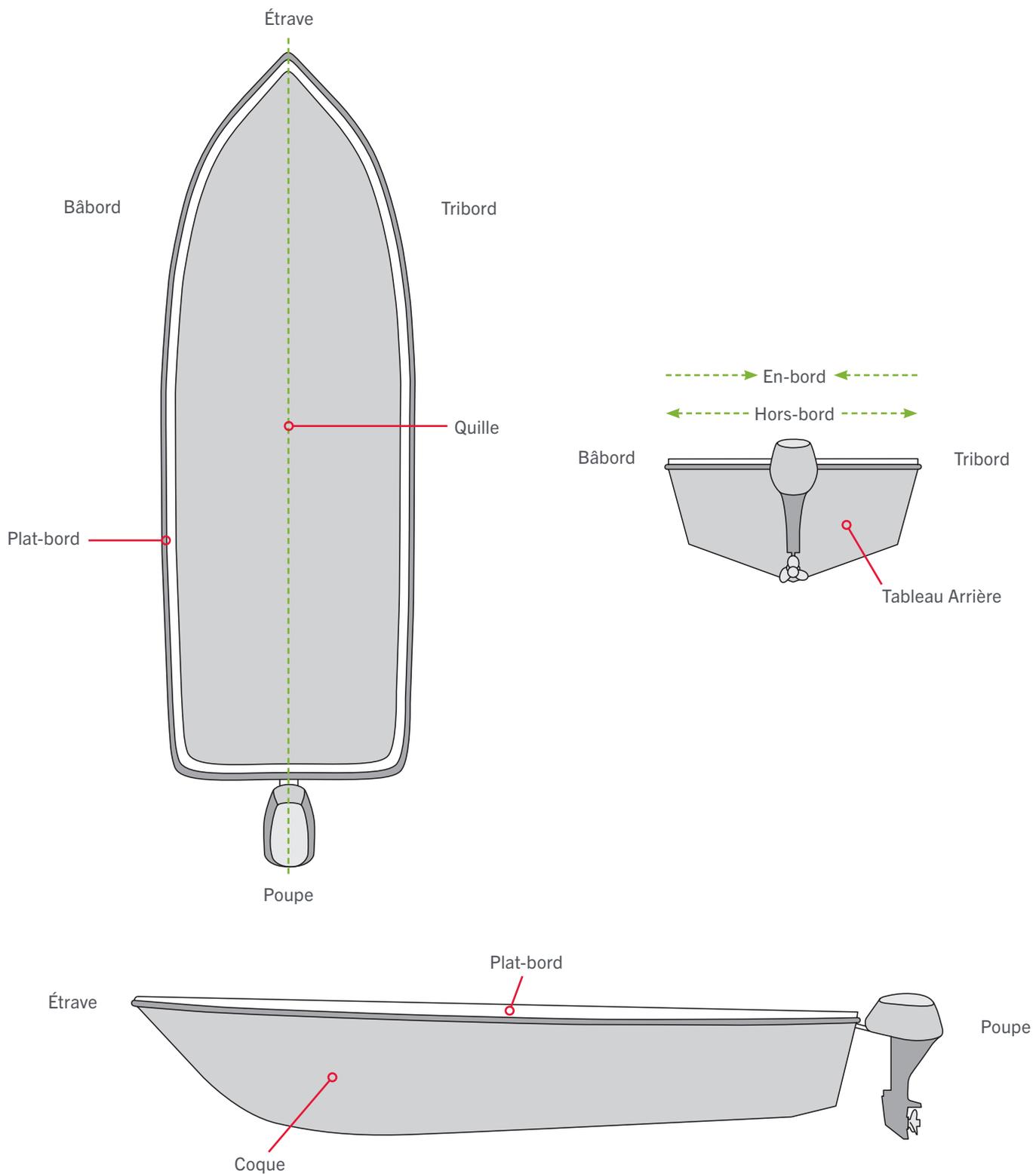
AVERTISSEMENT

Lorsque vous arrimez ou déployez le moteur, gardez vos doigts loin de toutes les charnières et pièces mobiles ainsi que de tous les points de pivot. En cas d'opération imprévue, retirez les câbles d'alimentation de la batterie.

AVERTISSEMENT

Il est recommandé d'utiliser exclusivement les accessoires approuvés par Johnson Outdoors avec votre moteur Minn Kota. L'utilisation d'accessoires non approuvés, y compris pour monter ou contrôler votre moteur, pourrait causer des dommages, un fonctionnement inattendu du moteur et des blessures. Veillez à utiliser le produit ainsi que les accessoires approuvés, y compris les télécommandes, en toute sécurité et de la manière indiquée pour éviter les accidents ou un fonctionnement inattendu du moteur. Ne retirez pas les pièces installées en usine, y compris les couvercles, boîtiers et protections du moteur et des accessoires.

CONNAISSEZ VOTRE BATEAU



INSTALLATION

INSTALLATION DE L'ULTERRA QUEST

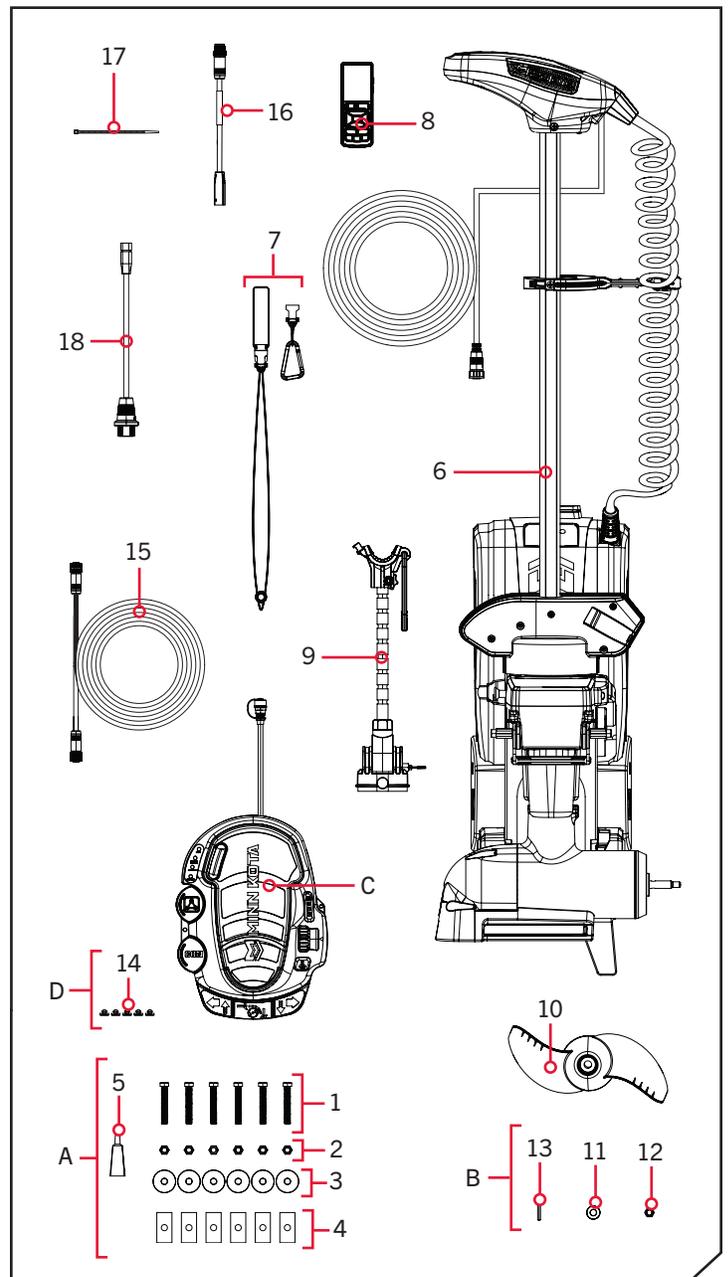
Votre nouvel Ulterra QUEST est offert avec tout ce dont vous aurez besoin pour le montage direct au bateau. Le moteur peut être monté directement sur l'étrave ou couplé avec un coudé à dégagement rapide Minn Kota pour un montage et un démontage simples. Pour obtenir des coudés à dégagement rapide compatibles ou pour trouver votre concessionnaire le plus proche, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com. Pour installer le moteur directement sur le bateau, suivez les directives fournies avec ce manuel. Avant de commencer, veuillez examiner la liste des pièces et des outils nécessaires à l'installation. Pour davantage de soutien pour les produits, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com.

LISTE DE PIÈCES D'INSTALLATION

| Article/ Ensemble | N° de pièce | Description | Qté |
|-------------------------|-------------|--|-----|
| A (Comprend 1 à 5) | 2994948 | BAG ASM, INSTINCT, T3 BL HDW | 1 |
| 1 | 2323440 | SCREW-3/8-16 X 2 1/2 HHCS SS | 6 |
| 2 | 2383122 | NUT 3/8-16 NYLON INST LOCKNUT | 6 |
| 3 | 2321710 | WASHER, RUBBER MOUNT | 6 |
| 4 | 2371796 | BACKUP BAR 3/16 X 1 X 2 | 6 |
| 5 | 2378608 | ANTI SEIZE TUBE, 4CC, TALON | 1 |
| 6 | * | MOTOR ASSEMBLY | 1 |
| 7 | 2390802 | LANYARD w/CARABINER IP RMT U2 | 1 |
| 8 | 411690-1 | TROLLING MOTOR REMOTE | 1 |
| 9 | 2992371 | STABILIZER, BWMT ES TM ASM *72 po (182,9 cm)* | 1 |
| 10 | 2321170 | PROP, POWER REAMED | 1 |
| B (Comprend 11 à 13) | 2992604 | BAG ASSM, PROP HARDWARE | 1 |
| 11 | 2091701 | WASHER-PROP (LARGE) MAX101 | 1 |
| 12 | 2093101 | NUT-PROP,NYLOC,LG,MX101 3/8 SS | 1 |
| 13 | 2262659 | PIN-DRIVE 1" X 3/16 SS 17-4 | 1 |
| C | 2994742 | FT PED ASM, ULTERRA QUEST | 1 |
| D (Comprend 14) | 2994859 | BAG ASY-TERROVA/V2,RUB.BUMPERS | 1 |
| 14 | 2325110 | PAD,FOOT PEDAL PD | 5 |
| 15 | 490637-4 | CABLE, ETH, M12-M12, BRAID,30' | 1 |
| 16 | 490380-1 | CABLE, ETHERNET PIGTAIL-700 HD | 1 |
| 17 | 2206301 | TIE WRAP, LOW PROFILE 8" | 1 |
| 18 | 2994961 | BAG ASM, CABLE,ADPTR, 490537-2 *490537-2* MKR-MI-1* *DSC* *MSI* | 1 |
| ▲ | 2207124 | MANUAL, ULTERRA | 1 |
| ▲ | 2207125 | MANUAL, INSTL GD, ULTERRA | 1 |
| ▲ | 2207126 | QUICK REF GUIDE, ULTERRA | 1 |
| ▲ | 2397110 | MANUAL, WIRELESS REMOTE | 1 |
| ▲ | 2397115 | GUIDE-QCK REFERENCE iP 4.0 | 1 |
| ▲ | 2294950 | INSTRUCTIONS,OBN & REMOTE PAIR | 1 |
| ▲ | 2207130 | BRUSHLESS QS SETUP GUIDE | 1 |
| ▲ | 2377179 | INSTR.SHEET, MKA-60 STBLZR *72 po (182,9 cm)* | 1 |

▲ Non affiché sur le schéma des pièces.

* Cette pièce est incluse dans un ensemble et ne peut pas être commandée individuellement.



FACTEURS DE MONTAGE

FACTEURS DE MONTAGE

Il est recommandé que le moteur soit monté aussi près que possible de l'axe ou de la quille du bateau. Assurez-vous que la zone sous l'emplacement de montage est dégagée afin de pouvoir percer les trous et installer la quincaillerie. La surface de montage de l'Ulterra QUEST doit être plate. Des rondelles en caoutchouc peuvent être utilisées pour caler l'extrusion de base afin qu'elle soit à plat avant le serrage de la quincaillerie.

Le moteur ne doit rencontrer aucune obstruction lorsqu'il est abaissé dans l'eau ou monté dans le bateau pour arrimage ou déploiement. Lorsqu'il est arrimé, assurez-vous qu'il y a suffisamment d'espace pour l'arbre et la tête de contrôle et qu'ils ne s'étendent pas au-delà du bateau.

Les six trous de montage doivent être utilisés pour fixer l'Ulterra QUEST au pont du bateau. Si l'emplacement de montage désiré ne permet pas qu'il y ait six trous et boulons de montage, une trousse de renforcement du pont du bateau (1854058) doit être utilisée ou un nouvel emplacement de montage doit être sélectionné. Envisagez un coudé à dégagement rapide lors de l'installation de votre moteur.

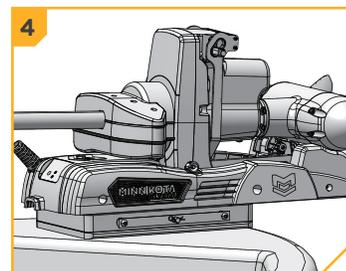
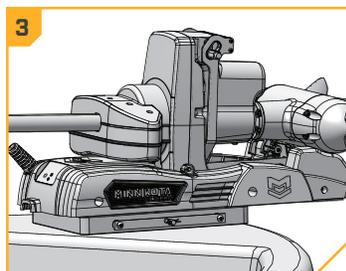
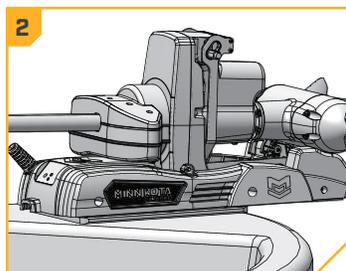
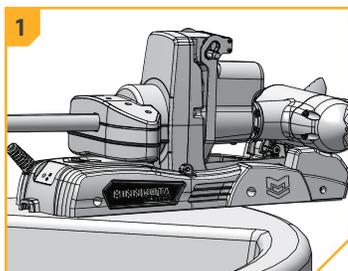
Les options de montage pour l'Ulterra QUEST comprennent :

1. Installation du moteur directement sur le pont du bateau
2. Montage du moteur à l'aide d'une trousse de renforcement du pont du bateau MKA-58 (1854058)
3. Montage du moteur avec un support à dégagement rapide en composite MKA-56/RTA-55 (1854056 - noir/1854055 - blanc) ou un support à dégagement rapide coulissant MKA-57 (1854057)
4. Combinaison d'une trousse de renforcement de pont du bateau MKA-58 et d'un support à dégagement rapide MKA-56/RTA-55 avec l'Ulterra QUEST

Lors du montage de l'Ulterra QUEST directement sur le bateau, suivez les instructions d'installation décrites dans ce manuel. Si un support accessoire est utilisé pour monter l'Ulterra QUEST, suivez les instructions d'installation fournies avec l'accessoire de montage. Pour consulter la liste des accessoires compatibles, visitez minnkota.johnsonoutdoors.com.



Découvrez les accessoires disponibles pour votre moteur de pêche à la traîne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.



OUTILS ET RESSOURCES NÉCESSAIRES

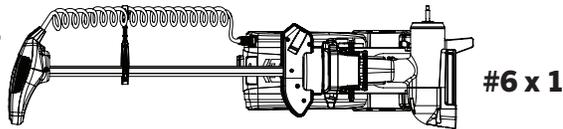
- Tournevis cruciforme n° 3
- Perceuse
- Mèche de 3/8 po (9,5 mm)
- Poinçon ou autre outil de marquage semblable
- Clé ouverte/polygonale de 9/16 po (14,3 mm)
- Clé à douille profonde 9/16 po (14,3 mm)
- Une deuxième personne pour vous aider avec l'installation

INSTALLATION >

INSTALLATION DE L'ULTERRA QUEST

1

ARTICLE(S) REQUIS



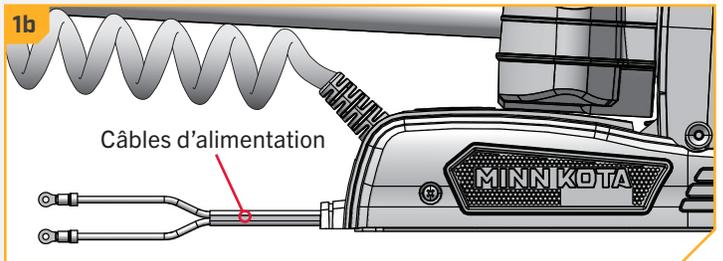
- Placez le moteur de pêche à la traîne (article n° 6) sur une surface élevée et de niveau, comme un établi ou le hayon d'une camionnette. Le moteur, lorsque retiré de la boîte, devrait être en position arrimé.
- Assurez-vous que les câbles d'alimentation de la batterie sont déconnectés ou que le disjoncteur, le cas échéant, est en position « arrêt ».



AVERTISSEMENT

Assurez-vous que le moteur est sur une surface plane et n'est pas branché à une source d'alimentation.

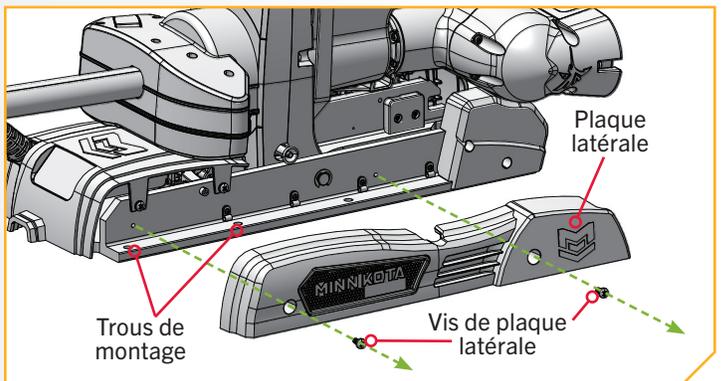
AVIS : Le moteur de pêche à la traîne pèse jusqu'à 90 lb (40,8 kg). Minn Kota recommande d'obtenir l'aide d'une deuxième personne pour l'installation.



2

- Retirez les quatre vis de la plaque latérale en utilisant un tournevis cruciforme n° 3. Deux de ces vis seront situées de chaque côté du support.
- Retirez la plaque latérale droite et la plaque latérale gauche pour exposer les six trous de montage dans l'extrusion de la base.

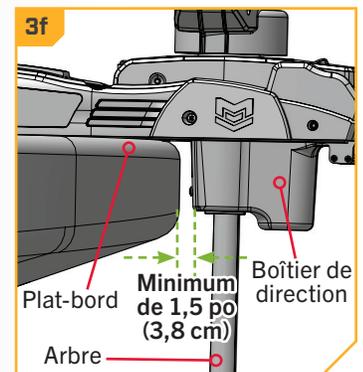
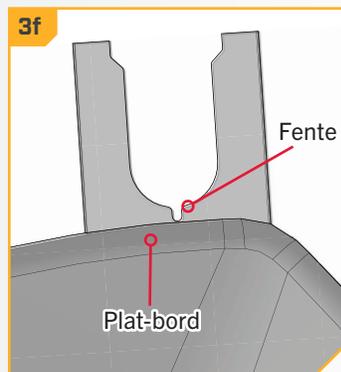
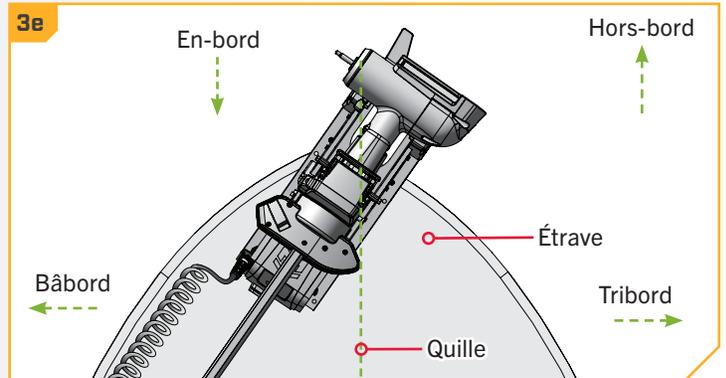
AVIS : Assurez-vous que la zone entre le support et le boîtier de direction est propre et exempte de débris et qu'aucun matériel d'installation n'est tombé dedans. Le support contient des coussinets qui entrent en contact avec le boîtier de direction lorsqu'il est rangé. Le moteur ne peut pas être rangé solidement en cas d'obstruction sur les coussinets.



INSTALLATION DE L'ULTERRA QUEST

3

- e. Relisez les facteurs de montage au début de la section Installation pour connaître le dégagement qui convient. Placez le moteur sur l'étrave du bateau dans l'emplacement de montage prévu, aussi près que possible de l'axe ou de la quille du bateau. Assurez-vous qu'il y a suffisamment d'espace pour l'arbre et la tête de contrôle et qu'ils ne s'étendent pas au-delà du bateau. Le moteur peut être installé soit sur le côté bâbord ou tribord de l'étrave, selon la préférence personnelle.
- f. Orientez le moteur de manière à ce que la fente de l'extrusion de base soit positionnée au-delà du plat-bord du bateau. Le dégagement est approprié lorsque la totalité de la fente est visible au-delà du plat-bord. Lorsque le moteur est déployé, il doit y avoir une distance minimale requise de 1½ po (3,81 cm) entre le plat-bord et le fond du boîtier de direction et de l'arbre.
- g. Lors du montage de l'Ulterra QUEST, les six trous de montage doivent être utilisés. Si l'emplacement de montage désiré ne permet pas qu'il y ait six trous de montage, une trousse de renforcement du pont du bateau (1854058) doit être utilisée ou un nouvel emplacement de montage doit être sélectionné.

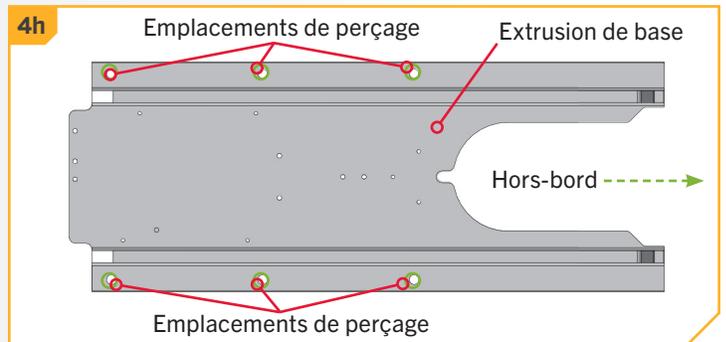


ATTENTION

Les illustrations sont à titre de référence seulement. Ne déployez pas le moteur tant que l'installation n'est pas terminée sur le bateau. Le déploiement du moteur avant l'installation au bateau pourrait entraîner des blessures.

4

- h. Avec le moteur à l'emplacement de montage prévu, utilisez un poinçon ou un outil similaire et marquez les six trous de montage dans l'extrusion de base.
- i. Glissez le moteur de côté pour percer les trous de montage. Percez le pont du bateau à l'aide d'une perceuse et d'une mèche de 3/8 po (9,5 mm) aux endroits marqués.
- j. Repositionnez le moteur sur les trous percés pour installer la quincaillerie de montage.



AVIS : De nouveaux trous de montage sont requis lors de la mise à niveau d'un Ulterra à un Ulterra QUEST. De nouveaux trous de montage plus grands s'adapteront au moteur à poussée plus élevée et assureront que l'installation est sécurisée.

AVIS : La surface de montage de l'Ulterra QUEST doit être plate. Des rondelles en caoutchouc peuvent être utilisées pour caler l'extrusion de base afin qu'elle soit à plat avant le serrage de la quincaillerie.

INSTALLATION DE L'ULTERRA QUEST

5

ARTICLE(S) REQUIS



#1 x 6

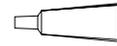
#2 x 6



#3 x 6



#4 x 6

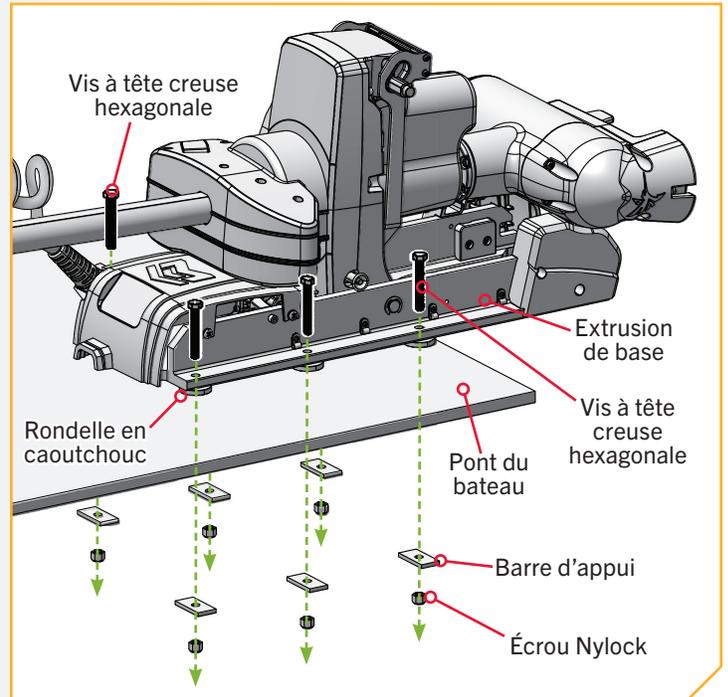


#5 x 1

AVIS : Pour prévenir le grippage de la quincaillerie en acier inoxydable, n'utilisez pas d'outils haute vitesse pour l'installation. Mouillez les vis ou appliquez un produit antigrippant (article n° 5) peut aider à prévenir qu'elles grippent.

- k. Utilisez six vis à tête creuse hexagonale (article n° 1) et appliquez un antigrippant (article n° 5) sur chaque vis. Insérez les vis dans l'extrusion de base et dans chacun des emplacements percés. Si les rondelles en caoutchouc (article n° 3) sont utilisées, les rondelles en caoutchouc doivent se trouver entre l'extrusion de base et le pont du bateau.
- l. Placez une barre d'appui (article n° 4) et un écrou Nylock (article n° 2) à l'extrémité de chaque vis. Serrez avec une clé polygonale ou une clé ouverte de 9/16 po (14,3 mm). Assurez-vous que toute la quincaillerie est bien fixée.

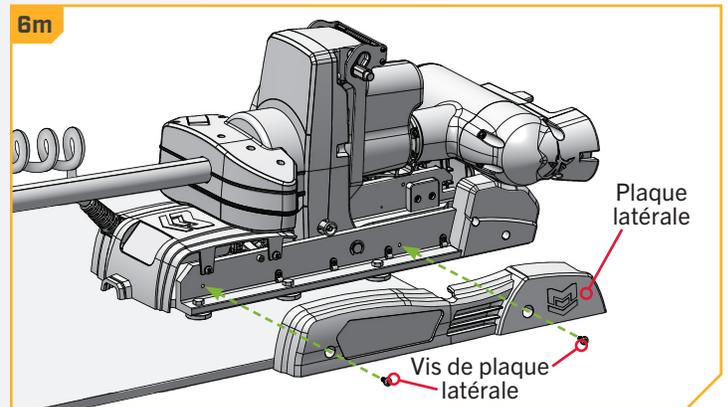
AVIS : Faites preuve de vigilance pour éviter de pincer ou d'endommager les fils de capteur qui longent l'extrusion de base lors de l'installation et du serrage de la quincaillerie de montage.



6

- m. Remplacez la plaque latérale droite et la plaque latérale gauche. Remplacez les quatre vis de la plaque latérale en utilisant un tournevis cruciforme n° 3. Deux de ces vis seront situées de chaque côté du support.

AVIS : Lors de la réinstallation des plaques latérales, prenez soin d'éviter de pincer les fils du capteur qui passent le long de l'extrusion de la base.



INSTALLATION DES BATTERIES ET DU CÂBLAGE

GRÉEMENT DE L'EMBARCATION ET INSTALLATION DU PRODUIT

Pour des raisons de sécurité et de conformité, nous vous recommandons de suivre les normes du conseil américain sur les embarcations et les yachts (ABYC) pour le gréement de l'embarcation. Les altérations dans le câblage de l'embarcation devraient être complétées par un technicien de marine qualifié. Les spécifications suivantes sont seulement des lignes directrices générales:

ATTENTION

Ces lignes directrices s'appliquent au gréement général pour soutenir le moteur de Minn Kota. L'alimentation de multiples moteurs ou d'autres appareils électriques, à partir du même circuit d'alimentation, peut influencer sur le gabarit de conducteurs et le dimensionnement des disjoncteurs recommandé. Pour un fil plus long que celui fourni avec l'appareil, suivre le tableau de dimensionnement de gabarit des conducteurs et des disjoncteurs du tableau ci-dessous. Si la longueur totale de la rallonge est de plus de 25 pi (7,60 m), nous vous recommandons de communiquer avec un technicien maritime qualifié.

ATTENTION

Un dispositif de protection contre la surintensité (disjoncteur ou fusible) doit être utilisé. Les préalables de la garde côtière exigent que chaque conducteur de courant, qui n'est pas fixé, soit protégé par un fusible ou un disjoncteur qui se réinitialise manuellement et qui ne peut se déclencher automatiquement. Le dimensionnement du type (courant et tension de puissance nominale) de fusible ou de disjoncteur doit être choisi en fonction du propulseur électrique utilisé. Le tableau ci-dessous donne les lignes directrices recommandées pour ce qui est du dimensionnement des disjoncteurs.

TABLEAU DES DIMENSIONS DE GABARIT DES CONDUCTEURS ET DISJONCTEURS

Le présent tableau des dimensions de gabarit des conducteurs et disjoncteurs est uniquement valable pour les hypothèses suivantes:

1. Il n'y a pas plus de 2 conducteurs qui sont regroupés à l'intérieur d'une gaine ou d'un conduit à l'extérieur de l'espace moteur.
2. Chaque conducteur est muni d'un isolant d'une température nominale de 105 °C.
3. Aucune chute de tension de plus de 3 % n'est autorisée lorsque le moteur est à plein régime, en fonction des exigences en matière d'alimentation du produit qui ont été publiées.

| Modèle / poussée du moteur | Courant tiré max | Disjoncteur | | Longueur de la rallonge | | | | |
|----------------------------|------------------|-------------|---------|-------------------------|-------------|---------------|---------------|---------------|
| | | Ampères | Minimum | 5 pi (1,5 m) | 10 pi (3 m) | 15 pi (4,8 m) | 20 pi (6,1 m) | 25 pi (7,6 m) |
| QUEST 24 V | 60 | 60 | 24 VCC | 6 AWG | 6 AWG | 4 AWG | 4 AWG | 2 AWG |
| QUEST 36 V | 60 | 60 | 36 VCC | 6 AWG | 6 AWG | 6 AWG | 6 AWG | 4 AWG |

AVIS : La longueur de la rallonge fait référence à la distance séparant les batteries des fils du moteur de pêche à la traîne. Consultez le site Web pour connaître les options d'impulsion.

Référence

Le code des règlements fédéraux des États-Unis : article 183 du titre 33 du CFR - Embarcations et équipements associés ABYC E-11 : systèmes électriques CA et CC sur les embarcations.

COMMENT SÉLECTIONNER LES BATTERIES ADÉQUATES

COMMENT SÉLECTIONNER LES BATTERIES ADÉQUATES

Les moteurs de la série QUEST fonctionneront avec n'importe quelle batterie marine à décharge profonde de 12, 24 ou 36 volts et ont été optimisés pour une utilisation avec les cellules de batterie au lithium-ion LiFePO₄. Les batteries au lithium-ion maintiennent des tensions plus élevées pendant des périodes plus longues que les batteries au plomb-acide et fourniront les meilleures performances pour alimenter le moteur de pêche à la traîne.

Les moteurs de pêche à la traîne de la série QUEST peuvent également être alimentés par une ou plusieurs batteries 12 volts marines à décharge profonde au plomb-acide (à électrolyte liquide, AGM ou GEL). Pour de meilleurs résultats, Minn Kota recommande d'utiliser une batterie marine à décharge profonde dont la valeur

nominale est décrite dans le tableau « Valeur nominale en ampères-heures à décharge profonde ». Maintenez les batteries au plomb-acide à pleine charge. Un entretien adéquat garantira la puissance de la batterie en cas de besoin et améliorera considérablement sa durée de vie. Le fait de ne pas recharger les batteries au plomb (dans les 12 à 24 heures) est la principale cause de défaillance prématurée de celles-ci. Utilisez un chargeur multiphase pour éviter une surcharge. Lors de l'utilisation de batteries au lithium-ion, les fabricants peuvent recommander de les ranger dans un état semi-chargé et de les charger complètement avant l'utilisation.

Si vous utilisez une batterie à manivelle pour démarrer un moteur hors-bord à essence, Minn Kota recommande d'utiliser des batteries marines séparées pour votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota. Vérifiez toujours auprès du fabricant de la batterie les instructions d'entretien et de rangement spécifiques. Minn Kota offre une vaste sélection de chargeurs en fonction de vos besoins. Pour de plus amples informations sur la sélection, le gréement et les chargeurs de batteries, veuillez visiter minnkota.johnsonoutdoors.com.

| Intensité nominale d'ampérage-heure à décharge profonde | | | |
|---|---------|------------------|----------------|
| Temps d'exécution | Tension | Taille du groupe | Ampérage-heure |
| BON | 12 | 24 | 70-85 |
| MIEUX | 12 | 27 | 85-110 |
| MEILLEUR | 12 | 31 | 95-125 |

AVERTISSEMENT

Ne branchez jamais les bornes (+) et (-) de la batterie ensemble. Assurez-vous qu'aucun objet métallique ne puisse tomber sur la batterie et provoquer un court-circuit entre les bornes. Cela provoquerait immédiatement un court-circuit et un risque extrême d'incendie.

ATTENTION

Consulter le « Tableau des dimensions de gabarit des conducteurs et disjoncteurs » dans la section précédente pour trouver le disjoncteur ou fusible approprié convenant à votre moteur. Pour les moteurs nécessitant un disjoncteur 60 A, le disjoncteur Minn Kota MKR-27 60 amp (1865115) est recommandé.

ATTENTION

Veuillez lire les renseignements suivants avant de connecter votre moteur à vos batteries afin d'éviter d'endommager votre moteur ou d'annuler votre garantie.

AUTRES POINTS À CONSIDÉRER

AUTRES POINTS À CONSIDÉRER

› Utilisation de chargeurs à c.c. ou alternateurs

Votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota peut être conçu avec un fil de masse interne pour réduire les interférences avec d'autres sonars. La plupart des systèmes de charge à alternateurs ne tiennent pas compte de ce fil de masse et connectent les bornes négatives des batteries du moteur de pêche à la traîne aux bornes négatives de la batterie à manivelle/de démarrage. Ces connexions externes peuvent endommager les composants électroniques connectés et le système électrique de votre moteur de pêche à la traîne et ainsi annuler votre garantie. Passez attentivement en revue le manuel de votre chargeur ou consultez son fabricant afin de vous assurer que votre chargeur est compatible avant de l'utiliser.

Minn Kota recommande l'utilisation de chargeurs de marque Minn Kota pour recharger les batteries connectées à votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota, étant donné qu'ils ont été conçus de sorte à fonctionner avec les moteurs dotés d'un fil de masse. Apprenez-en davantage sur les chargeurs Minn Kota en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

› Accessoires supplémentaires connectés aux batteries du moteur de pêche à la traîne

Votre moteur Minn Kota, les composants électroniques de votre bateau ou votre bateau peuvent subir des dommages importants si de mauvaises connexions sont effectuées entre les batteries de votre moteur de pêche à la traîne et un autre système de batterie. Minn Kota recommande d'utiliser un système de batterie exclusif pour votre moteur de pêche à la traîne. Lorsque possible, les accessoires doivent être branchés sur un système de batterie séparé. Les radios et les sonars ne doivent être connectés à aucune batterie du moteur de pêche à la traîne étant donné que les interférences provenant du moteur de pêche à la traîne sont inévitables. Lorsque vous connectez des accessoires supplémentaires à l'une des batteries du moteur de pêche à la traîne ou lorsque vous effectuez des connexions entre les batteries du moteur de pêche à la traîne et d'autres systèmes de batterie sur le bateau, assurez-vous de respecter attentivement les indications ci-dessous.

La connexion négative (-) doit être connectée à la borne négative de la même batterie à laquelle la borne négative du moteur de pêche à la traîne est connectée. Dans les schémas ci-dessous, cette batterie est appelée batterie « côté inférieur ». La connexion à une autre batterie du moteur de pêche à la traîne fera entrer une tension positive dans la « mise à la terre » de cet accessoire, ce qui peut entraîner une corrosion excessive. Tout dommage causé par de mauvaises connexions entre les systèmes de batterie ne sera pas couvert par la garantie.

› Systèmes de démarrage d'appoint et commutateurs

Les systèmes de démarrage d'appoint et les commutateurs relient les bornes négatives des batteries connectées entre elles. La connexion de ces systèmes à la batterie « côté supérieur » ou à la batterie « milieu » risque de causer d'importants dommages à votre moteur de pêche à la traîne ou aux composants électroniques. La seule batterie du moteur de pêche à la traîne qui peut être connectée de façon sécuritaire à un de ces systèmes est la batterie « côté inférieur ».

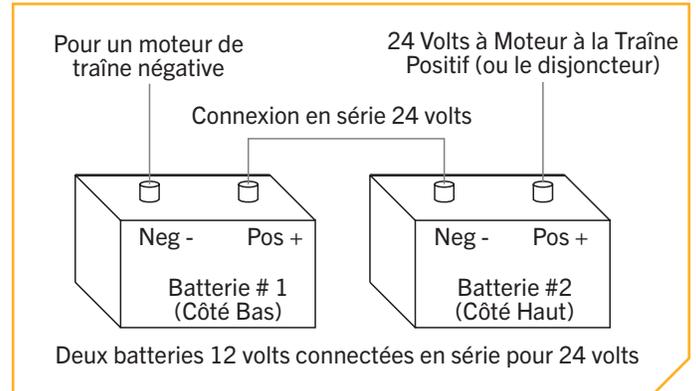
BRANCHER LES BATTERIES EN SÉRIE

BRANCHER LES BATTERIES EN SÉRIE (SI REQUIS POUR VOTRE MOTEUR)

› Systèmes de 24 Volts

Deux batteries de 12 volts sont nécessaires. Les batteries doivent être branchées en série, uniquement tel qu'illustré dans le schéma de câblage, afin de fournir 24 volts.

1. Assurez-vous que le moteur est éteint (sélecteur de vitesse sur "0").
2. Branchez un câble de raccordement à la borne positive (+) de la batterie 1 et à la borne négative (-) de la batterie 2.
3. Branchez le fil rouge positif (+) à la borne positive (+) sur la batterie 2.
4. Branchez le fil noir négatif (-) à la borne négative (-) de la batterie 1.



AVERTISSEMENT

Pour des raisons de sécurité, ne pas allumer le moteur jusqu'à ce que l'hélice soit dans l'eau. Si vous installez un raccordement en fil de plomb, respectez les polarités appropriées et suivez les instructions qui se trouvent dans votre manuel du propriétaire du bateau.



AVERTISSEMENT

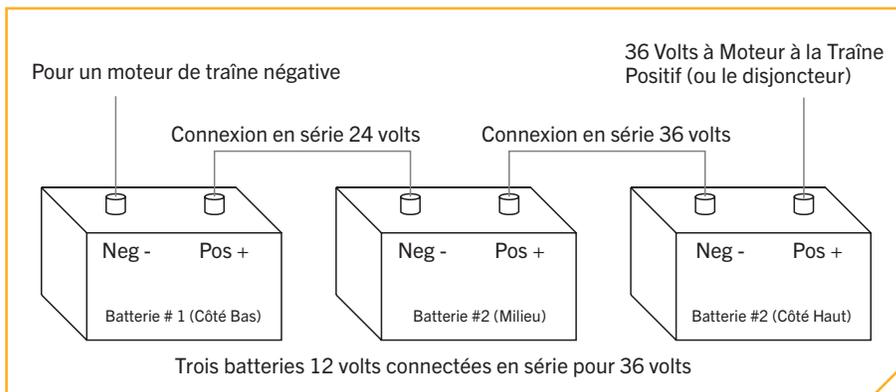
- Pour des raisons de sécurité, débranchez le moteur des batteries lorsque le moteur n'est pas utilisé ou pendant la charge.
- Une mauvaise installation du câblage des systèmes de 24/36 volts pourrait provoquer une explosion des batteries.
- Gardez les écrous papillons des raccordements solides et bien serrés autour des bornes de la batterie.
- Installez la batterie dans un compartiment ventilé.

BRANCHER LES BATTERIES EN SÉRIE

› Systèmes de 36 Volts

Trois batteries de 12 volts sont nécessaires. Les batteries doivent être branchées en série, uniquement tel qu'illustré dans le schéma de câblage, afin de fournir 36 volts.

1. Assurez-vous que le moteur est éteint (sélecteur de vitesse sur "0").
2. Branchez un câble de raccordement à la borne positive (+) de la batterie 1 et à la borne négative (-) de la batterie 2. Branchez autre câble de raccordement à la borne positive (+) de la batterie 2 et à la borne négative (-) de la batterie 3.
3. Branchez le fil rouge positif (+) à la borne positive (+) sur la batterie 3.
4. Branchez le fil noir négatif (-) à la borne négative (-) de la batterie 1.



AVERTISSEMENT

Pour des raisons de sécurité, ne pas allumer le moteur jusqu'à ce que l'hélice soit dans l'eau. Si vous installez un raccordement en fil de plomb, respectez les polarités appropriées et suivez les instructions qui se trouvent dans votre manuel du propriétaire du bateau.



AVERTISSEMENT

- Pour des raisons de sécurité, débranchez le moteur des batteries lorsque le moteur n'est pas utilisé ou pendant la charge.
- Une mauvaise installation du câblage des systèmes de 24/36 volts pourrait provoquer une explosion des batteries.
- Gardez le serrage des écrous de papillon de raccordement solide et bien serré autour des bornes de la batterie.
- Installez la batterie dans un compartiment ventilé.

TERMINER L'INSTALLATION

TERMINER L'INSTALLATION DE L'ULTERRA QUEST

L'Ulterra QUEST est un moteur de pêche à la traîne avancé. Pour maximiser sa performance, les systèmes mécaniques et électriques doivent être configurés et calibrés pour s'adapter à l'installation de chaque utilisateur. Cette partie de l'installation expliquera comment vérifier l'alimentation, installer le stabilisateur de montage sur l'étrave et plus encore. L'installation se terminera par la connexion des câbles accessoires et le réglage des préférences du moteur pour faciliter l'utilisation. Minn Kota recommande de connecter le moteur de pêche à la traîne à l'application One-Boat Network pour faciliter ces étapes. Vous trouverez de plus amples renseignements dans le document de l'application One-Boat Network inclus avec le moteur de pêche à la traîne ou dans le manuel du propriétaire One-Boat Network disponible en ligne à l'adresse minnkota.johnsonoutdoors.com.

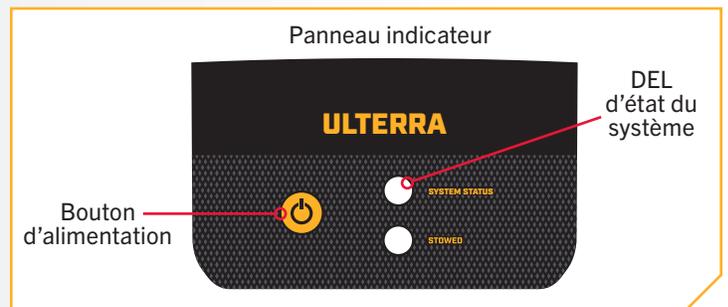
TERMINER L'INSTALLATION >

> Vérification de l'alimentation

Chaque fois que le moteur de pêche à la traîne est sous tension, le tableau de commande détecte automatiquement l'alimentation fournie par le système de batterie et règle la sortie de poussée en fonction d'un système de batterie de 24 V ou 36 V. Pour vérifier l'alimentation du moteur de pêche à la traîne, branchez l'Ulterra QUEST à l'alimentation. À des moments précis de l'installation, l'alimentation sera coupée ou mise hors tension afin de garantir un environnement sûr pour l'installation.

1

- Repérez le panneau indicateur à l'avant du support. Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension en appuyant sur le bouton d'alimentation  sur le panneau indicateur. Lorsque le moteur de pêche à la traîne est allumé, le voyant d'état du système  est bleu.
- Pour éteindre le moteur, appuyez sur le bouton d'alimentation et relâchez-le. Lorsque le moteur est éteint, la DEL d'état du système  ne s'allume pas.



AVIS : Pendant la mise à jour du moteur de pêche à la traîne, la DEL d'état du système clignotera bleu blanc pendant la mise à niveau. Une fois la mise à jour terminée, le système redémarrera automatiquement et exécutera la séquence de démarrage normale. Si une séquence de mise sous tension standard n'est pas présente, veuillez consulter la section Dépannage du manuel du propriétaire de l'Ulterra QUEST pour identifier toute erreur. Pour en savoir plus sur les mises à jour du logiciel, veuillez consulter le manuel du propriétaire pour l'application One-Boat Network ou la télécommande sans fil de navigation GPS avancée.

> Installation du stabilisateur de montage sur étrave

Les moteurs Ulterra QUEST avec un arbre de 72 po (182,9 cm) sont livrés avec une trousse de stabilisateur de montage sur étrave MKA-60 (article n° 9). Cet accessoire stabilise l'arbre et la tête de contrôle lorsque le moteur est arrimé pour le transport. Pour les moteurs dont la longueur d'arbre est inférieure à 72 po (182,9 cm), on peut acheter le MKA-60 séparément en tant qu'accessoire optionnel (1862060). Pour obtenir des instructions sur l'installation du MKA-60 sur l'Ulterra QUEST, consultez le document fourni avec la trousse de stabilisateur de montage sur étrave.

MISE SOUS TENSION DE LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

› Mise sous tension de la télécommande sans fil

1

ARTICLE(S) REQUIS



#8 x 1



#7 x 1

- Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension.
- Pour allumer la télécommande sans fil (article n° 8), appuyez sur le bouton d'alimentation  situé sur le côté de la télécommande et gardez-le enfoncé.
- Un message s'affiche à l'écran. Lisez l'avis de non-responsabilité, puis appuyez sur le bouton Direction droite  pour sélectionner « J'accepte ».
- Le contenu s'affiche sur l'écran. Les fonctions à distance pour contrôler manuellement le moteur sont maintenant actives, y compris Accélérer , Ralentir , Direction gauche , Direction droite  et Marche/arrêt de l'hélice.
- Lorsque le système de navigation GPS avancé obtient un signal GPS d'une force minimale d'une barre, le reste des fonctions devient disponible.

AVIS : La fixation de la longe (article n° 7) à la télécommande sans fil est facultative.



Warning!

You are responsible for the safe and prudent operation of your boat. This product does not relieve you from the responsibility for safe operation of your boat.

I Agree



AVIS : La télécommande sans fil est jumelée à l'Ulterra QUEST en usine.

AVIS : Un accessoire de support de télécommande (1866675) peut être acheté pour monter la télécommande sans fil ou la fixer à une pince de ceinture.

Installation de la pédale

1

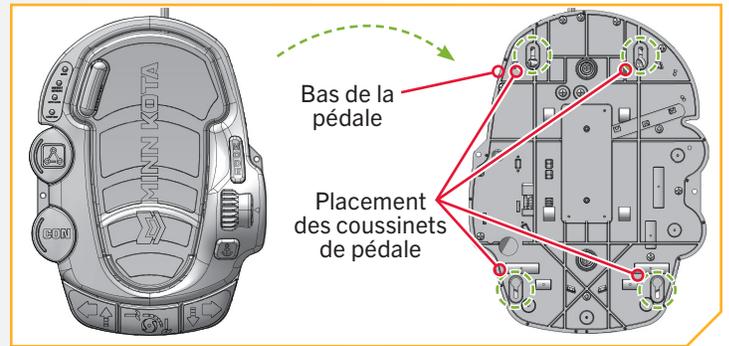
ARTICLE(S) REQUIS

 #14 x 4

 #C x 1

- Prenez la pédale (article n° C) et retournez-la. Placez un coussinet de pédale (article n° 14) dans chacun des emplacements de coussinet.

AVIS : L'ajout des coussinets de pédale est facultatif. Les coussinets sont recommandés lors de l'utilisation de la pédale sur des surfaces n'étant pas couvertes de tapis.

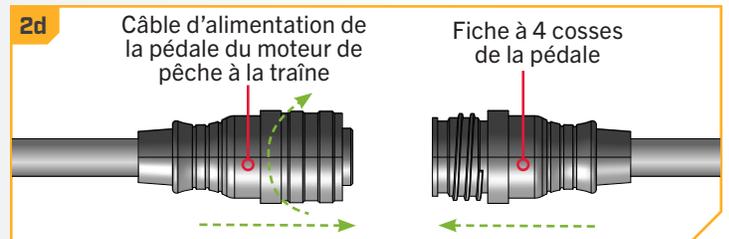
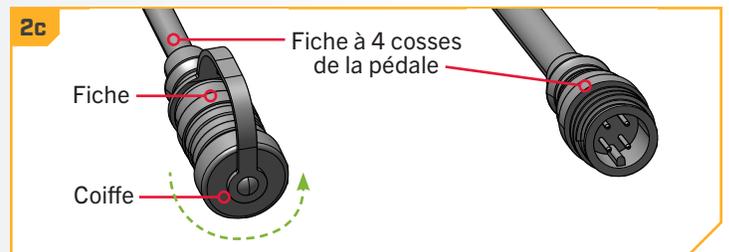
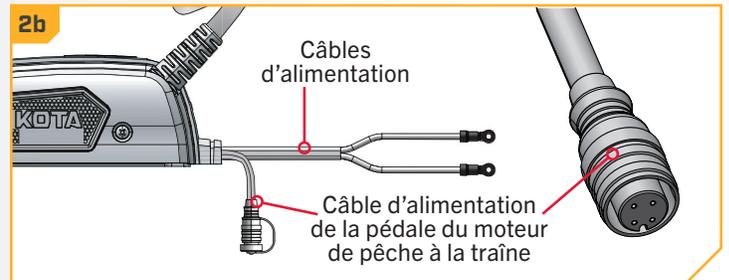


2

- Localisez le cordon d'alimentation de la pédale qui sort du support sur le moteur de pêche à la traîne à côté des câbles d'alimentation. Dévissez le capuchon de la fiche à l'extrémité du cordon d'alimentation de la pédale.
- Repérez la fiche à quatre cosses de la pédale et dévissez le capuchon.
- Enlignez la fiche à quatre cosses de la pédale et la fiche du moteur de pêche à la traîne. Poussez fermement les fiches l'une contre l'autre. Sécurisez la connexion en tournant le collet sur le cordon d'alimentation de la pédale dans le sens horaire.

AVIS : Les connecteurs sont codés pour empêcher une installation en sens inverse.

AVIS : Lorsque le cordon d'alimentation de la pédale n'est pas utilisé, assurez-vous que la coiffe est en place et fixée fermement.

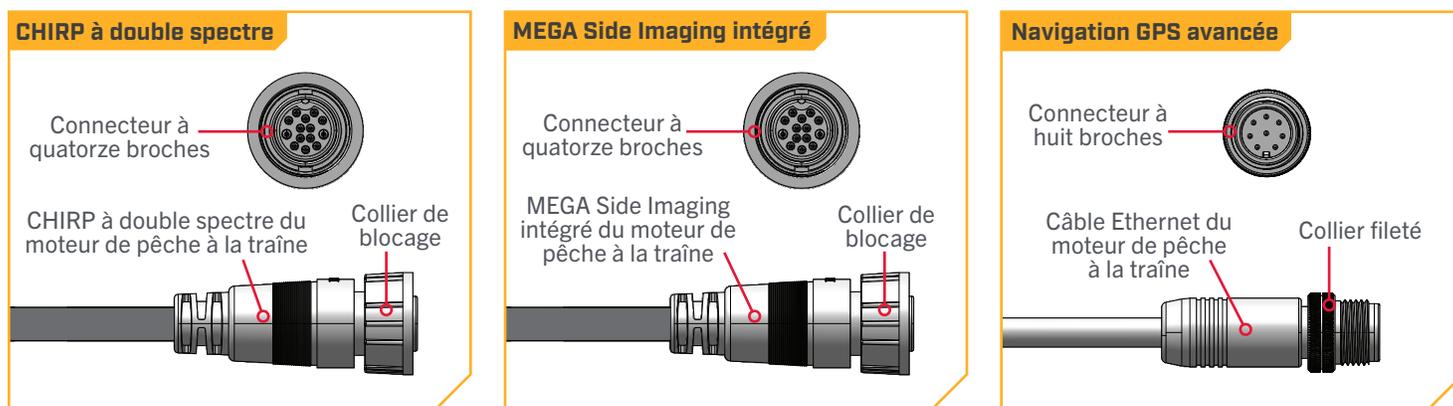


IDENTIFICATION DES FONCTIONS DU MOTEUR DE PÊCHE À LA TRAÎNE ET DE LEURS CÂBLES CONNEXES

IDENTIFICATION DES FONCTIONS DU MOTEUR DE PÊCHE À LA TRAÎNE ET DE LEURS CÂBLES CONNEXES

» Identification des fonctionnalités et des câbles

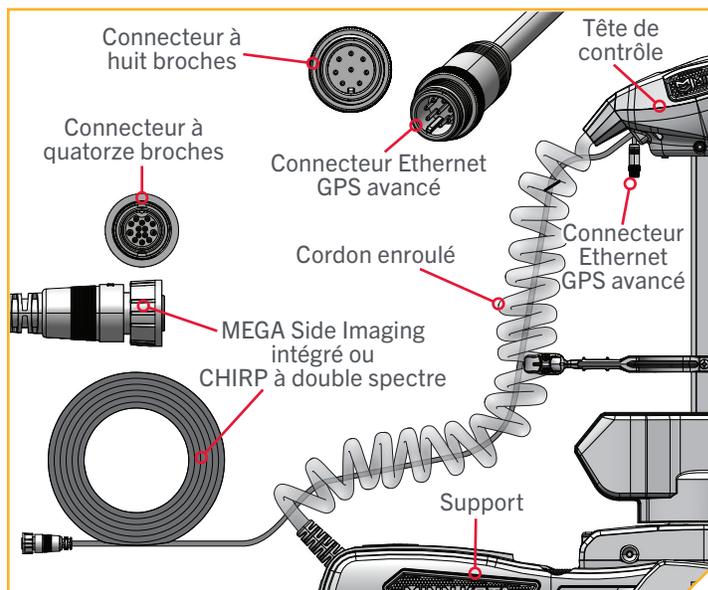
L'Ulterra QUEST est préinstallé avec la navigation GPS avancée – y compris la possibilité de se connecter par le biais d'Ethernet à une unité Humminbird. Le moteur peut également être préinstallé avec un sonar, soit CHIRP à double spectre ou MEGA Side Imaging intégré. Ces fonctionnalités peuvent être installées seules ou en combinaison avec une autre fonctionnalité. Toutes ces fonctionnalités requièrent la connexion de câbles accessoires à un dispositif de sortie. Les connecteurs se trouvent sur le moteur de pêche à la traîne et comportent des câbles sortant sous la tête de contrôle. Pour mieux identifier les câbles accessoires présents, reportez-vous aux schémas qui indiquent à quoi ressemblent les connecteurs CHIRP à double spectre, MEGA Side Imaging intégré et Navigation GPS avancée.



» Identification des connecteurs

Deux connecteurs se trouvent sous la tête de contrôle. Le moteur de pêche à la traîne sera équipé de :

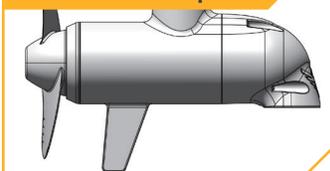
Navigation GPS avancée et CHIRP à double spectre ou MEGA Side Imaging intégré – Le système de navigation GPS avancée est préinstallé sur votre moteur de pêche à la traîne. Un connecteur Ethernet GPS avancé à huit broches sortira de la base de la tête de contrôle et reposera juste en dessous de la tête de contrôle à côté du cordon enroulé. Si la navigation GPS avancée du moteur de pêche à la traîne est utilisée avec un détecteur de poissons, un câble Ethernet peut être connecté au connecteur Ethernet GPS avancé sous la tête de contrôle. Voir la section « Navigation GPS avancée » de ce document pour plus de détails sur l'installation du connecteur Ethernet GPS avancé sur un Humminbird.



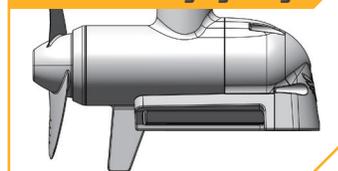
GESTION DES FONCTIONNALITÉS ET DES CÂBLES

Un CHIRP à double spectre ou un MEGA Side Imaging intégré est préinstallé sur votre moteur de pêche à la traîne. Un câble accessoire sonar sortira de la base de la tête de contrôle et passera au centre du cordon enroulé. L'extrémité de ce câble a un connecteur à quatorze broches. Les moteurs avec CHIRP à double spectre ou MEGA Side Imaging intégré auront également un transducteur dans l'unité inférieure. L'apparence du transducteur varie selon le type de sonar.

CHIRP à double spectre



MEGA Side Imaging intégré



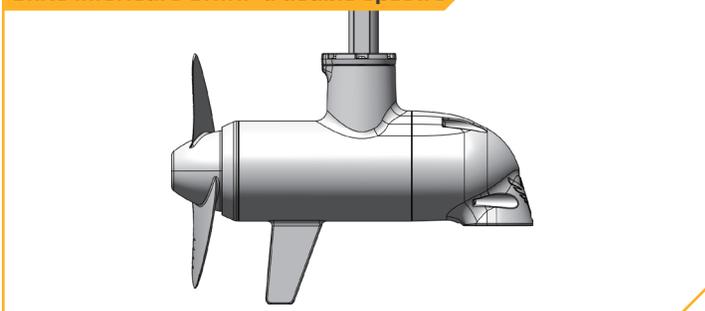
› Gestion des fonctionnalités et des câbles

CHIRP À DOUBLE SPECTRE ›

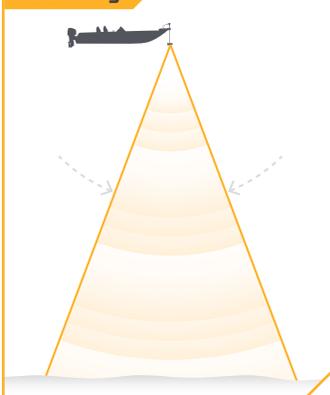
Votre moteur de pêche à la traîne peut être préinstallé avec un système de transducteur doté du CHIRP à double spectre de Humminbird. CHIRP signifie « Compressed High Intensity Radar Pulse », une impulsion radar haute intensité compressée. Le CHIRP à double spectre est un transducteur sonar 2D doté d'un capteur de température intégré dans le module inférieur du moteur de pêche à la traîne. Humminbird utilise également un transducteur exclusif, le meilleur de sa catégorie, conçu et construit pour maximiser les détails des poissons, ainsi que la zone de couverture. Le CHIRP à double spectre scanne l'eau à la recherche de poissons de la même manière que la fonction de recherche de la radio de votre camion scanne les ondes pour les stations FM. En couvrant une large gamme de fréquences, le CHIRP produit des retours plus précis et plus détaillés des poissons, de la structure et du fond.

Le CHIRP à double spectre de Humminbird vous offre une capacité de spectre complet, ainsi que la possibilité de sélectionner vos propres fréquences de début et de fin en fonctionnant dans deux modes différents. Mode large pour une couverture maximale et mode étroit pour un maximum de détails. Le mode large vous permet de rechercher en profondeur et en largeur. Il est utilisé pour observer votre leurre pendant la pêche à la dandinette verticale ou pour obtenir une vue plus large en eau peu profonde. Le mode étroit est utilisé pour se concentrer sur les petites choses qui font une grande différence. Le mode étroit offre une perspective précise de l'eau en dessous, vous aidant à cibler des poissons individuels ou à identifier les poissons cachés dans des structures et/ou proches du fond.

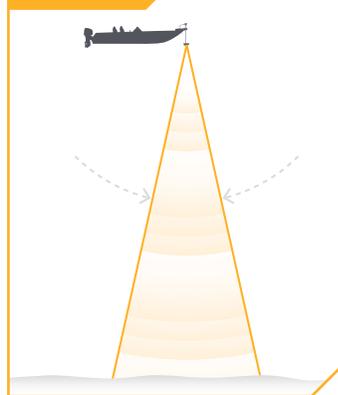
Unité inférieure CHIRP à double spectre



Mode large



Mode étroit



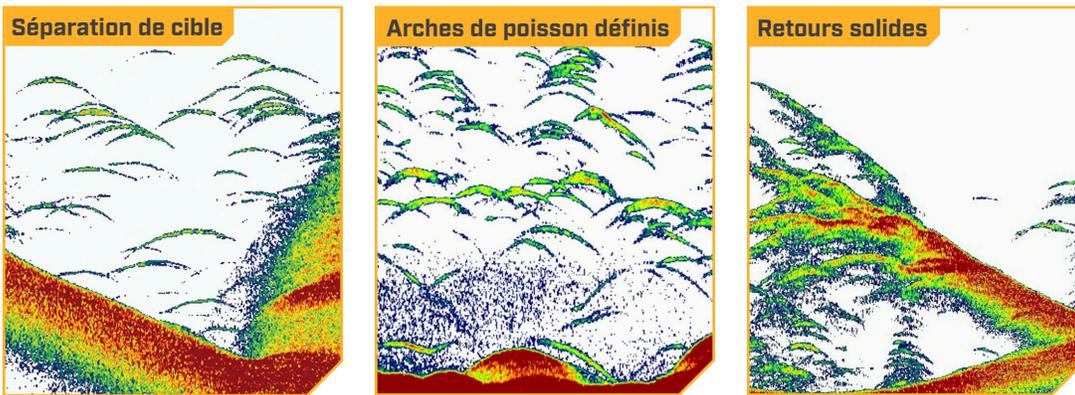
CHIRP À DOUBLE SPECTRE

Caractéristiques du CHIRP à double spectre :

SÉPARATION SUPÉRIEURE DES CIBLES - Séparer les poissons de leur habitat, c'est le nerf de la guerre. Et maintenant, vous serez en mesure de faire plus facilement la différence entre le poisson-appât et le poisson-gibier et la structure et la végétation à proximité.

ARCHES DE POISSON CLAIREMENT DÉFINIES - Nous avons de mauvaises nouvelles pour votre ennemi juré. Les poissons de gros gibier apparaîtront sur votre écran sous forme d'arcs longs et bien définis, pour une identification rapide et une présentation précise des leurres.

RETOURS FORTS SANS BRUIT - Arrêtez de voir des choses qui n'existent pas. Un rapport signal / bruit élevé se traduit par des cibles mieux définies, moins d'encombrement et une plus grande certitude que ce que vous voyez à l'écran est légitime.



La conception intégrée du transducteur CHIRP à double spectre le protège dans l'unité inférieure du moteur de pêche à la traîne contre les dangers sous-marins et évite les enchevêtrements et les dommages aux câbles du transducteur. Dans certains cas, des bulles d'air peuvent adhérer à la surface du transducteur CHIRP à double spectre et nuire au rendement. Si cela se produit, essayez simplement la surface du transducteur à l'aide de votre doigt.

› Considérations relatives à la connexion et au routage du CHIRP à double spectre

Si le CHIRP à double spectre est préinstallé sur votre moteur de pêche à la traîne, un câble accessoire CHIRP à double spectre sortira de la base de la tête de contrôle et descendra au centre du cordon enroulé. Le CHIRP à double spectre nécessite que des câbles soient connectés à un périphérique de sortie tel qu'un détecteur de poissons Humminbird®. Le câble CHIRP à double spectre qui sort de la tête de contrôle est « prêt pour Apex et Solix ». La connexion du moteur de pêche à la traîne équipé d'un transducteur CHIRP à double spectre à un détecteur de poissons compatible vous donne une vue sonar 2D de ce qui se passe directement sous votre moteur de pêche à la traîne. Pour déterminer si votre détecteur de poissons est compatible avec le CHIRP à double spectre, veuillez visiter minnkota.johnsonoutdoors.com pour vérifier la compatibilité. Le câble CHIRP à double spectre du moteur de pêche à la traîne peut être branché directement sur un Solix ou un Apex, directement sur une rallonge ou directement sur un câble adaptateur Helix de Humminbird®.

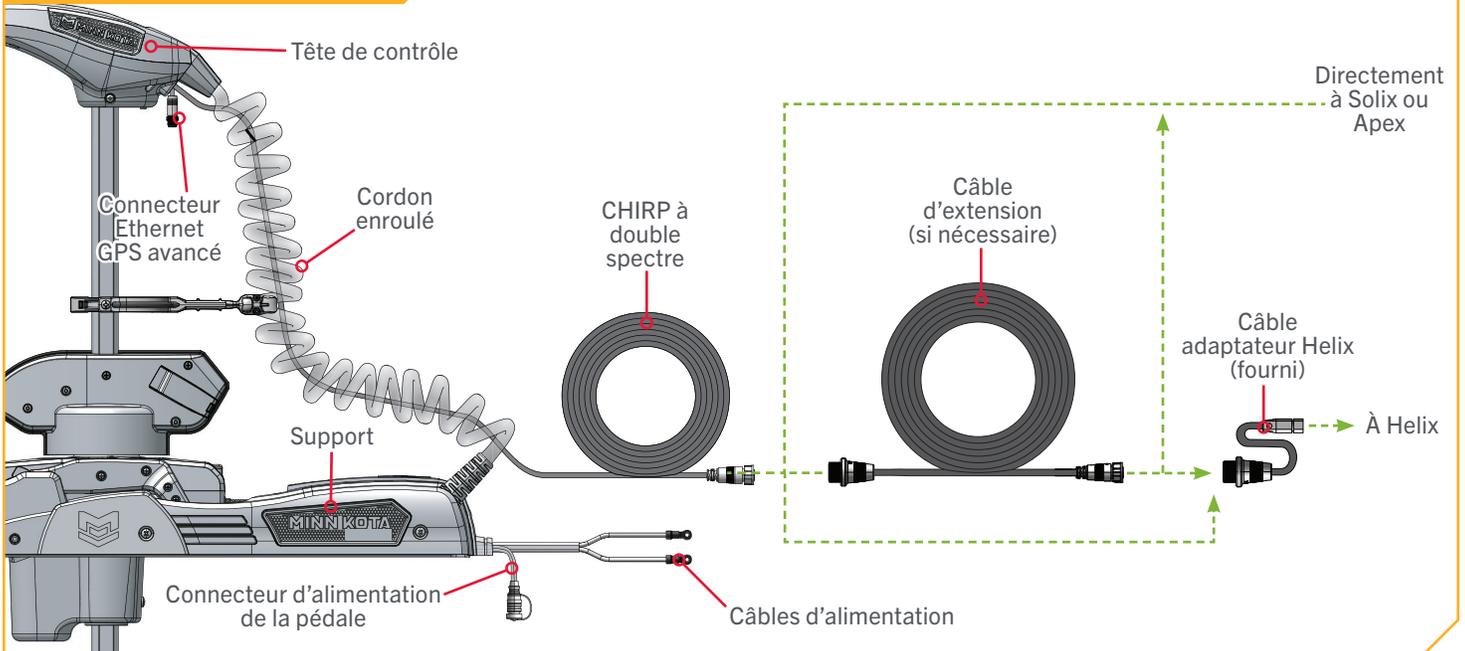
CÂBLES D'EXTENSION - Le câble CHIRP à double spectre du moteur de pêche à la traîne peut ne pas être assez long pour atteindre votre détecteur de poissons. Si la longueur du câble n'est pas suffisante pour atteindre l'emplacement désiré du détecteur de poissons, une rallonge est disponible. Une câble d'extension de 10 pieds (3 mètres) (**EC M3 14W10 - câble d'extension de transducteur de 10 pi (3 m) - 720106-1**) et un câble d'extension de 30 pieds (9,1 mètres) (**EC M3 14W30 - câble d'extension de transducteur de 30 pi (9,1 m) - 720106-2**) sont disponibles sur humminbird.johnsonoutdoors.com. Les câbles d'extension de 10 pieds et de 30 pieds (3 mètres et 9,1 mètres) sont également livrés « prêts pour Apex et Solix ». Les câbles d'extension peuvent se brancher directement sur un Solix ou un Apex ou directement sur un câble adaptateur Helix.

CÂBLES ADAPTATEURS HELIX DE HUMMINBIRD - En cas de connexion à un détecteur de poissons Helix de Humminbird®, un accessoire de câble adaptateur est inclus qui permet la connexion de tout détecteur de poissons Helix de Humminbird® compatible. Le câble adaptateur Helix se branche directement sur le détecteur de poissons Helix.

AUTRES CÂBLES ADAPTATEURS POUR DÉTECTEUR DE POISSONS - Si vous vous connectez à d'autres détecteurs de poissons sur le marché, vérifiez la compatibilité ou les câbles adaptateurs requis en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

CHIRP À DOUBLE SPECTRE

Connexions CHIRP à double spectre



Tous les moteurs CHIRP à double spectre Ulterra QUEST sont équipés d'un fil de liaison interne. Un mauvais gréement risque de causer des interférences sonar et peut endommager votre moteur de pêche à la traîne, vos composants électroniques et d'autres accessoires du bateau. Pour réduire les interférences causées par le moteur de pêche à la traîne, assurez-vous que le détecteur de poissons et le moteur de pêche à la traîne sont actionnés par des batteries indépendantes. Consultez les sections « Installation de la batterie et du câblage » de ce manuel pour les instructions de gréement correctes.

Les câbles CHIRP à double spectre sont blindés de sorte à réduire les interférences. Pour protéger ce blindage, il est recommandé de ne pas serrer fermement les câbles contre des coins vifs ni des objets durs. Si des attache-fils sont utilisés, évitez de trop serrer. Tout surplus de câble devrait être enroulé en une boucle lâche d'au moins 4 po (10 cm) de diamètre. Le câble de connexion doit être acheminé vers le détecteur de poissons en suivant les recommandations de Minn Kota sur l'acheminement des câbles afin d'optimiser et de maximiser la fonctionnalité. Suivez les instructions ci-dessous pour terminer toutes les connexions, puis suivez les instructions de « Fixation des câbles accessoires » pour terminer l'installation du câble de sortie.

⚠ ATTENTION

Le non-respect de l'acheminement des câbles recommandé pour les fonctionnalités installées, le cas échéant, peut endommager le produit et annuler la garantie de votre produit. Acheminez les câbles en évitant les points de pincement et les autres zones qui pourraient faire en sorte que les câbles soient pliés à des angles aigus. Effectuer l'acheminement des câbles d'une autre façon que celle dictée peut entraîner des dommages aux câbles par un pincement ou sectionnement. Ne pas trop serrer les attache-fils, ce qui risquerait d'endommager les câbles.

CHIRP À DOUBLE SPECTRE

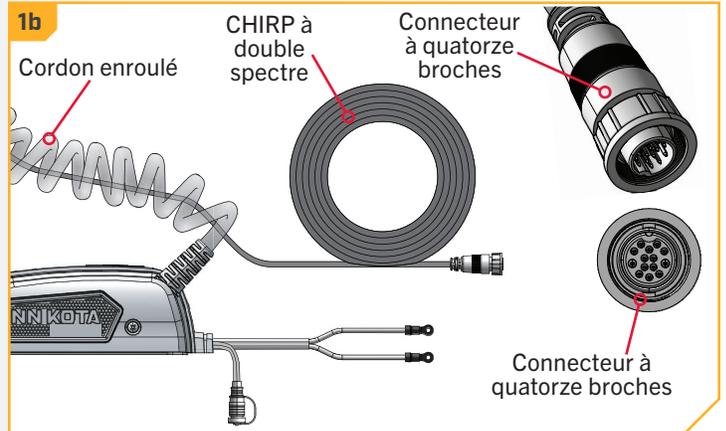
1

AVIS : Votre détecteur de poissons doit être éteint jusqu'à ce que cette procédure soit terminée.

- a. Placez le moteur dans la position déployée.

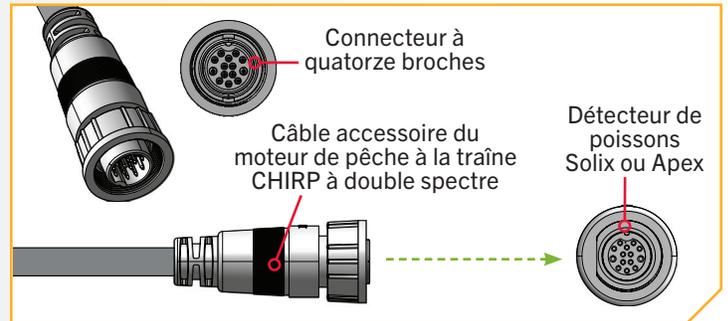
AVIS : Pour obtenir des instructions sur le déploiement de l'Ulterra QUEST, consultez la section « Arrimage et déploiement rapides » de ce manuel.

- b. Localisez le connecteur à quatorze broches à l'extrémité du câble accessoire CHIRP à double spectre. Le câble sortira de la base de la tête de contrôle et descendra au centre du cordon enroulé.
- c. Déterminez si la prise à l'extrémité du câble accessoire CHIRP à double spectre sera fixée directement à :
- 1) un détecteur de poissons Humminbird® Solix ou Apex,
 - 2) une rallonge CHIRP à double spectre,
 - 3) un câble adaptateur Helix ou un câble adaptateur de détecteur de poissons compatible.



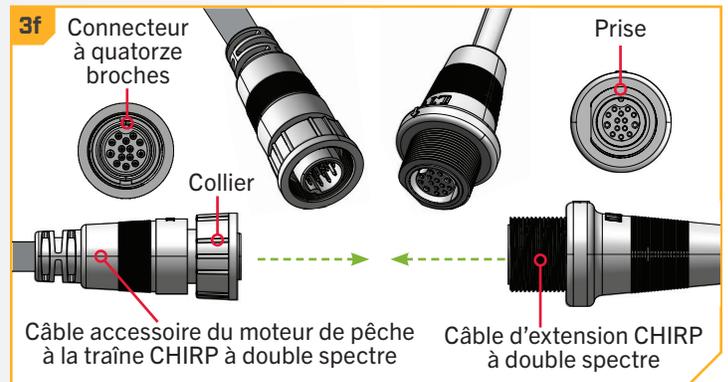
2

- d. Si vous installez directement sur un Solix ou un Apex, la connexion sera plate à l'arrière de l'écran du détecteur de poissons.
- e. Enlignez les broches du câble accessoire et la prise du détecteur de poissons. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble accessoire pour sécuriser la connexion. Une fois directement installé sur le Solix ou l'Apex, la connexion est terminée.



3

- f. En cas d'installation directe sur un câble d'extension CHIRP à double spectre, enlignez les broches du câble accessoire et la prise du câble d'extension. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble accessoire pour sécuriser la connexion.
- g. Si le câble d'extension CHIRP à double spectre est fixée directement à un Humminbird® Solix ou Apex, la connexion ressemble exactement à l'installation directement dans un détecteur de poissons Humminbird Solix ou Apex.



AVIS : Un câble d'extension de 10 pieds (3 mètres) (EC M3 14W10 - câble d'extension de transducteur de 10 pi (3 m) - 720106-1) et un câble d'extension de 30 pieds (9,1 mètres) (EC M3 14W30 - câble d'extension de transducteur de 30 pi (9,1 m) - 720106-2) sont disponibles sur humminbird.johnsonoutdoors.com.

CHIRP À DOUBLE SPECTRE

4

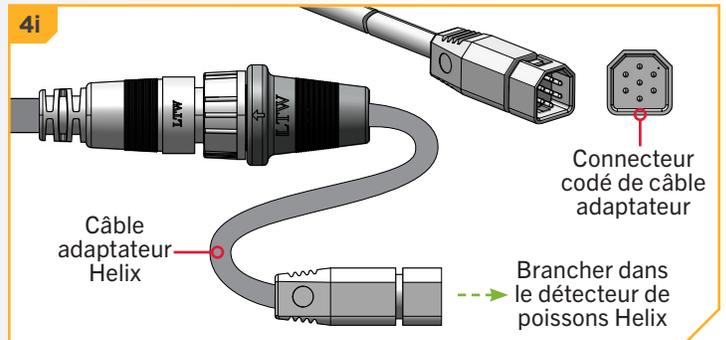
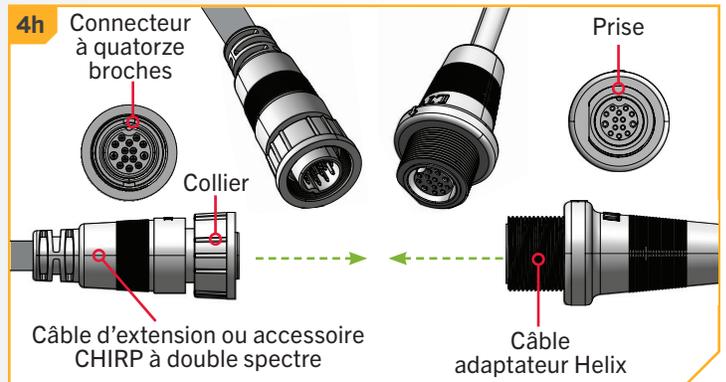
ARTICLE(S) REQUIS



- h. Si vous installez directement sur un câble adaptateur Helix, enlevez les broches du câble accessoire ou du câble d'extension et la prise du câble adaptateur Helix (article n° 18). Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble accessoire ou le câble d'extension pour sécuriser la connexion.
- i. Si le câble adaptateur Helix est fixé directement à un Humminbird® Helix, branchez-le dans la connexion codée du câble adaptateur Helix à l'arrière du détecteur de poissons.

AVIS : Si vous vous connectez à d'autres détecteurs de poissons sur le marché, vérifiez la compatibilité ou les câbles adaptateurs requis en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

- j. Si le moteur de pêche à la traîne possède plus d'un connecteur externe pour un périphérique de sortie, effectuez la connexion pour cette sortie spécifique, puis suivez les instructions de « Fixation des câbles accessoires » pour terminer l'installation du câble de sortie.



AVIS : Si vous n'êtes pas sûr des fonctionnalités avec lesquelles le moteur de pêche à la traîne peut être installé et qui nécessitent une connexion à un périphérique de sortie, consultez la section « Identification des fonctionnalités des moteurs de pêche à la traîne et de leurs câbles associés » dans ce document.

MEGA SIDE IMAGING INTÉGRÉ >

La technologie MEGA Imaging a amené la détection de poissons au niveau des fréquences mégahertz pour la toute première fois. Désormais, MEGA Side Imaging+ intégré propose 3X les résultats de Side Imaging® standard. Humminbird a amélioré plus avant cette technologie en augmentant la plage de profondeur et en élargissant les zones de couverture latérales, tout en améliorant l'imagerie désormais claire comme du cristal. MEGA Side Imaging+ intégré est disponible dans les gammes phare Minn Kota de moteurs de pêche à la traîne, parmi lesquelles Ultrex et Ulterra, avec 200 pieds (61 mètres) de couverture de chaque côté de votre bateau. Avec le sonar d'imagerie MEGA de Humminbird intégré directement au moteur de pêche à la traîne, vous profitez désormais d'une vue parfaitement claire de ce qui se trouve directement à gauche et à droite de votre bateau, sans avoir à gérer tous les câbles associés aux transducteurs externes. Le transducteur MEGA SI intégré est uniquement disponible avec les nouveaux modèles, en tant qu'équipement installé en usine : on ne peut pas l'ajouter à un moteur de pêche à la traîne existant.

> Considérations relatives à la connexion et au routage du MEGA Side Imaging intégré

Si le MEGA Side Imaging intégré est préinstallé sur votre moteur de pêche à la traîne, un câble accessoire MEGA Side Imaging intégré sortira de la base de la tête de contrôle et passera le long du centre du cordon enroulé. Le MEGA Side Imaging intégré nécessite que des câbles soient connectés à un périphérique de sortie tel qu'un détecteur de poissons Humminbird®. Le câble du MEGA Side Imaging intégré qui sort de la tête de contrôle est « prêt pour Apex et Solix ». La connexion du moteur de pêche à la traîne équipé d'un transducteur MEGA Side Imaging intégré à un détecteur de poissons compatible vous donne une vue sonar 2D de ce qui se passe directement sous votre moteur de pêche à la traîne. Pour déterminer si votre détecteur de poissons est compatible avec le MEGA Side Imaging intégré, veuillez visiter minnkota.johnsonoutdoors.com. Le câble MEGA Side Imaging intégré du moteur de pêche à la traîne peut être branché directement sur un Solix ou un Apex, directement sur une rallonge ou directement sur un câble adaptateur Humminbird® Helix.

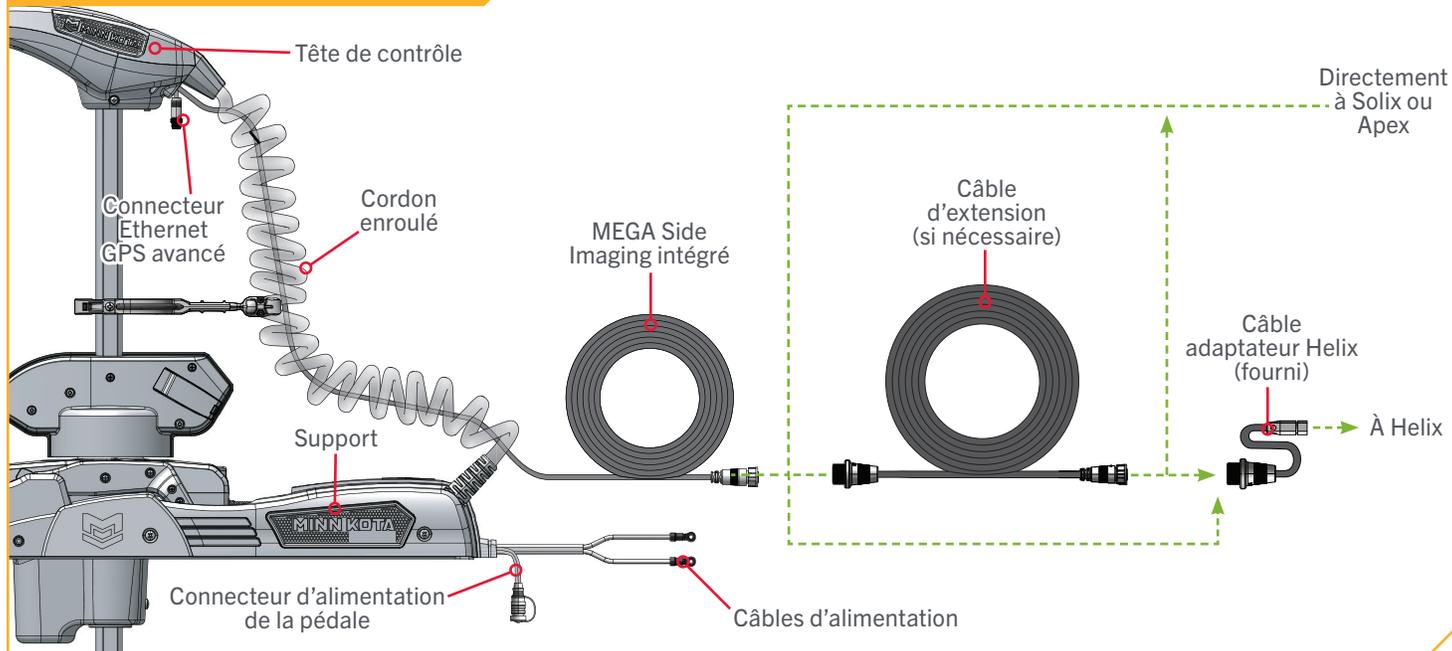
CÂBLES D'EXTENSION - Le câble MEGA Side Imaging intégré du moteur de pêche à la traîne peut ne pas être assez long pour atteindre votre détecteur de poissons. Si la longueur du câble n'est pas suffisante pour atteindre l'emplacement désiré du détecteur de poissons, une rallonge est disponible. Une rallonge de 10 pieds (3 mètres) ([EC M3 14W10 - rallonge de transducteur de 10 pi \(3 m\) - 720106-1](#)) et une rallonge de 30 pieds (9,1 mètres) ([EC M3 14W30 - rallonge de transducteur de 30 pi \(9,1 m\) - 720106-2](#)) sont disponibles sur humminbird.johnsonoutdoors.com. Les câbles d'extension de 10 pieds et de 30 pieds (3 mètres et 9,1 mètres) sont également livrés « prêts pour Apex et Solix ». Les câbles d'extension peuvent se brancher directement sur un Solix ou un Apex ou directement sur un câble adaptateur Helix.

CÂBLES ADAPTATEURS HELIX DE HUMMINBIRD - En cas de connexion à un détecteur de poissons Helix de Humminbird®, un accessoire de câble adaptateur est inclus qui permet la connexion de tout détecteur de poissons Helix de Humminbird® compatible. Le câble adaptateur Helix se branche directement sur le détecteur de poissons Helix.

AUTRES CÂBLES ADAPTATEURS POUR DÉTECTEUR DE POISSONS - Si vous vous connectez à d'autres détecteurs de poissons sur le marché, vérifiez la compatibilité ou les câbles adaptateurs requis en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

MEGA SIDE IMAGING INTÉGRÉ

Connexions du MEGA Side Imaging intégré



⚠ ATTENTION

Le non-respect de l'acheminement des câbles recommandé pour les fonctionnalités installées, le cas échéant, peut endommager le produit et annuler la garantie de votre produit. Acheminez les câbles en évitant les points de pincement et les autres zones qui pourraient faire en sorte que les câbles soient pliés à des angles aigus. Effectuer l'acheminement des câbles d'une tout autre façon que celle dictée peut entraîner des dommages aux câbles par un pincement ou sectionnement. Ne serrez pas trop les attache-fils, ce qui risquerait d'endommager les câbles.

AVIS : Vous ne pouvez afficher le Side Imaging qu'avec un modèle de série MEGA DI ou MEGA SI HELIX G2N, G3N ou G4N et un adaptateur requis ou avec tout modèle de série SOLIX ou APEX. Le transducteur intégré ne peut pas assurer le MEGA Imaging pour les modèles Humminbird qui ne possèdent pas déjà la capacité. Si vous avez un G2/G2N, un G3/G3N ou un G4/G4N HELIX autre qu'un modèle MEGA SI ou MEGA DI, le transducteur vous offrira tout de même le sonar numérique 2D CHIRP double spectre. Les unités SOLIX G1, HELIX G2 et G2N doivent fonctionner sur la toute dernière mise à jour logicielle pour pouvoir afficher le sonar à partir des moteurs avec le MEGA Imaging intégré. Vous pouvez obtenir la toute dernière version du logiciel pour votre détecteur de poissons sur humminbird.johnsonoutdoors.com. Les modèles HELIX G1 et les autres marques de détecteurs de poissons ne prennent pas en charge le MEGA Imaging intégré.

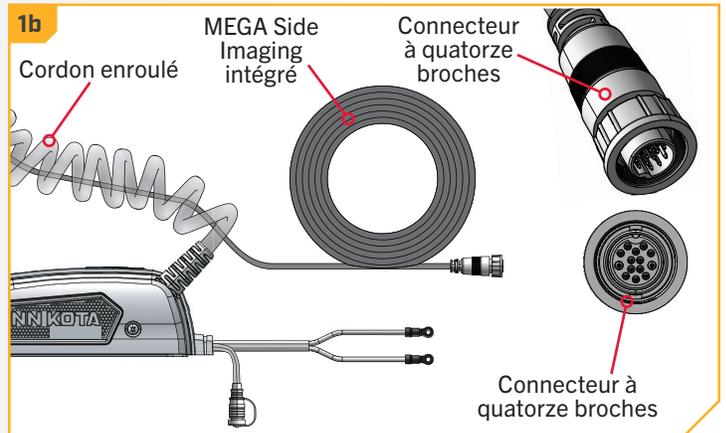
1

AVIS : Votre détecteur de poissons doit être éteint jusqu'à ce que cette procédure soit terminée.

- a. Placez le moteur dans la position déployée.

AVIS : Pour obtenir des instructions sur le déploiement de l'Ulterra QUEST, consultez la section « Arrimage et déploiement rapides » de ce manuel.

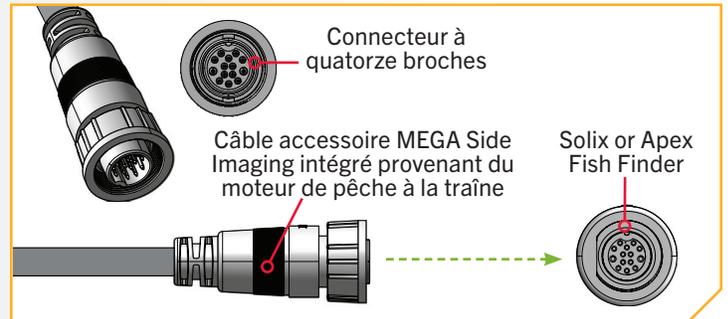
- b. Localisez le connecteur à quatorze broches à l'extrémité du câble accessoire MEGA Side Imaging intégré. Le câble sortira de la base de la tête de contrôle et descendra au centre du cordon enroulé.
- c. Déterminez si la prise à l'extrémité du câble accessoire MEGA Side Imaging intégré sera fixée directement à :
- 1) un détecteur de poissons Humminbird® Solix ou Apex,
 - 2) un câble d'extension MEGA Side Imaging intégré,
 - 3) un câble adaptateur Helix ou un câble adaptateur de détecteur de poissons compatible.



MEGA SIDE IMAGING INTÉGRÉ

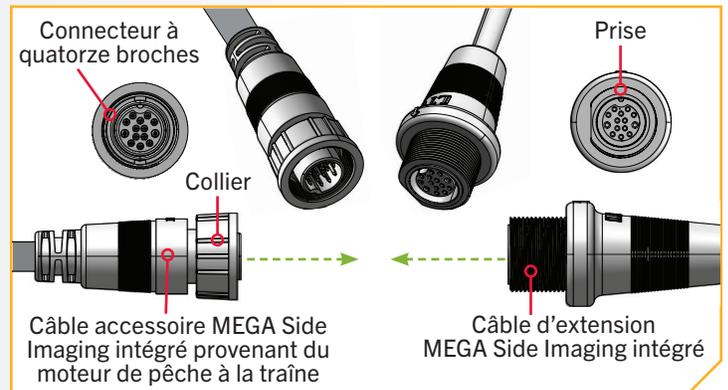
2

- d. Si vous installez directement sur un Solix ou un Apex, la connexion sera plate à l'arrière de l'écran du détecteur de poissons.
- e. Enlignez les broches du câble accessoire et la prise du détecteur de poissons. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble accessoire pour sécuriser la connexion. Une fois directement installé sur le Solix ou l'Apex, la connexion est terminée.



3

- f. En cas d'installation directe sur un câble d'extension MEGA Side Imaging intégré, enlignez les broches du câble accessoire et la prise du câble d'extension. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble accessoire pour sécuriser la connexion.
- g. Si le câble d'extension MEGA Side Imaging intégré est fixée directement à un Humminbird® Solix ou Apex, la connexion ressemble exactement à l'installation directement dans un détecteur de poissons Humminbird Solix ou Apex.



AVIS : Un câble d'extension de 10 pieds (3 mètres) (EC M3 14W10 - câble d'extension de transducteur de 10 pi (3 m) - 720106-1) et un câble d'extension de 30 pieds (9,1 mètres) (EC M3 14W30 - câble d'extension de transducteur de 30 pi (9,1 m) - 720106-2) sont disponibles sur humminbird.johnsonoutdoors.com.

4

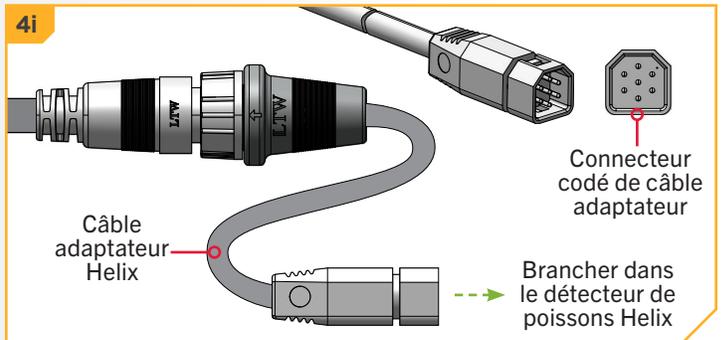
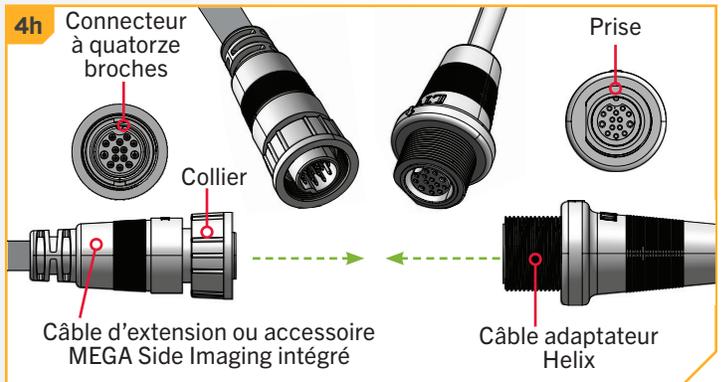
ARTICLE(S) REQUIS



- h. Si vous installez directement sur un câble adaptateur Helix, enlevez les broches du câble accessoire ou du câble d'extension et la prise du câble adaptateur Helix (article n° 18). Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble accessoire ou le câble d'extension pour sécuriser la connexion.
- i. Si le câble adaptateur Helix est fixé directement à un Humminbird® Helix, branchez-le dans la connexion codée du câble adaptateur Helix à l'arrière du détecteur de poissons.

AVIS : Si vous vous connectez à d'autres détecteurs de poissons sur le marché, vérifiez la compatibilité ou les câbles adaptateurs requis en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

- j. Si le moteur de pêche à la traîne possède plus d'un connecteur externe pour un périphérique de sortie, effectuez la connexion pour cette sortie spécifique, puis suivez les instructions de « Fixation des câbles accessoires » pour terminer l'installation du câble de sortie.



AVIS : Si vous n'êtes pas sûr des fonctionnalités avec lesquelles le moteur de pêche à la traîne peut être installé et qui nécessitent une connexion à un périphérique de sortie, consultez la section « Identification des fonctionnalités des moteurs de pêche à la traîne et de leurs câbles associés » dans ce document.

NAVIGATION GPS AVANCÉE >

Votre moteur de pêche à la traîne Minn Kota et le détecteur de poissons Humminbird communiquent entre eux pour changer votre façon de pêcher. La navigation GPS avancée offre un large éventail de fonctionnalités, notamment le contrôle de la vitesse, de la direction, de Spot-Lock et de la possibilité d'enregistrer et de retracer des chemins sur l'eau, le tout à portée de main. Pour en savoir plus sur les capacités GPS offertes avec votre nouveau moteur, veuillez consulter le manuel du propriétaire de la navigation GPS avancée en visitant minnkota.johnsonoutdoors.com.

NAVIGATION GPS AVANCÉE

La télécommande sans fil et le contrôleur GPS constituent le système de navigation GPS avancé. Une télécommande sans fil est jumelée au contrôleur en usine. Le contrôleur GPS contient une boussole très sensible et assure la réception de tous les signaux des satellites GPS et de la télécommande. Le contrôleur GPS se trouve dans la tête de contrôle du moteur de pêche à la traîne et est connecté à un détecteur de poissons grâce à un câble de connexion sortant de la tête de contrôle. Si le système de navigation GPS avancé est utilisé avec un détecteur de poissons, la liaison Ethernet entre le moteur de pêche à la traîne et le détecteur de poissons doit être connectée.

› Considérations relatives à la connexion et au routage Navigation GPS avancée

La navigation GPS avancée est préinstallée sur votre moteur de pêche à la traîne. Un connecteur Ethernet GPS avancé à huit broches sort de la base de la tête de contrôle et repose juste en dessous de la tête de contrôle à côté du cordon enroulé. Si la navigation GPS avancée du moteur de pêche à la traîne est utilisée avec un détecteur de poissons, un câble Ethernet devra être connecté au connecteur Ethernet GPS avancé sous la tête de contrôle. Tenez compte de la distance entre le moteur de pêche à la traîne et le détecteur de poissons pour déterminer comment effectuer la connexion Ethernet.

CÂBLES ETHERNET - Minn Kota fournit un câble Ethernet de 30 pieds (9,1 mètres) avec chaque moteur de pêche à la traîne équipé de la navigation GPS avancée. Le câble Ethernet de 30 pieds (9,1 mètres) accueillera une connexion Ethernet standard pour la plupart des installations à un détecteur de poissons Humminbird et est « prêt pour Apex et Solix ».

CÂBLES ADAPTATEURS HUMMINBIRD HELIX - Minn Kota fournit un câble adaptateur Helix (AS EC QDE - câble adaptateur Ethernet - 720074-1) avec chaque moteur de pêche à la traîne équipé de la navigation GPS avancée. Si la connexion Ethernet est établie entre le moteur de pêche à la traîne et n'importe quel détecteur de poissons Humminbird® Helix, le câble adaptateur Helix doit être utilisé. Le câble adaptateur Helix connecte directement le câble Ethernet à un détecteur de poissons Helix.

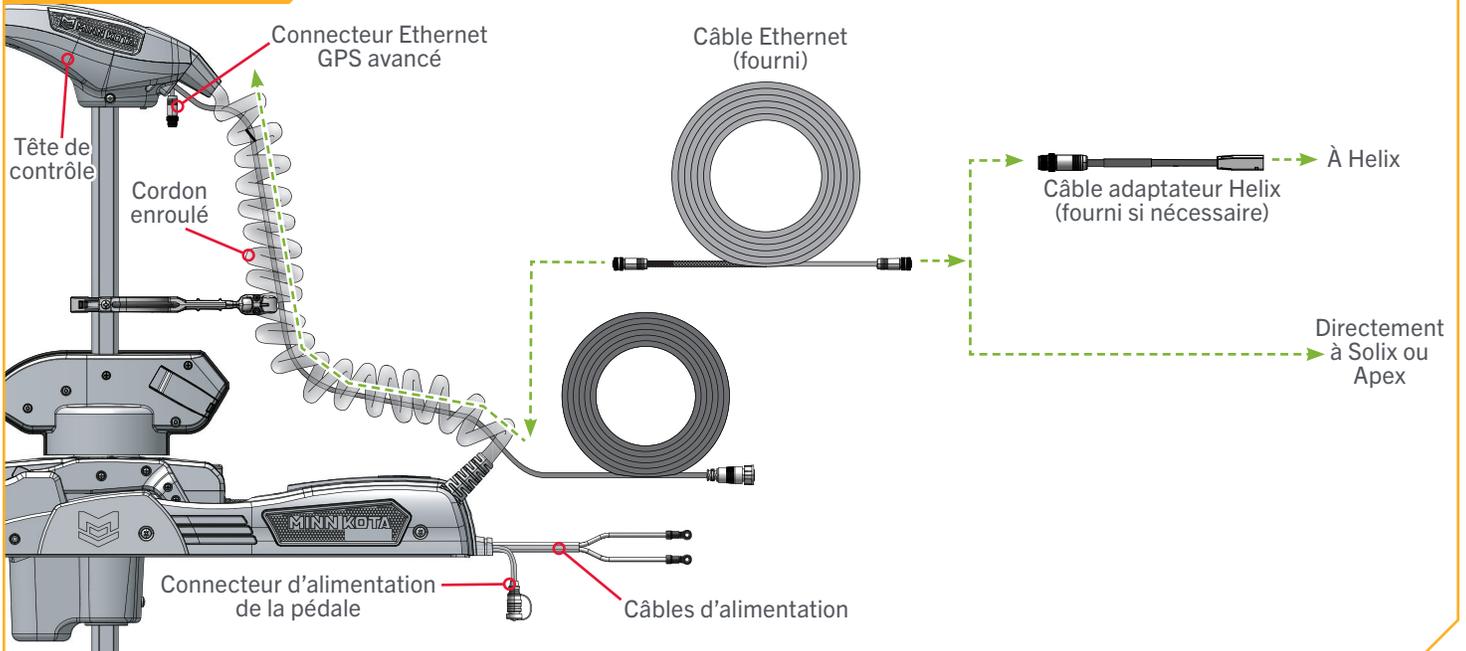
CÂBLES D'EXTENSION ETHERNET - Si le câble Ethernet de 30 pieds (9,1 mètres) fourni avec votre moteur de pêche à la traîne avec navigation GPS avancée n'est pas assez long pour atteindre le détecteur de poissons, une rallonge Ethernet doit être utilisée. La rallonge Ethernet est disponible sur humminbird.johnsonoutdoors.com et est disponible dans une longueur de 30 pieds (9,1 mètres) (AS ECX 30E - Câble d'extension Ethernet 30 pi (9,1 m) - 760025-1). La rallonge Ethernet se branche directement sur n'importe quelle longueur de câble Ethernet.

AVIS : Minn Kota recommande de faire passer le câble Ethernet ou la rallonge Ethernet à travers le cordon enroulé lors de la connexion Ethernet. Les câbles sont installés du support à la tête de contrôle via le cordon enroulé et parallèlement à tout câble CHIRP à double spectre ou MEGA Side Imaging intégré. Il n'est pas recommandé de contourner le cordon enroulé lors de l'acheminement du câble Ethernet ou de la rallonge Ethernet.

ATTENTION

Le non-respect de l'acheminement des câbles recommandé pour les fonctionnalités installées, le cas échéant, peut endommager le produit et annuler la garantie de votre produit. Acheminez les câbles en évitant les points de pincement et les autres zones qui pourraient faire en sorte que les câbles soient pliés à des angles aigus. Effectuer l'acheminement des câbles d'une tout autre façon que celle dictée peut entraîner des dommages aux câbles par un pincement ou sectionnement. Ne serrez pas trop les attache-fils, ce qui risquerait d'endommager les câbles.

Connexion Ethernet GPS

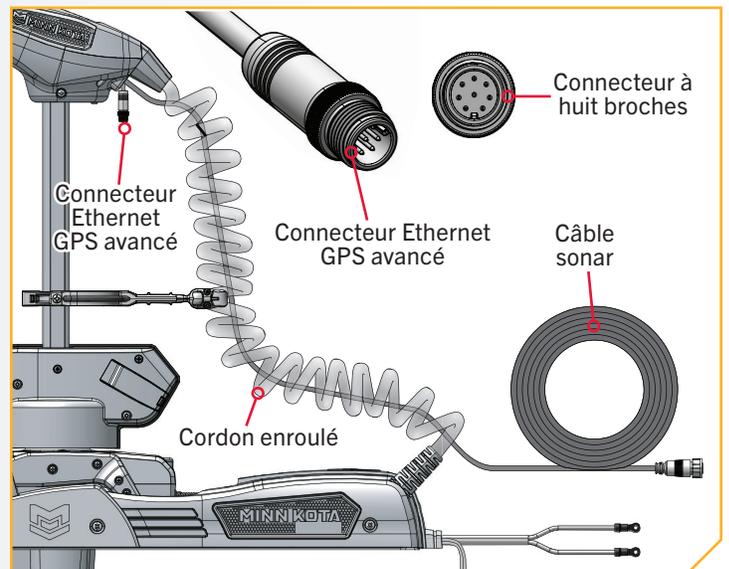


1

AVIS : Votre détecteur de poissons doit être éteint jusqu'à ce que cette procédure soit terminée.

AVIS : Pour obtenir des instructions sur le déploiement de l'Ulterra QUEST, consultez la section « Arrimage et déploiement rapides » de ce manuel.

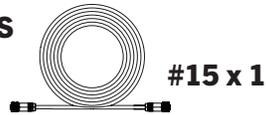
- Placez le moteur dans la position déployée.
- Localisez le connecteur Ethernet GPS avancé à huit broches sous la tête de contrôle. Le connecteur Ethernet GPS avancé sort de la base de la tête de contrôle et repose juste en dessous de la tête de contrôle à côté du cordon enroulé.



AVIS : Les moteurs de pêche à la traîne Ulterra QUEST avec navigation GPS avancée sont également équipés d'un sonar. Le sonar est préinstallé en usine et peut être soit un CHIRP à double spectre ou un MEGA Side Imaging intégré. Un câble sonar passera le long du centre du cordon enroulé. Consultez la section « Identification des caractéristiques des moteurs de pêche à la traîne et de leurs câbles associés » de ce document pour identifier et en savoir plus sur le sonar.

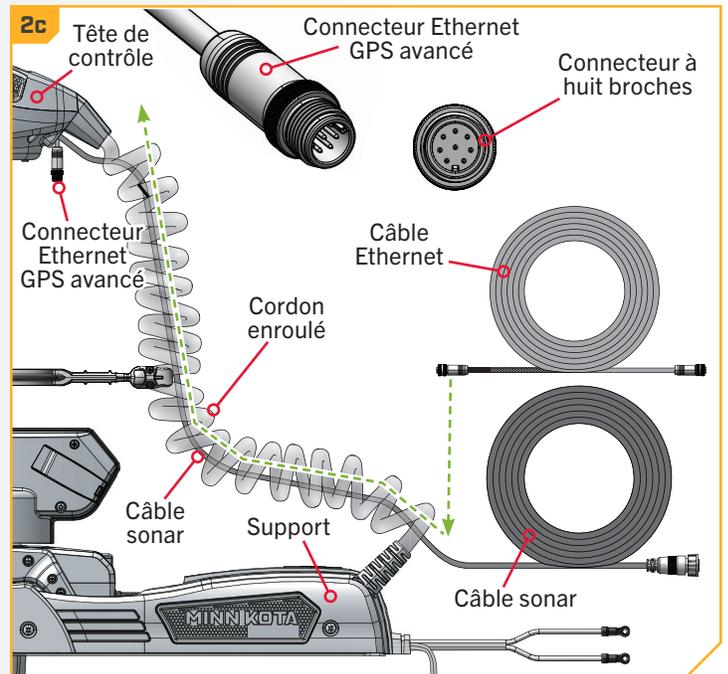
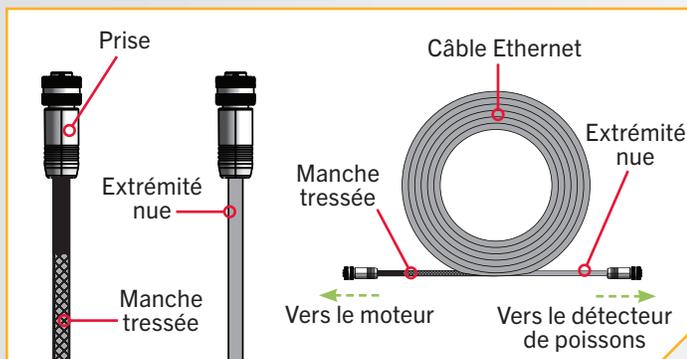
2

ARTICLE(S) REQUIS



- c. Identifiez la prise codée sur le câble Ethernet (article n° 15). Il sera codé pour s'adapter au connecteur Ethernet GPS avancé à huit broches sous la tête de contrôle.

AVIS : Le câble Ethernet comporte une prise aux deux extrémités. La prise à l'extrémité du câble Ethernet avec manchon tressé doit être connectée au connecteur Ethernet GPS avancé, tandis que la prise à l'extrémité nue sans manchon doit être connectée au détecteur de poissons.

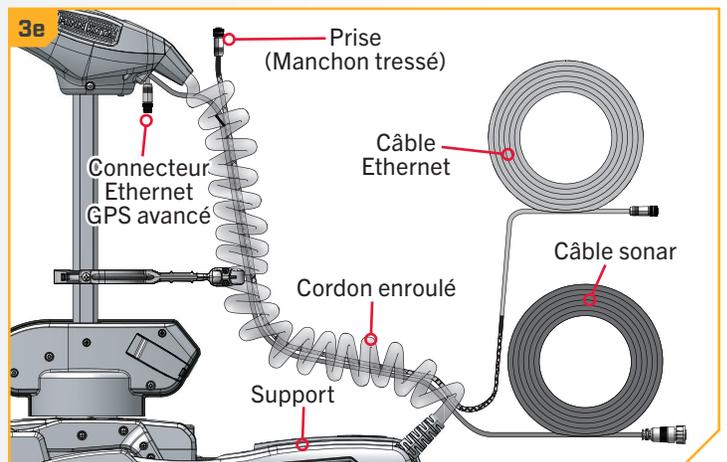
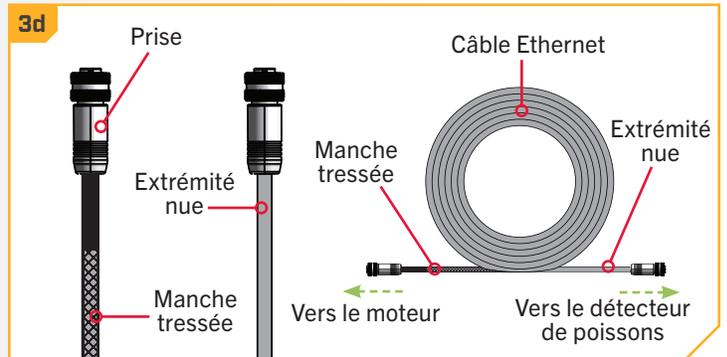


3

- d. Prenez la prise à l'extrémité du câble Ethernet couverte d'un manchon tressé. La prise avec le manchon tressé sera insérée dans le cordon enroulé et connectée au connecteur Ethernet GPS avancé, tandis que la prise à l'extrémité nue du câble Ethernet sortira du cordon enroulé et sera connectée au détecteur de poissons.
- e. Faites passer la prise du câble Ethernet à travers le bas du cordon enroulé de manière à ce qu'elle soit parallèle au câble sonar. Laissez suffisamment de jeu dans le câble pour fixer la prise au connecteur Ethernet GPS avancé.

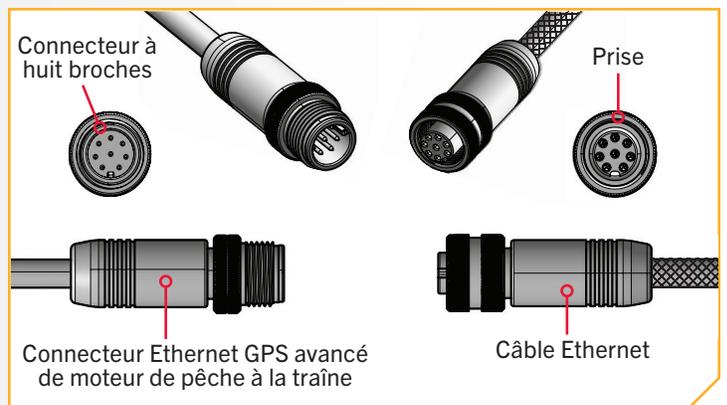
AVIS : Assurez-vous que la bonne prise sur le câble Ethernet est acheminée par le cordon enroulé et connectée au connecteur Ethernet GPS avancé. La section du câble Ethernet couverte d'un manchon tressé doit être acheminée à travers le cordon enroulé et connectée. Ne connectez pas la prise à l'extrémité nue au moteur. Ne pas brancher la bonne prise peut endommager les câbles.

AVIS : Une fois tous les câbles accessoires connectés, l'installation finale nécessitera que tous les câbles Ethernet soient fixés. Voir la section « Fixation des câbles accessoires » de ce document pour plus de détails une fois toutes les connexions terminées.



4

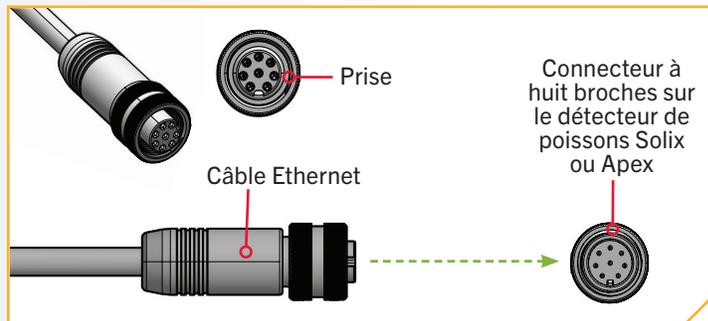
- f. **Pour installer le câble Ethernet**, enlevez les broches du connecteur Ethernet de navigation GPS avancée et la prise du câble Ethernet. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble Ethernet pour sécuriser la connexion.
- g. Le câble Ethernet se branche directement sur un détecteur de poissons Solix ou Helix ou directement sur un câble adaptateur Helix.



NAVIGATION GPS AVANCÉE

5

- h. Si vous installez directement sur un Solix ou un Apex, la connexion sera plate à l'arrière de l'écran du détecteur de poissons.
- i. Enlignez la prise du câble Ethernet et le connecteur à huit broches du détecteur de poissons Apex ou Solix. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble Ethernet pour sécuriser la connexion. Une fois directement installé sur le Solix ou l'Apex, la connexion est terminée.



6

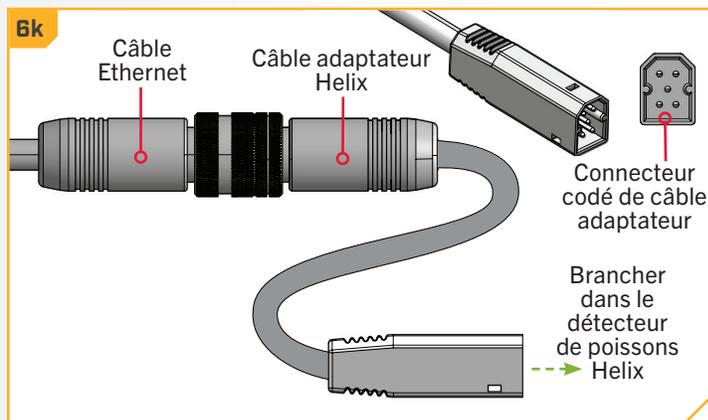
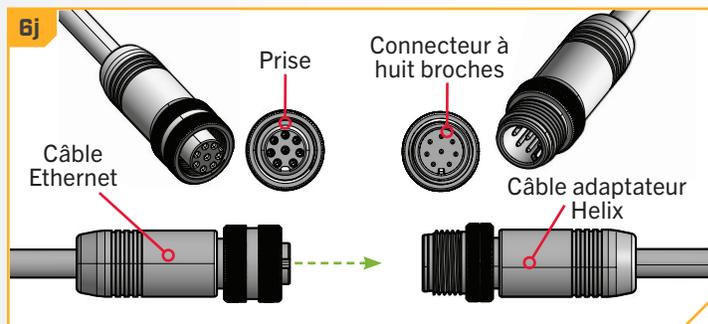
ARTICLE(S) REQUIS



- j. Si vous installez directement sur un câble adaptateur Helix (article n° 16), enlignez la prise du câble Ethernet et le connecteur à huit broches du câble adaptateur Helix fourni. Remarquez les connecteurs codés. Serrez le collier du câble Ethernet pour sécuriser la connexion.

AVIS : Minn Kota fournit un câble adaptateur Helix (AS EC QDE - câble adaptateur Ethernet - 720074-1) avec chaque moteur de pêche à la traîne équipé de la navigation GPS avancée.

- k. Le câble adaptateur Helix connecte directement le câble Ethernet à un détecteur de poissons Helix. Localisez le connecteur codé du câble adaptateur Helix à l'arrière du détecteur de poissons. Branchez le câble adaptateur Helix à l'arrière du détecteur de poissons Helix pour terminer la connexion.
- l. Si votre moteur de pêche à la traîne possède plus d'une fonction nécessitant une connexion à un périphérique de sortie, effectuez la connexion pour cette sortie spécifique, puis suivez les instructions de « Fixation des câbles accessoires » pour terminer l'installation du câble accessoire.

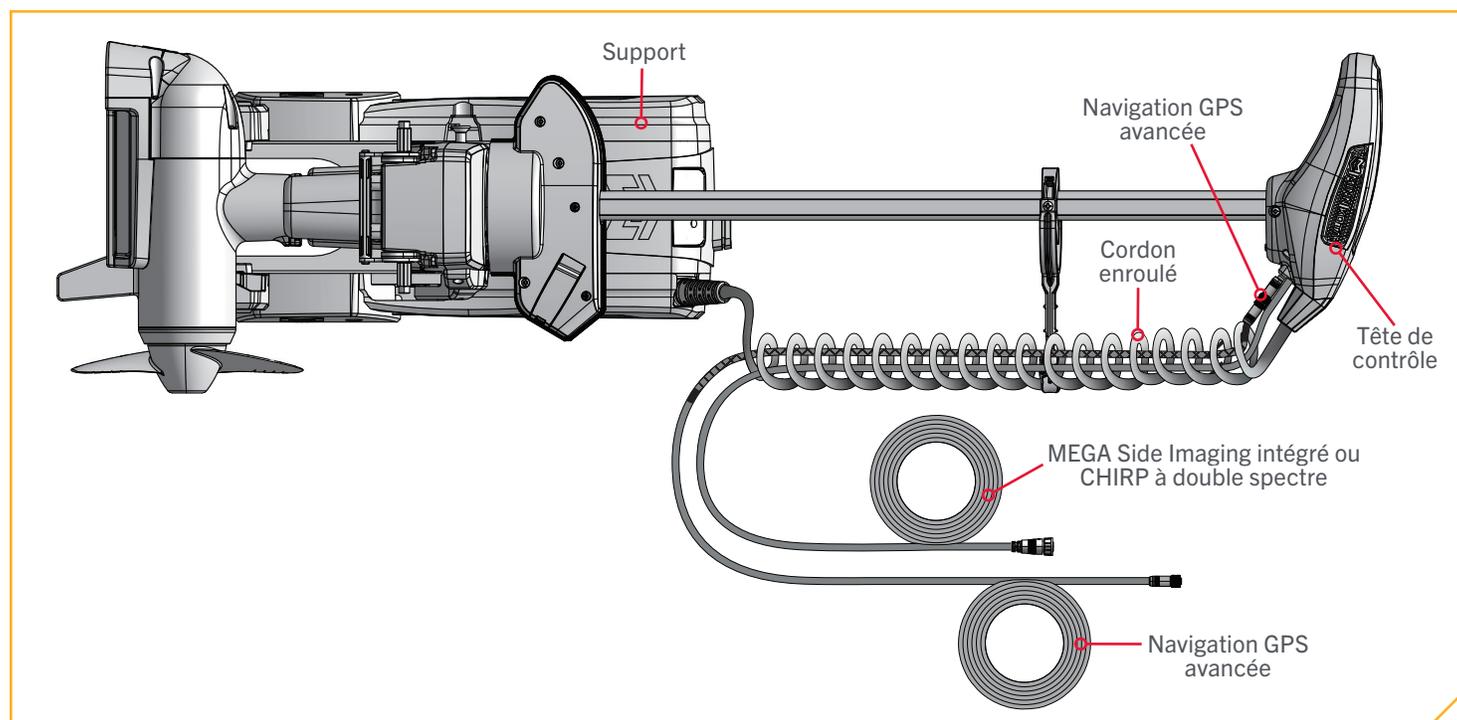


AVIS : Si vous n'êtes pas sûr des fonctionnalités avec lesquelles votre moteur de pêche à la traîne peut être installé et qui nécessitent une connexion à un périphérique de sortie, veuillez consulter la section « Identification des fonctionnalités des moteurs de pêche à la traîne et de leurs câbles associés » de ce manuel.

» Fixation des câbles accessoires

Avant de fixer les câbles accessoires, veuillez consulter la section « Identification des fonctionnalités des moteurs de pêche à la traîne et de leurs câbles associés » de ce document. Lors de l'identification des fonctions, il est très important de sécuriser les câbles si **deux** connexions sont présentes sous la tête de contrôle. S'il n'y a qu'**un** seul câble sous la tête de contrôle, il n'est pas nécessaire de fixer les câbles accessoires. Tous les câbles accessoires qui seront utilisés sur le moteur de pêche à la traîne doivent être acheminés et toutes les connexions, sécurisées avant de terminer l'installation dans cette section. Pour savoir comment les câbles de fonction doivent être acheminés et connectés, consultez les sections « Navigation GPS avancée » et « CHIRP à double spectre » ou « MEGA Side Imaging intégré » de ce document.

AVIS : Si un seul câble est présent sous la tête de contrôle, cette installation n'est pas applicable.



⚠ ATTENTION

Le non-respect de l'acheminement des câbles recommandé pour les fonctionnalités installées, le cas échéant, peut endommager le produit et annuler la garantie de votre produit. Acheminez les câbles en évitant les points de pincement et les autres zones qui pourraient faire en sorte que les câbles soient pliés à des angles aigus. Effectuer l'acheminement des câbles d'une tout autre façon que celle dictée peut entraîner des dommages aux câbles par un pincement ou sectionnement. Ne pas trop serrer les attache-fils, ce qui risquerait d'endommager les câbles.

FIXATION DES CÂBLES ACCESSOIRES

1

ARTICLE(S) REQUIS



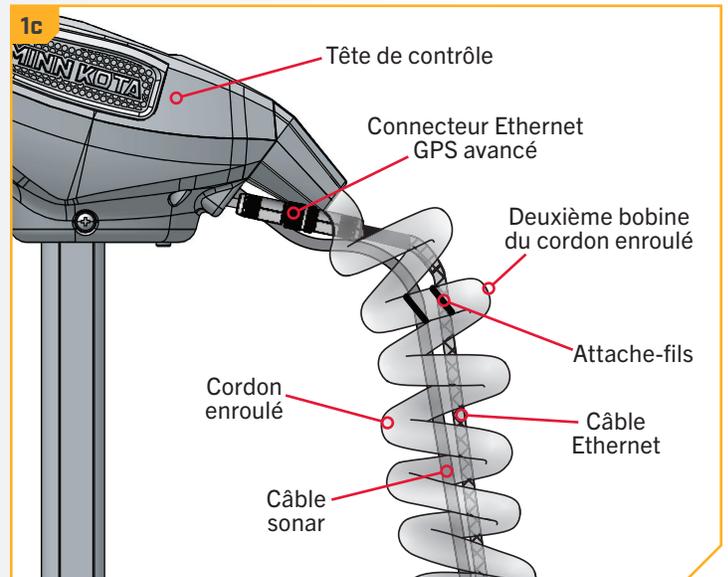
- a. Placez le moteur dans la position arrimée.

AVIS : Pour obtenir des instructions sur le déploiement de l'Ultra QUEST, consultez la section « Arrimage et déploiement rapides » de ce manuel.

- b. Vérifiez que tous les câbles accessoires sont connectés à un périphérique de sortie comme vous le souhaitez. Avec le moteur en position arrimée, localisez le connecteur Ethernet GPS avancé sous la tête de contrôle.
- c. Prenez un attache-fils (article n° 17) et fixez le câble Ethernet à la deuxième bobine du cordon enroulé, à côté de l'attache-fils qui maintient le câble sonar. L'attache-fils doit être autour du câble Ethernet et du câble enroulé, mais pas du câble sonar. Une installation correcte permettra de fixer individuellement le câble Ethernet et le câble sonar à la deuxième bobine du cordon enroulé.

AVIS : Le câble sonar provient de l'usine fixé au cordon enroulé avec un attache-fils. Ne retirez pas et n'ajustez pas l'attache-fils qui retient le câble sonar.

- d. Fixez l'attache-fils et serrez-le avec vos doigts. Ne pas trop serrer les attache-fils, ce qui risquerait d'endommager le câble Ethernet.
- e. Laissez 6 po (15,2 cm) de jeu à l'endroit où les câbles sonar et Ethernet sortent du cordon enroulé. Enroulez tout surplus de câble dans une boucle lâche d'au moins 4 po (10 cm) de diamètre.



AVIS : Minn Kota recommande de faire passer les câbles accessoires par le cordon enroulé. Il n'est pas recommandé de contourner le cordon enroulé lors de l'acheminement des câbles accessoires.

AVIS : Le câble Ethernet doit être fixé à la deuxième bobine du cordon enroulé. La fixation du câble Ethernet à toute autre bobine peut endommager les câbles.

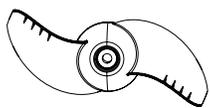
ATTENTION

Ne pas trop serrer l'attache-fils, ce qui risquerait d'endommager les câbles.

Installation de l'hélice

1

ARTICLE(S) REQUIS



#10 x 1



#11 x 1



#12 x 1



#13 x 1

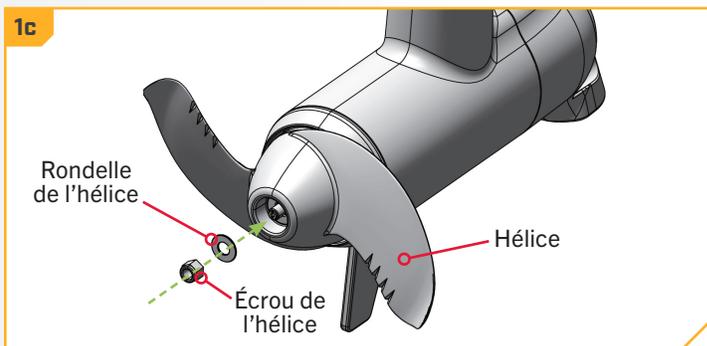
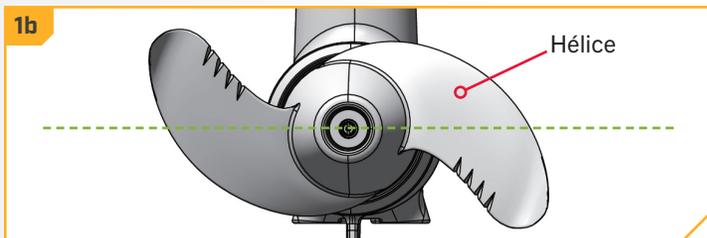
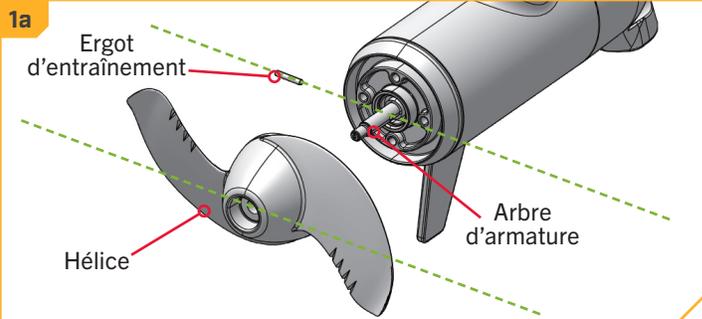
ATTENTION

Débranchez le moteur de la batterie avant d'effectuer tout travail ou entretien sur l'hélice.

- Prenez l'ergot d'entraînement (article n° 13) et glissez-le dans l'orifice de l'arbre d'armature. Placez l'ergot d'entraînement à l'horizontale en saisissant l'arbre d'armature et en le tournant avec l'ergot d'entraînement en place.
- Alignez l'hélice (article n° 10) de manière à ce qu'elle soit à l'horizontale et parallèle à l'ergot d'entraînement. Glissez l'hélice sur l'arbre d'armature et l'ergot d'entraînement jusqu'à ce qu'elle repose contre l'appareil inférieur.
- Installez la rondelle de l'hélice (article n° 11) et l'écrou de l'hélice (article n° 12) sur l'extrémité de l'arbre d'armature.
- Tout en maintenant l'hélice à l'horizontale, serrez l'écrou de l'hélice avec une clé à douille profonde de 9/16 po (14,3 mm). Serrez l'écrou de l'hélice à un couple de 25 à 35 po-lb (2,8 à 4 Nm).

ATTENTION

Ne serrez pas trop pour ne pas endommager l'hélice.



ONE-BOAT NETWORK

OPTIMISER LA PERFORMANCE DE L'ULTRERRA QUEST GRÂCE À LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL OU À L'APPLICATION ONE-BOAT NETWORK

Minn Kota® et Humminbird® ont uni leurs forces pour vous offrir One-Boat Network, y compris la plus récente télécommande sans fil de navigation GPS avancée et l'application One-Boat Network. La télécommande sans fil est jumelée au moteur de pêche à la traîne en usine. Pour en savoir plus sur les fonctions de la télécommande sans fil, consultez le manuel du propriétaire de la télécommande sans fil en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

Pour tirer le meilleur parti de votre One-Boat Network, nous vous encourageons à télécharger l'application One-Boat Network sur votre appareil intelligent. L'application One-Boat Network® est une application gratuite iOS et Android que vous pouvez télécharger sur un appareil mobile, offrant ainsi un contrôle inégalé à l'aide de tous vos produits connectés à One-Boat Network. Minn Kota recommande de connecter le moteur de pêche à la traîne à l'application OBN pour faciliter ces étapes. Pour obtenir des instructions sur le jumelage de l'application OBN au moteur de pêche à la traîne, consultez le Guide de démarrage rapide OBN inclus avec le moteur. Pour plus d'informations sur l'application OBN, consultez le manuel du propriétaire One-Boat Network en ligne sur minnkota.johnsonoutdoors.com.

L'installation de l'Ulterra QUEST par l'entremise de la télécommande sans fil ou de l'application OBN doit être complétée après l'installation de l'hélice. Assurez-vous que le moteur de pêche à la traîne est connecté à une source d'alimentation avant de régler les paramètres One-Boat Network.



AVERTISSEMENT

Veillez à ce que ni vous, ni les autres personnes ne s'approchent trop de l'hélice en rotation, que ce soit avec une partie du corps ou des objets. Le moteur est puissant et pourrait provoquer des situations périlleuses ou des blessures, pour vous ou les autres. Restez à l'écart de l'hélice et faites attention à tout engagement accidentel.

AVIS : Assurez-vous que le moteur de pêche à la traîne est connecté à une source d'alimentation avant de régler les paramètres One-Boat Network.

AVIS : Si la télécommande sans fil est perdue ou ne fonctionne plus pendant la navigation et que l'application One-Boat Network n'est pas disponible, déconnectez le moteur de l'alimentation pour annuler toute navigation active et arrêter l'hélice.

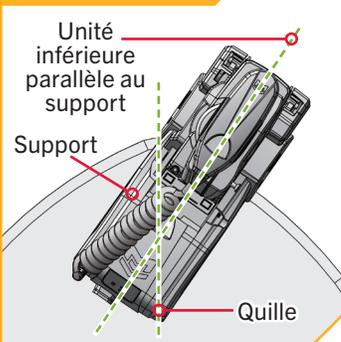
RÉGLAGES DE ONE-BOAT NETWORK >

DÉCALAGE DE LA QUILLE

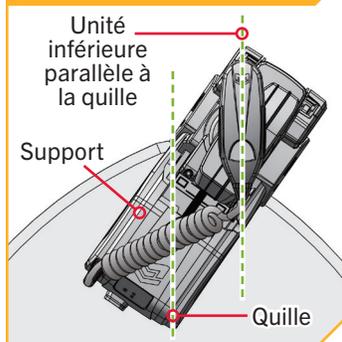
L'Ulterra QUEST vient de l'usine avec l'unité inférieure parallèle au support. Lorsque l'unité inférieure est parallèle au support, la fonction de décalage de la quille est à zéro. Dans une installation idéale, l'unité inférieure sera parallèle à la quille, mais le support est rarement installé pour être parfaitement aligné avec la quille; donc, l'unité inférieure ne sera pas parallèle à la quille. Presque toutes les installations auront une certaine variation de la position de montage côté bâbord ou tribord du bateau. La fonction Décalage de la quille enregistre la position de l'unité inférieure lorsqu'elle est parallèle à la quille en fonction du montage décalé de la quille. Avant de régler le décalage de la quille, effectuez toutes les étapes d'installation. Cela comprend le montage du moteur de pêche à la traîne sur le bateau et l'installation de câbles d'alimentation et d'accessoires. Le décalage de la quille peut être enregistré par l'intermédiaire de la télécommande sans fil ou de l'application One-Boat Network.

AVIS : Lorsque le moteur est installé en usine, le décalage de la quille est de 0 degré. Lors de l'ajustement du décalage de la quille, toute position vers le bâbord créera un décalage de la quille à angle négatif. Toute position vers le tribord crée un angle positif.

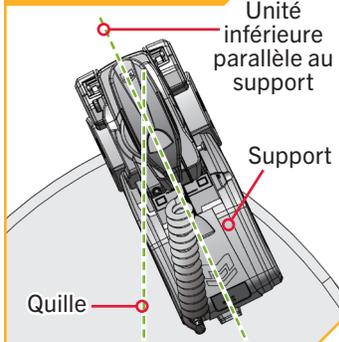
Décalage zéro de la quille à bâbord [0°]



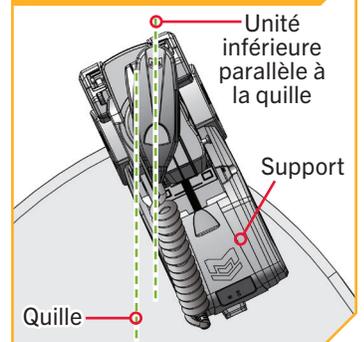
Correction du décalage de la quille à bâbord [-X°]



Décalage zéro de la quille à tribord [0°]

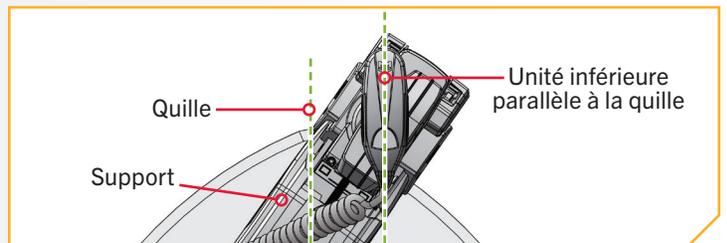
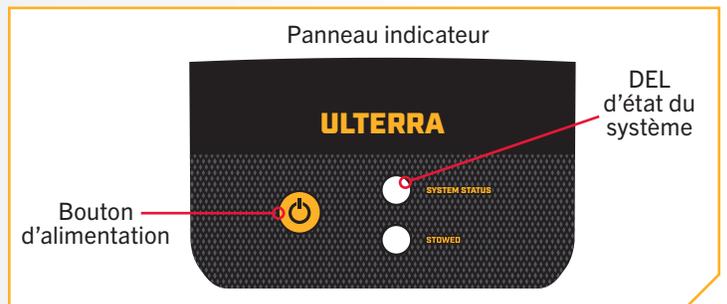


Correction du décalage de la quille à tribord [+X°]



> Réglage du décalage de la quille avec la télécommande sans fil

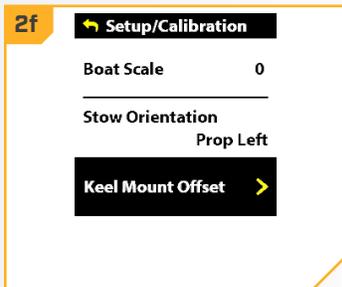
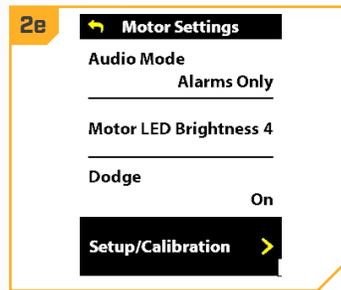
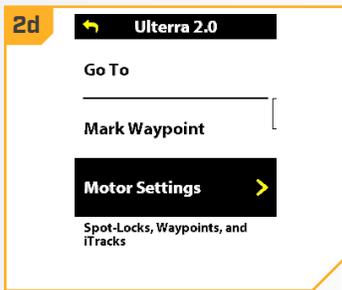
- 1
 - a. Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension en appuyant sur le bouton d'alimentation  sur le panneau indicateur. Lorsque le moteur de pêche à la traîne est allumé, le voyant d'état du système  est bleu.
 - b. Avec la télécommande sans fil, la pédale ou l'application One-Boat Network (OBN) jumelé à un appareil mobile, dirigez le moteur de sorte que la tête de contrôle et l'unité inférieure soient parallèles à la quille.



DÉCALAGE DE LA QUILLE

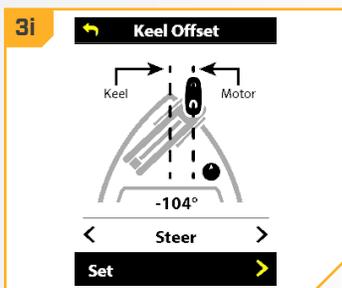
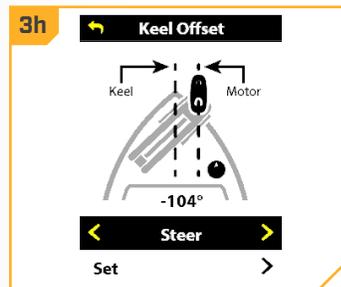
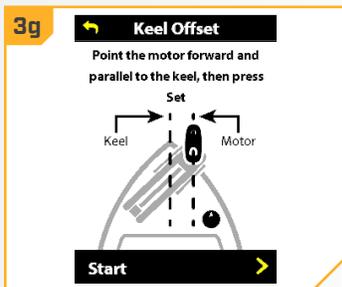
2

- c. Appuyez sur le bouton Menu  de la télécommande sans fil.
- d. Utilisez le bouton Accélérer  ou Ralentir  pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner Réglages du moteur.
- e. Dans le menu Réglages du moteur, utilisez le bouton Accélérer  ou Ralentir  pour trouver Configuration/Calibrage.
- f. Dans le menu Configuration/Calibrage, utilisez le bouton Accélérer  ou Ralentir  pour trouver le décalage de support de la quille. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner Décalage de support de la quille.



3

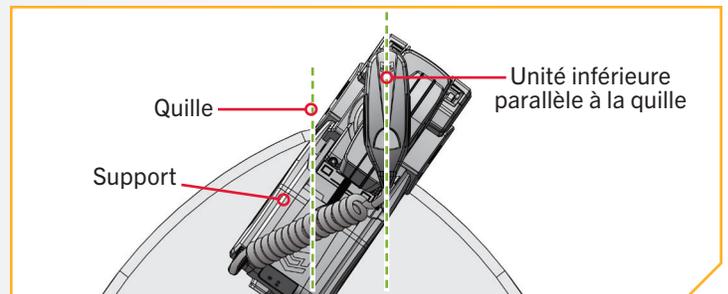
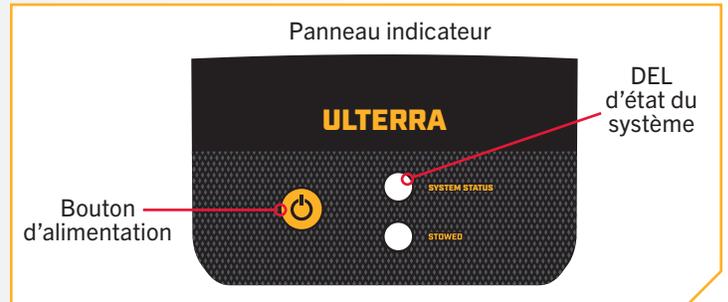
- g. Passez en revue tous les avertissements de sécurité. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner Commencer et commencer le processus.
- h. Utilisez le bouton Direction gauche  ou Direction droite  pour pointer le moteur vers l'avant et parallèlement à la quille.
- i. Lorsque vous êtes satisfait de l'emplacement du moteur de pêche à la traîne, utilisez le bouton Accélérer  ou Ralentir  pour défiler jusqu'à Régler. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner Régler. Le degré de décalage est affiché en bas du tableau de bord.



➤ Régler le décalage de la quille avec l'application One-Boat Network

1

- Mettez le moteur de pêche à la traîne sous tension en appuyant sur le bouton d'alimentation  sur le panneau indicateur. Lorsque le moteur de pêche à la traîne est allumé, le voyant d'état du système  est bleu.
- Avec la télécommande sans fil, la pédale ou l'application One-Boat Network (OBN) jumelé à un appareil mobile, dirigez le moteur de sorte que la tête de contrôle et l'unité inférieure soient parallèles à la quille.

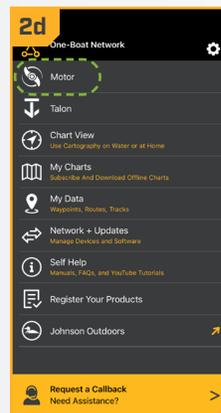


2

- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil de l'application Motor.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil de l'application Motor, appuyez sur Accepter sur le message-guide à l'écran.

AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil de l'application Motor apparaît.

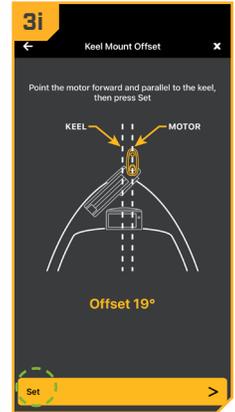
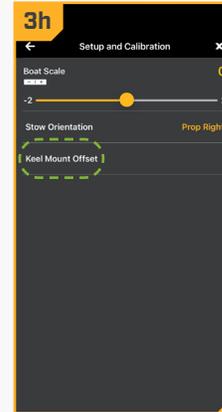
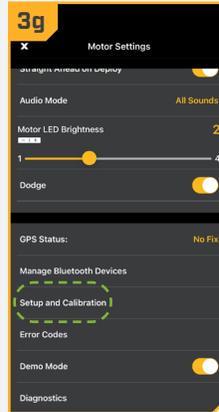
- Sur l'écran d'accueil de l'application Motor, repérez le bouton Paramètres du moteur dans le coin supérieur droit et touchez-le.



DÉCALAGE DE LA QUILLE

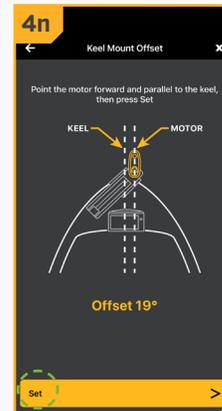
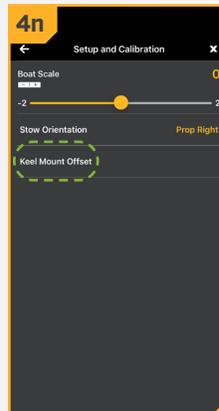
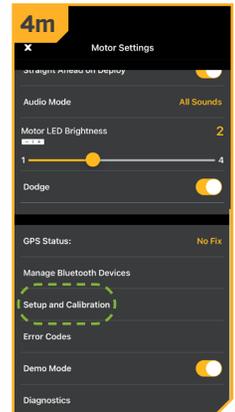
3

- g. Dans le menu Paramètres du moteur, trouvez et touchez Configuration et calibrage.
- h. Dans Configuration et calibrage, trouvez et touchez Décalage de support de la quille.
- i. Passez en revue tous les avertissements de sécurité. Suivez les instructions dans l'application One-Boat Network. Si le positionnement du moteur de pêche à la traîne pointe vers l'avant et parallèlement à la quille, appuyez sur Réglage. Le degré de décalage apparaît en bas de l'écran de l'application.



4

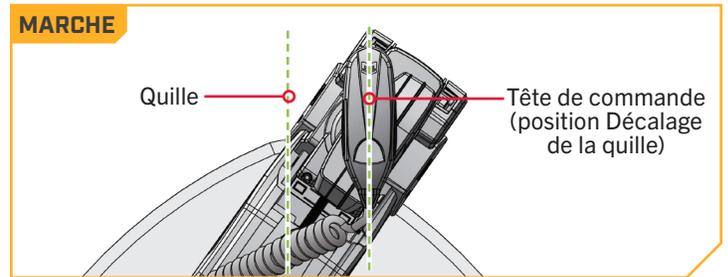
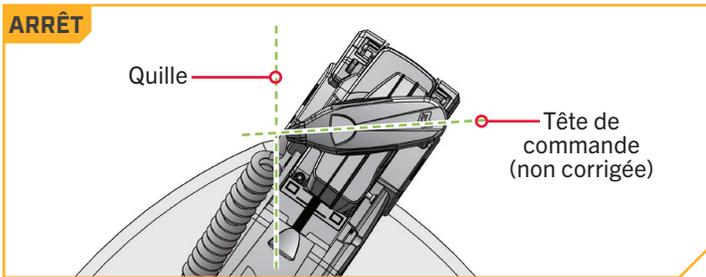
- j. Si le moteur de pêche à la traîne doit être ajusté, repérez le bouton Retour dans le coin supérieur gauche de l'écran de l'application. Appuyez trois fois sur le bouton Retour jusqu'à ce que s'affiche l'écran d'accueil de l'application Motor.
- k. Utilisez le bouton Direction droite > et Direction gauche < pour pointer le moteur vers l'avant et parallèlement à la quille.
- l. Lorsque vous êtes satisfait de l'emplacement du moteur de pêche à la traîne, trouvez et touchez le bouton Réglages du moteur dans le coin supérieur droit.
- m. Dans le menu Paramètres du moteur, trouvez et touchez Configuration et calibrage.
- n. Dans Configuration et calibrage, trouvez et touchez Décalage de support de la quille. Si le positionnement du moteur de pêche à la traîne pointe vers l'avant et parallèlement à la quille, appuyez sur Réglage.
- o. Le degré de décalage apparaît en bas de l'écran de l'application. Touchez Retour pour fermer le Décalage de support de la quille et revenir à l'écran d'accueil.



DÉPLOIEMENT DIRECT

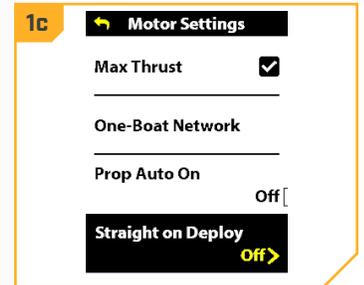
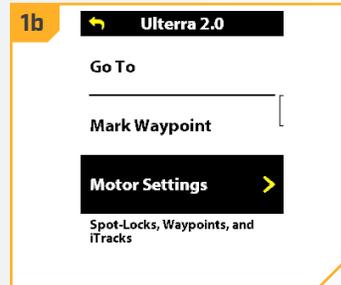
Minn Kota recommande de régler le décalage de la quille lorsque la position de l'unité inférieure est parallèle à la quille. Enregistrez le décalage de la quille avant d'explorer la fonction Déploiement direct. La fonction Déploiement direct utilise la position enregistrée dans la fonction Décalage de la quille pour savoir où positionner l'unité inférieure pour qu'elle soit parallèle à la quille.

Lorsque la fonction Déploiement direct est activée, l'unité inférieure tourne automatiquement en position de décalage de la quille lorsque déployé. Par défaut, l'unité inférieure sera parallèle à la quille lorsque le support est parallèle à la quille. Si le décalage de la quille a été programmé à un autre angle, la fonction Déploiement direct corrige la position pour correspondre à l'angle de décalage de la quille corrigé lorsqu'elle est activée. Si le déploiement direct est désactivé, le moteur de pêche à la traîne ne corrige la position dans aucune direction.



► Pour activer le déploiement direct avec la télécommande sans fil

- 1
 - a. Le moteur allumé, appuyez sur le bouton Menu de la télécommande sans fil.
 - b. Utilisez le bouton Accélérer ou Ralentir pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Direction droite pour sélectionner Réglages du moteur.
 - c. Dans le menu Réglages du moteur, utilisez le bouton Accélérer ou Ralentir pour trouver le Déploiement direct.
 - d. Par défaut, le Déploiement direct est désactivé.
 - e. Utilisez le bouton Direction droite pour basculer entre « marche » et « arrêt ».



DÉPLOIEMENT DIRECT

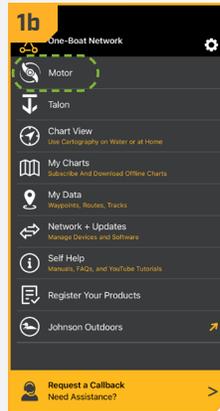
► Pour basculer directement sur Déployer avec l'application One-Boat Network

1

- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur un appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne et que le moteur est « en marche ».
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil de l'application Motor.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil de l'application Motor, appuyez sur Accepter sur le message-guide à l'écran.

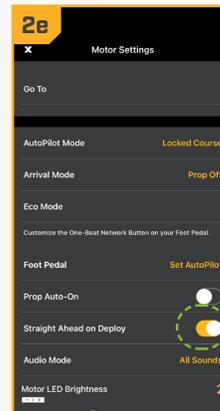
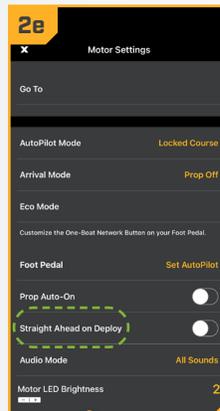
AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil de l'application Motor apparaît.

- Sur l'écran d'accueil de l'application Motor, repérez le bouton Paramètres du moteur dans le coin supérieur droit et touchez-le.



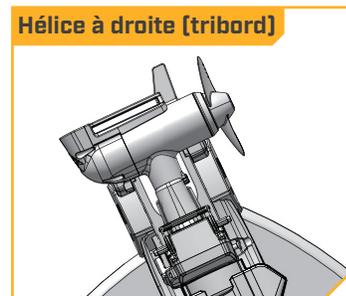
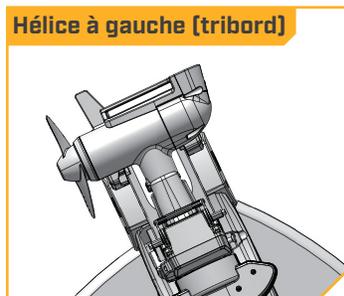
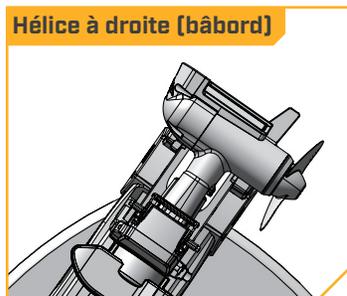
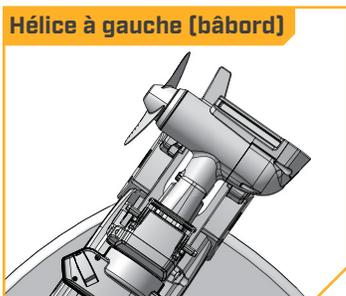
2

- Dans le menu Paramètres du moteur, trouvez le bouton Déploiement direct. Appuyez pour activer et désactiver le bouton. Lorsque le bouton est mis en surbrillance en jaune, il est activé.



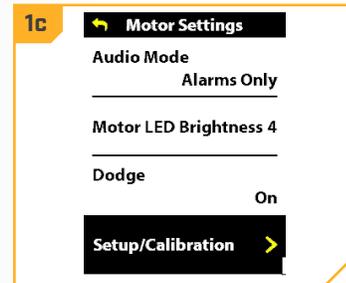
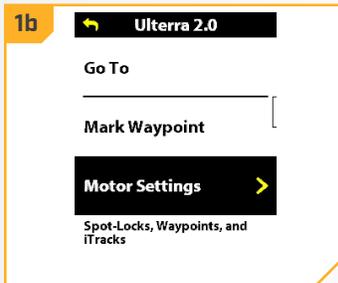
ORIENTATION D'ARRIMAGE

L'orientation d'arrimage est un terme utilisé pour décrire la position de l'unité inférieure et celle de l'hélice lorsque le moteur est arrimé. L'unité inférieure tourne automatiquement en orientation d'arrimage lors de l'arrimage du moteur. L'orientation d'arrimage peut être réglée à Hélice à gauche ou à Hélice à droite à l'aide de la télécommande sans fil ou de l'application One-Boat Network. Le réglage d'usine par défaut de l'unité inférieure est Hélice à gauche. Ajuster l'orientation d'arrimage permet de personnaliser l'installation en fonction du positionnement du bateau pour une installation à bâbord ou à tribord et pour prendre en charge les applications de pêche ou de remorquage.

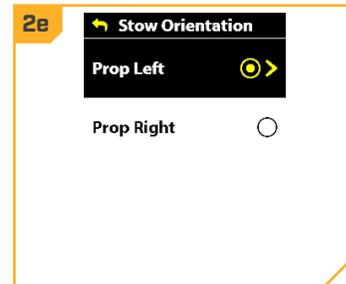
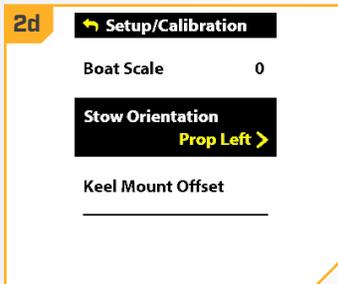


› Réglage de l'orientation d'arrimage avec la télécommande sans fil

- 1**
 - a. Le moteur de pêche à la traîne allumé, appuyez sur le bouton Menu de la télécommande sans fil.
 - b. Utilisez le bouton Accélérer ou Ralentir pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Direction droite pour sélectionner Réglages du moteur.
 - c. Dans le menu Réglages du moteur, utilisez le bouton Accélérer ou Ralentir pour trouver Configuration/Calibrage. Utilisez Direction droite pour ouvrir le menu Configuration/Calibrage.



- 2**
 - d. Dans le menu Configuration/Calibrage du moteur, utilisez le bouton Accélérer ou Ralentir pour trouver Configuration/Calibrage. Utilisez Direction droite pour ouvrir le menu Orientation d'arrimage.
 - e. Dans le menu Orientation d'arrimage, utilisez les boutons Ralentir ou Accélérer pour passer entre Hélice à gauche et Hélice à droite. Utilisez le bouton Direction droite pour sélectionner l'orientation d'arrimage désirée.



ORIENTATION D'ARRIMAGE

➤ Réglage de l'orientation d'arrimage avec l'application One-Boat Network

1

- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur un appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne et que le moteur est « en marche ».
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil de l'application Motor.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil de l'application Motor, appuyez sur Accepter sur le message-guide à l'écran.

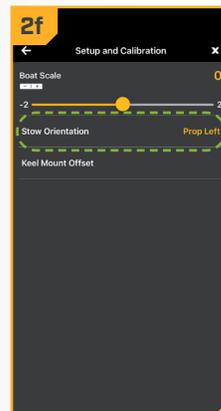
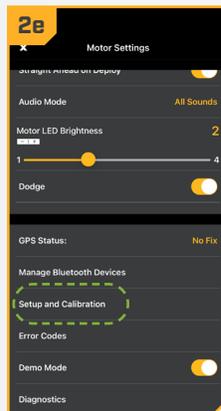
AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil de l'application Motor apparaît.

- Sur l'écran d'accueil de l'application Motor, repérez le bouton Paramètres du moteur dans le coin supérieur droit et touchez-le.



2

- Dans le menu Paramètres du moteur, trouvez et touchez Configuration et calibrage.
- Dans Configuration et calibrage, trouvez et appuyez sur Orientation d'arrimage.
- Réglez la fonction à Hélice à droite ou à Hélice à gauche.



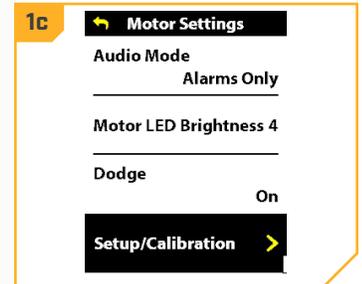
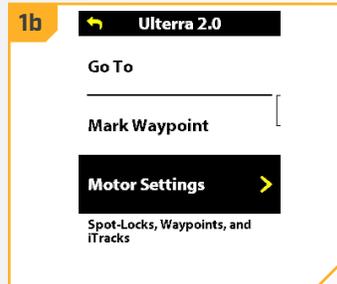
TAILLE DU BATEAU

Les performances du moteur de pêche à la traîne peuvent être affectées par des facteurs tels que, mais sans s'y limiter, le vent, les conditions de l'eau, les spécifications du bateau, l'état de la batterie, le câblage, etc. La taille de bateau fournit une méthode d'ajustement de la performance du moteur de pêche à la traîne pour tenir compte de ces variables et d'autres variables. L'Ulterra QUEST vient de l'usine avec la taille du bateau réglée à zéro. La taille du bateau peut être réglée vers le haut (+2) ou vers le bas (-2) pour augmenter ou diminuer la façon dont le logiciel de commande du moteur applique la puissance en utilisant un mode de navigation comme Spot-Lock.

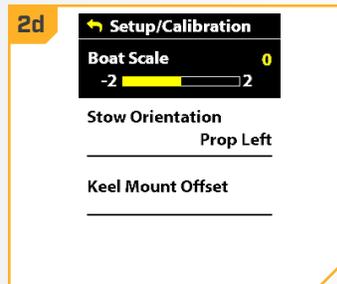
Un exemple montrant la nécessité de réduire la taille du bateau serait lorsque vous utilisez le Spot-Lock et que le moteur corrige trop ou effectue des ajustements fréquents. Dans ce cas, essayez de réduire la taille du bateau de -1 pour réduire ce comportement. Si le comportement persiste, réduisez la taille du bateau à -2. Un exemple montrant la nécessité d'augmenter la taille du bateau en utilisant le Spot-Lock serait que le moteur s'éloigne fréquemment de son emplacement cible ou a besoin d'aide pour apporter des corrections. Essayez d'augmenter la taille du bateau à +1 pour améliorer la précision du moteur de pêche à la traîne dans ce cas. Si le comportement persiste, augmentez la taille du bateau à +2.

› Réglage de la taille du bateau avec la télécommande sans fil

- 1**
 - a. Le moteur allumé, appuyez sur le bouton Menu  de la télécommande sans fil.
 - b. Utilisez le bouton Accélérer  ou Ralentir  pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner Réglages du moteur.
 - c. Dans le menu Réglages du moteur, utilisez le bouton Accélérer  ou Ralentir  pour trouver Configuration/Calibrage.



- 2**
 - d. Dans le menu Configuration/Calibrage, utilisez le bouton Accélérer  ou Ralentir  pour trouver Taille du bateau.
 - e. Utilisez le bouton Direction gauche  ou Direction droite  pour régler la taille du bateau à l'un des cinq réglages suivants : -2, -1, 0, 1 ou 2.



TAILLE DU BATEAU

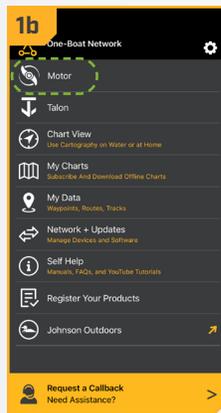
➤ Réglage de la taille du bateau avec l'application One-Boat Network

1

- a. Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur un appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne et que le moteur est « en marche ».
- b. À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil de l'application Motor.
- c. Avant l'ouverture de l'écran d'accueil de l'application Motor, appuyez sur Accepter sur le message-guide à l'écran.

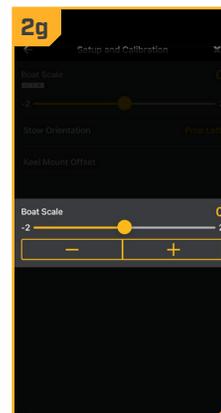
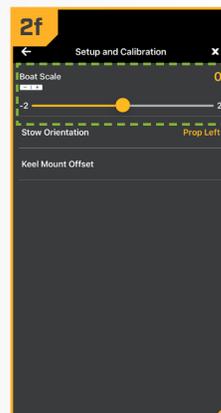
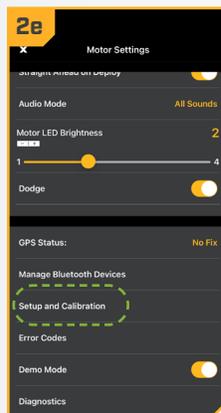
AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil de l'application Motor apparaît.

- d. Sur l'écran d'accueil de l'application Motor, repérez le bouton Paramètres du moteur dans le coin supérieur droit et touchez-le.



2

- e. Dans le menu Paramètres du moteur, trouvez et touchez Configuration et calibrage.
- f. Dans Configuration et calibrage, trouvez et appuyez sur Taille du bateau.
- g. Réglez la fonction pour augmenter ou diminuer la Taille du bateau.

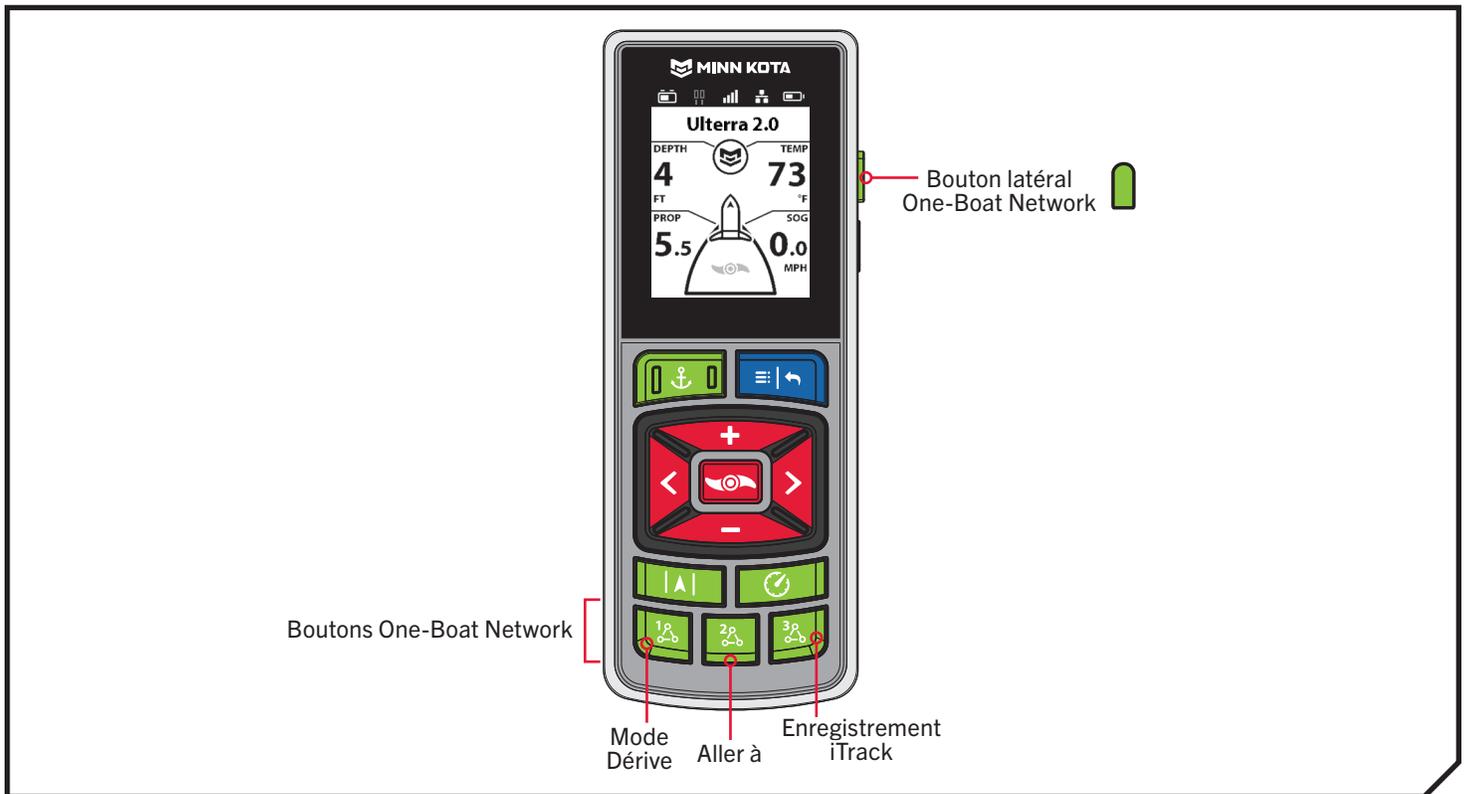


BOUTONS ONE-BOAT NETWORK

Les moteurs de pêche à la traîne Minn Kota équipés d'un système de navigation GPS avancée sont compatibles avec les dispositifs activés par One-Boat Network (OBN), comme la télécommande sans fil et la pédale. Les fonctions OBN peuvent être activées et désactivées à l'aide de boutons OBN personnalisables sur la télécommande sans fil et la pédale. La fonction des boutons OBN peut être personnalisée selon les préférences de l'utilisateur pour améliorer le fonctionnement du produit OBN. Les boutons OBN personnalisables comprennent :

1. Les quatre boutons One-Boat Network de la télécommande sans fil
2. Le bouton One-Boat Network de la pédale

PERSONNALISER LES QUATRE BOUTONS ONE-BOAT NETWORK DE LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL



Boutons par défaut One-Boat Network

| | | | |
|--|-------------|--|-----------------------|
| | Mode Dérive | | Enregistrement iTrack |
| | Aller à | | Mode Déploiement |

PERSONNALISER LES QUATRE BOUTONS ONE-BOAT NETWORK DE LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL



Les fonctions de One-Boat Network sont activées et désactivées à l'aide des boutons One-Boat Network sur la télécommande sans fil. Les boutons One-Boat Network peuvent être personnalisés pour commander les fonctions suivantes, selon votre configuration :

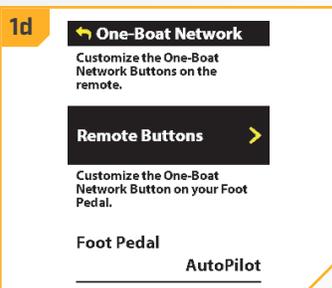
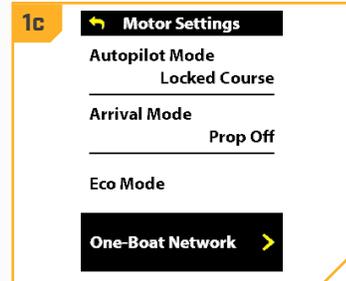
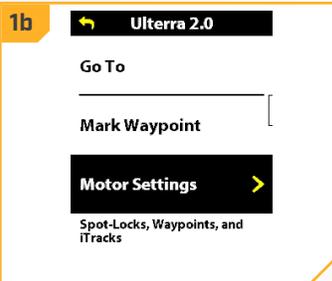
| Fonction | Icône | Description |
|-----------------------|---|--|
| Mode Dérive |  | Le mode Dérive est la fonction par défaut du bouton 1 OBN. Appuyez une fois pour activer le mode Dérive. Appuyez une deuxième fois pour ajuster le cap. |
| Aller à |  | Aller à est la valeur par défaut du bouton 2 OBN. Appuyez une fois pour ouvrir le menu Aller à. Les options Aller à sont Spot-Lock, Point de cheminement, iTrack et Dérive. |
| Enregistrement iTrack |  | Enregistrement iTrack est la fonction par défaut du bouton 3 OBN. Appuyez une fois pour commencer à enregistrer un iTrack. Appuyez une deuxième fois pour enregistrer l'iTrack. |
| Point de cheminement |  | Marquer un point de cheminement doit d'abord être personnalisé sur l'un des boutons OBN. Appuyez une fois pour enregistrer un point de cheminement. |
| Vitesse maximale |  | La vitesse maximale doit d'abord être personnalisée sur l'un des boutons OBN. Appuyez deux fois pour la vitesse maximale. Appuyez une fois pour revenir à la vitesse précédente. |
| Talon/Raptor |  | La fonction d'ancrage en eau peu profonde doit d'abord être personnalisée sur l'un des boutons OBN. La fonction d'ancrage en eau peu profonde s'affiche comme Talon ou Raptor, selon votre configuration. Appuyez deux fois pour déployer l'ancre. Appuyez une fois pour interrompre ou ranger l'ancre. |
| Mode Déploiement |  | Le mode Déploiement est la fonction par défaut du bouton latéral OBN sur les moteurs de pêche à la traîne avec une fonction d'arrimage/de déploiement et de compensation. La fonction Mode de déploiement s'affichera comme Ulterra. Appuyez une fois sur le bouton latéral OBN pour afficher le menu Ulterra. |

PERSONNALISER LES QUATRE BOUTONS ONE-BOAT NETWORK DE LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

Personnalisez les quatre boutons One-Boat Network de la télécommande sans fil

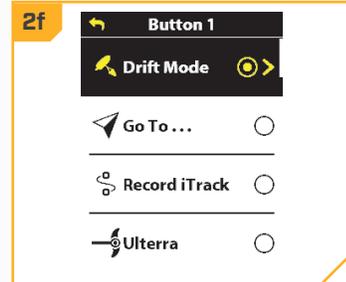
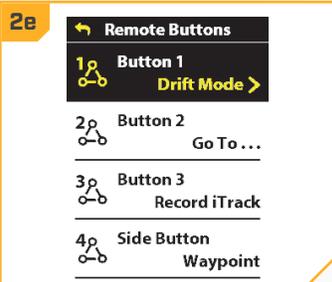
1

- Sur la télécommande sans fil, appuyez sur le bouton Menu  pour ouvrir le menu Moteur.
- Dans le menu Moteur, utilisez le bouton Ralentir  ou Accélérer  pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner Réglages du moteur.
- Dans Réglages du moteur, utilisez le bouton Ralentir  ou le bouton Accélérer  pour trouver le menu One-Boat Network. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner One-Boat Network.
- Dans le menu One-Boat Network, utilisez le bouton Ralentir  ou le bouton Accélérer  pour trouver les boutons de la télécommande. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner les boutons de la télécommande.



2

- Utilisez le bouton Ralentir  ou Accélérer  pour mettre en surbrillance le bouton OBN pour personnaliser. Il existe quatre options : Bouton 1, Bouton 2, Bouton 3 ou Bouton latéral. Appuyez sur le bouton Direction droite  pour sélectionner.
- Utilisez le bouton Accélérer  ou Ralentir  pour faire défiler les options. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner la fonction.



AVIS : Le bouton radio situé à côté de la fonction désirée est sélectionné tandis que le bouton Direction droite  est utilisé pour personnaliser la fonction. Les options de fonction disponibles apparaissent selon le moteur de pêche à la traîne et les autres appareils du réseau du système de navigation GPS avancée.

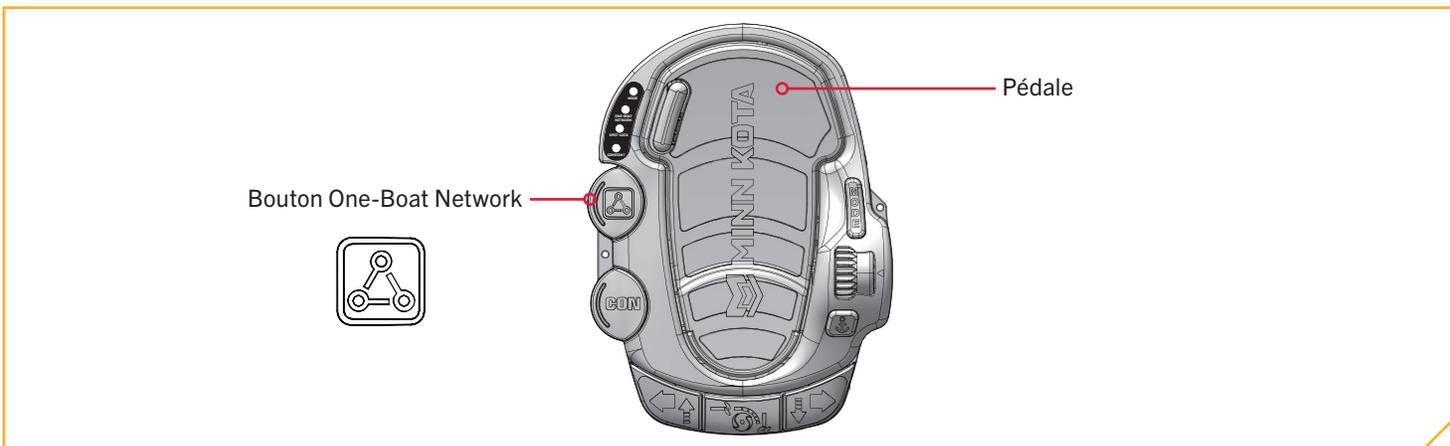
AVIS : Pour une personnalisation rapide, appuyez longuement sur le bouton OBN que vous souhaitez personnaliser pour afficher rapidement l'écran de personnalisation.

- Appuyez sur le bouton Menu  et maintenez-le enfoncé pour fermer la page et revenir à l'écran d'accueil.

PERSONNALISER LE BOUTON ONE-BOAT NETWORK DE LA PÉDALE

PERSONNALISER LE BOUTON ONE-BOAT NETWORK DE LA PÉDALE

Les moteurs de pêche à la traîne Minn Kota équipés d'un système de navigation GPS avancée sont compatibles avec les dispositifs activés par One-Boat Network, comme la pédale. Les fonctions de One-Boat Network sont activées et désactivées à l'aide du bouton One-Boat Network  de la pédale. Ce bouton peut être personnalisé au moyen de la télécommande sans fil ou de l'application One-Boat Network sur un appareil mobile jumelé.



Le bouton One-Boat Network  de la pédale peut être personnalisé pour commander les fonctions suivantes :

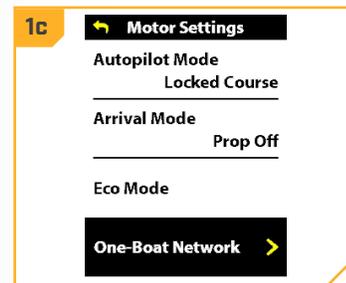
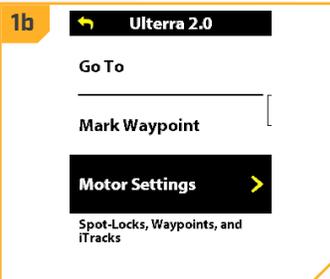
| Fonction | Fonctionnement | Voyant DEL d'indication |
|--|--|---|
| Système AutoPilot (par défaut) | Activer et désactiver le système AutoPilot | Le voyant DEL rouge s'allume lorsque le système AutoPilot est activé et reste allumé jusqu'à ce que le système AutoPilot soit désactivé. |
| Point de cheminement | Marquage d'un point de cheminement | Le voyant DEL rouge s'allume lorsque le bouton One-Boat Network est enfoncé, puis s'éteint pour indiquer qu'un point de cheminement a été marqué. |
| Ancrage en eau peu profonde (Raptor/Talon) | Déployer et rétracter un Raptor/Talon | Le voyant DEL rouge clignote en continu lorsque l'ancre pour eaux peu profondes se déploie ou se rétracte. Le voyant DEL rouge reste allumé lorsque l'ancre est dans n'importe quel état de déploiement, y compris lorsque celui-ci est mis en pause. Le voyant DEL rouge s'éteint lorsque l'ancre est entièrement rétractée. |

PERSONNALISER LE BOUTON ONE-BOAT NETWORK DE LA PÉDALE

Personnaliser le bouton OBN de la pédale avec la télécommande sans fil

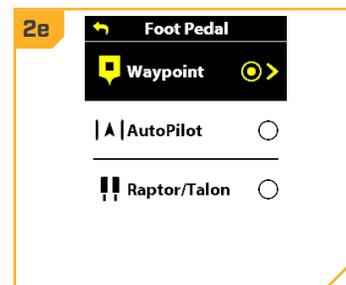
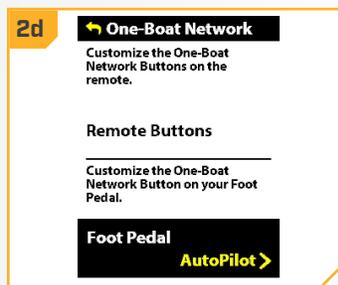
1

- Le moteur de pêche à la traîne allumé, appuyez sur le bouton Menu  de la télécommande sans fil.
- Dans le menu Moteur, utilisez le bouton Ralentir  ou Accélérer  pour trouver le menu Réglages du moteur. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner Réglages du moteur.
- Dans Réglages du moteur, utilisez le bouton Ralentir  ou le bouton Accélérer  pour trouver le menu One-Boat Network. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner One-Boat Network.



2

- Dans le menu One-Boat Network, utilisez le bouton Ralentir  ou le bouton Accélérer  pour trouver la pédale. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner le menu Pédale.
- Dans le menu Pédale, utilisez le bouton Ralentir  ou le bouton Accélérer  pour trouver la fonction souhaitée. Utilisez le bouton Direction droite  pour sélectionner la fonction.
- Appuyez sur le bouton Menu  et maintenez-le enfoncé pour fermer la page et revenir à l'écran d'accueil.



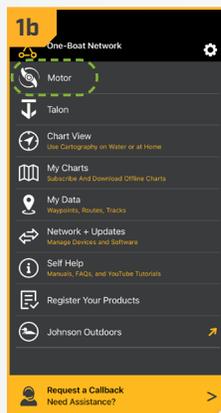
AVIS : Le bouton radio situé à côté de la fonction désirée est sélectionné tandis que le bouton Direction droite  est utilisé pour personnaliser la fonction. La fonction AutoPilot est la sélection par défaut pour les moteurs de pêche à la traîne Ulterra QUEST. Les options de fonction disponibles apparaissent selon le moteur de pêche à la traîne et les autres appareils du réseau du système de navigation GPS avancée.

PERSONNALISER LE BOUTON ONE-BOAT NETWORK DE LA PÉDALE

➤ Personnaliser le bouton One-Boat Network de la pédale grâce à l'application One-Boat Network

1

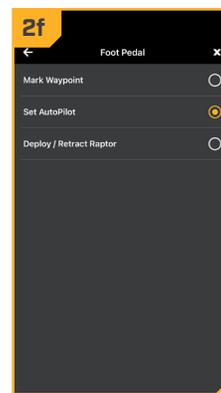
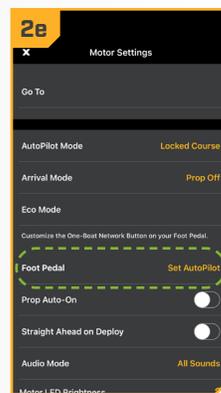
- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur un appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne et que le moteur est « en marche ».
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil de l'application Motor.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil de l'application Motor, appuyez sur Accepter sur le message-guide à l'écran.



AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil de l'application Motor apparaît.

2

- Sur l'écran d'accueil de l'application Motor, repérez le bouton Paramètres du moteur dans le coin supérieur droit et touchez-le.
- Dans Réglages du moteur, localisez le bouton One-Boat Network et appuyez dessus.
- Dans le menu Bouton One-Boat Network, appuyez sur la fonction souhaitée. Le bouton radio situé à côté de la fonction sélectionnée est mis en surbrillance.



ARRIMAGE ET DÉPLOIEMENT RAPIDES

ARRIMAGE, DÉPLOIEMENT ET COMPENSATION DE L'ULTERRA QUEST

L'Ulterra® QUEST™ vous permet de commander par bouton-poussoir n'importe où sur le bateau. Arrimez, déployez ou compensez le moteur vers le haut et vers le bas à l'aide des boutons de votre télécommande sans fil de navigation GPS avancée, de votre pédale, de l'application One-Boat Network ou d'un détecteur de poissons Humminbird®. C'est instantané. Sans effort. Et cela fait de l'Ulterra QUEST le moteur le plus facile à utiliser sur l'eau.

Exécutez les procédures suivantes lorsque vous désirez arrimer et déployer le moteur. Si le moteur se bloque à 45 degrés lorsque vous tentez de l'arrimer, il est probable que les batteries sont trop faibles pour arrimer complètement le moteur. Dans un tel cas, réinitialisez l'alimentation, déployez le moteur, positionnez l'unité inférieure à son réglage le plus élevé et coupez l'alimentation jusqu'à ce que les batteries puissent être chargées à nouveau. Lorsque les batteries sont chargées, tentez à nouveau d'arrimer le moteur.

Le moteur est programmé pour limiter la rotation de l'hélice lorsque l'unité inférieure est compensée dans certaines limites. Aux fins de sécurité, l'hélice s'arrête temporairement pendant la compensation du moteur et reprend une fois la compensation terminée. Les limites de compensation sont en place pour éviter les dommages à l'unité. L'emplacement de verrouillage de l'hélice est utilisé pour éliminer la possibilité que le moteur touche la coque du bateau. Toutes les fonctions à l'exception de la direction manuelle seront annulées dès la compensation dans cette partie.

ARRIMAGE ET DÉPLOIEMENT RAPIDES >

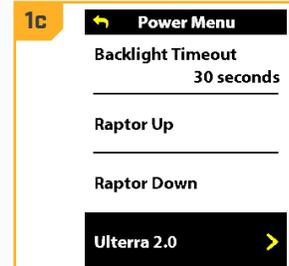
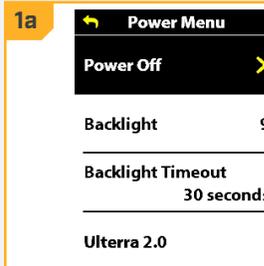
ARRIMAGE, DÉPLOIEMENT ET COMPENSATION DU MOTEUR AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

> Déploiement avec la télécommande sans fil

1

- Appuyez sur le bouton d'alimentation .
- Utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Ulterra.
- Appuyez sur le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Ulterra et ouvrir le mode Déploiement.

AVIS : Vous pouvez également appuyer sur le bouton latéral One-Boat Network  pour accéder rapidement au mode de déploiement. La fonction du bouton latéral OBN  est réglée par défaut pour ouvrir le menu Mode de déploiement Ulterra QUEST.



ARRIMAGE AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

2

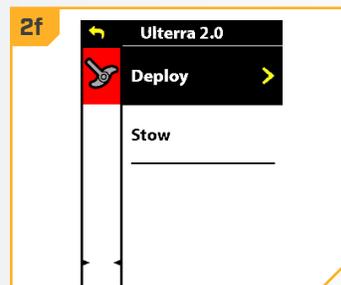
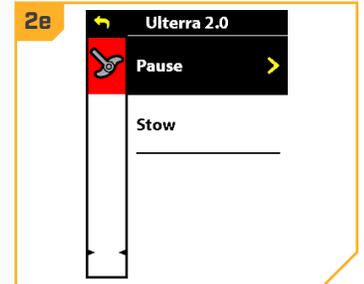
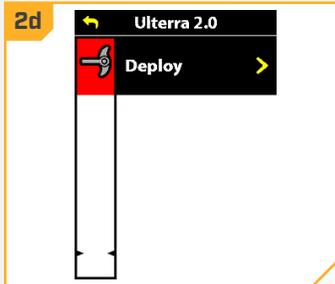
- d. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Déploiement. Le moteur se déploiera automatiquement.



AVERTISSEMENT

Dès que Déploiement est sélectionné, le moteur se déploiera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

- e. On peut arrêter le déploiement du moteur tandis qu'il est en cours. Pour mettre en pause l'action, utilisez le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Pause.
- f. Pour relancer l'action Déploiement, appuyez sur Tourner à droite  pour sélectionner Déployer.
- g. Si le moteur continue, il terminera le processus de déploiement et fonctionnera ensuite normalement.

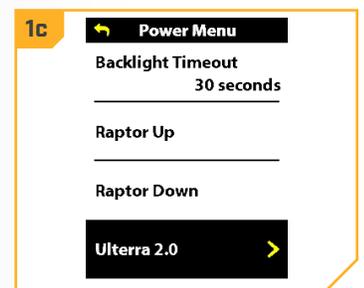
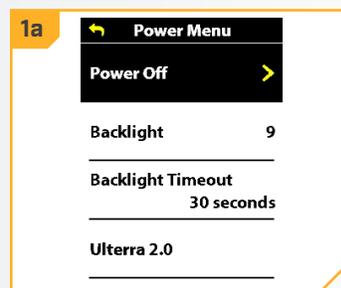


Arrimage avec la télécommande sans fil

1

- a. Appuyez sur le bouton d'alimentation .
- b. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Ulterra.
- c. Appuyez sur le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Ulterra et ouvrir le mode Déploiement.

AVIS : Vous pouvez également appuyer sur le bouton latéral One-Boat Network  pour accéder rapidement au mode de déploiement. La fonction du bouton latéral OBN  est réglée par défaut pour ouvrir le menu Mode de déploiement Ulterra QUEST.



COMPENSATION AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

2

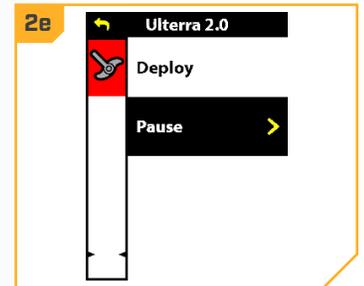
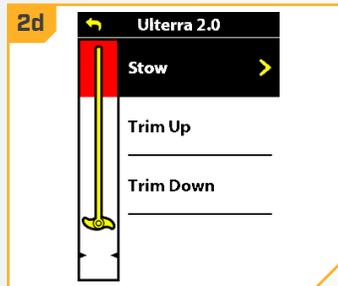
- d. Utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Arrimage. Utilisez le bouton Tourner à droite  pour le sélectionner. Après la sélection, le moteur s'arrimera automatiquement et l'hélice sera désactivée.



AVERTISSEMENT

Dès qu'Arrimage est sélectionné, le moteur s'arrimera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant l'arrimage, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

- e. On peut arrêter l'arrimage du moteur tandis qu'il est en cours. Pour mettre l'action en pause, appuyez sur le bouton Ralentir  pour trouver Pause et appuyez sur le bouton Tourner à droite  pour la sélectionner.
- f. Pour reprendre l'action Arrimage, appuyez de nouveau sur le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Arrimage.
- g. Si le moteur continue, il terminera le processus d'arrimage et fonctionnera ensuite normalement.



AVIS : L'option Arrimage n'est affichée que lorsque le moteur est déployé.

Compensation avec la télécommande sans fil

Lorsque vous ajustez la compensation du moteur avec une télécommande sans fil, le moteur est programmé pour fonctionner en sécurité et restreindre la rotation de l'hélice à l'intérieur de certaines limites. L'hélice s'arrête temporairement pendant la compensation du moteur et reprend une fois la compensation terminée. Les limites de compensation sont en place pour éviter les dommages à l'unité. L'emplacement de verrouillage de l'hélice est utilisé pour éliminer la possibilité que le moteur touche la coque du bateau. Toutes les fonctions à l'exception de la direction manuelle seront annulées dès la compensation dans cette partie.

AVIS : La zone rouge est la zone de verrouillage de l'hélice. L'hélice sera automatiquement désactivée si l'unité inférieure est compensée dans cette zone et l'icône d'hélice deviendra grise. Pour rétablir la fonctionnalité de l'hélice, compensez l'unité inférieure hors de la zone de verrouillage de l'hélice.

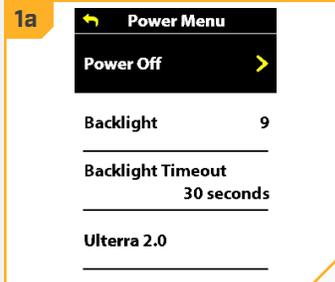


COMPENSATION AVEC LA TÉLÉCOMMANDE SANS FIL

1

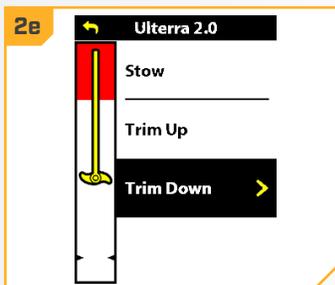
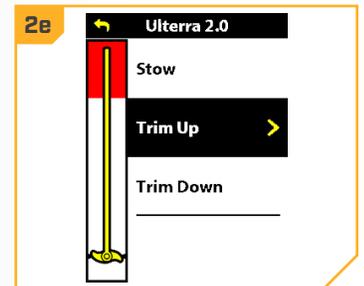
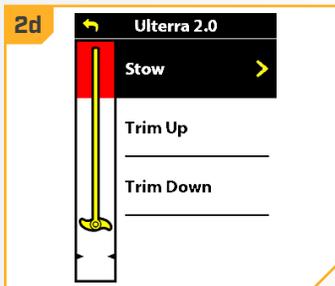
- Appuyez sur le bouton d'alimentation .
- Utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour trouver Ulterra.
- Appuyez sur le bouton Tourner à droite  pour sélectionner Ulterra et ouvrir le mode Déploiement.

AVIS : Vous pouvez également appuyer sur le bouton latéral One-Boat Network  pour accéder rapidement au mode de déploiement. La fonction du bouton latéral OBN  est réglée par défaut pour ouvrir le menu Mode de déploiement Ulterra QUEST.



2

- Une fois dans le menu Ulterra, utilisez le bouton Augmenter la vitesse  ou Réduire la vitesse  pour sélectionner Augmenter la compensation ou Réduire la compensation. Augmenter la compensation montera le moteur, Réduire la compensation le baissera.
- Appuyez sur le bouton Tourner à droite  et maintenez-le enfoncé pour le sélectionner.
- Lorsque le moteur atteint sa limite de compensation maximale, l'hélice sera verrouillée et le bouton Augmenter la compensation sera désactivé. L'hélice reste verrouillée même lorsque le menu de déploiement est fermé. Descendre le moteur vers le bas et hors de la zone de verrouillage de l'hélice pour rétablir la fonctionnalité.
- Lorsque la limite inférieure de compensation est atteinte, le bouton Réduire la compensation sera désactivé.



AVIS : Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 12 po (30,5 cm) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.



AVERTISSEMENT

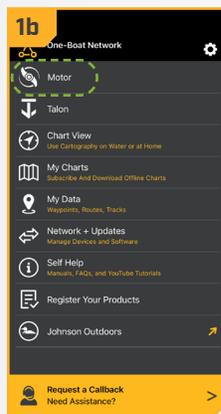
Dès que le bouton Augmenter la compensation ou Réduire la compensation est sélectionné, le moteur se relèvera ou descendra automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant cette manœuvre, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

ARRIMAGE, DÉPLOIEMENT ET COMPENSATION DU MOTEUR AVEC L'APPLICATION ONE-BOAT NETWORK (OBN)

1 Déploiement avec l'application OBN

1

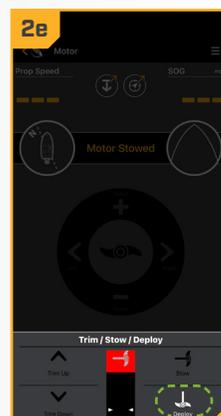
- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil de l'application Motor.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil de l'application Motor, appuyez sur Accepter sur le message-guide à l'écran.



AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil de l'application Motor apparaîtra juste après.

2

- Appuyez sur Positionnement/arrimage au bas de l'écran pour ouvrir le menu Positionnement/arrimage/déploiement.
- Appuyez sur Déploiement pour déployer le moteur automatiquement. Le fonctionnement normal du moteur suivra.



AVERTISSEMENT

Dès que le menu Déploiement est sélectionné, le moteur se déploiera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée lorsque le moteur est arrimé et pendant le déploiement, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

AVIS : On peut arrêter le déploiement du moteur tandis qu'il est en cours en appuyant sur Pause. Pour reprendre, appuyez sur l'action désirée.

AVIS : Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 12 po (30,5 cm) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.

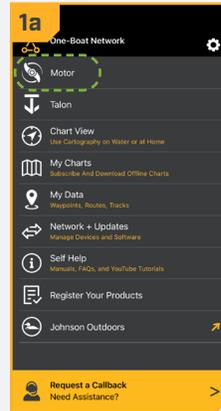
ARRIMAGE AVEC L'APPLICATION OBN

» Arrimage avec l'application OBN

1

- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil de l'application Motor.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil de l'application Motor, appuyez sur Accepter sur le message-guide à l'écran.

AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil de l'application Motor apparaîtra juste après.



2

- Appuyez sur Positionnement/arrimage au bas de l'écran pour ouvrir le menu Positionnement/arrimage/déploiement.
- Appuyez sur Arrimage pour arrimer automatiquement le moteur. L'hélice sera désactivée et « Moteur arrimé » s'affichera à l'écran.



AVERTISSEMENT

Dès qu'Arrimage est sélectionné, le moteur s'arrimera automatiquement. Assurez-vous que rien n'obstrue le moteur et que sa voie de déplacement est dégagée. L'hélice est désactivée pendant l'arrimage, afin de prévenir un contact accidentel avec une hélice en mouvement.

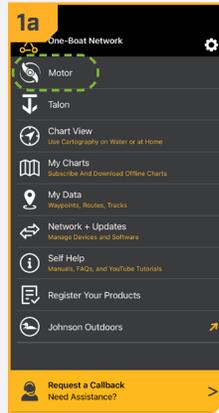
AVIS : On peut arrêter l'arrimage du moteur tandis qu'il est en cours en appuyant sur Pause. Pour reprendre, appuyez sur l'action désirée.



► Compensation avec l'application OBN

1

- Ouvrez l'application One-Boat Network (OBN) sur l'appareil mobile. Assurez-vous que l'appareil mobile est jumelé au moteur de pêche à la traîne.
- À partir de l'écran d'accueil OBN, touchez le menu Moteur. Le menu Moteur ouvre l'écran d'accueil de l'application Motor.
- Avant l'ouverture de l'écran d'accueil de l'application Motor, appuyez sur Accepter sur le message-guide à l'écran.



AVIS : Le message-guide à l'écran ne s'affichera qu'une fois, chaque fois que l'application est lancée. Si le message-guide s'affiche, l'écran d'accueil de l'application Motor apparaîtra juste après.

2

- Pour régler le moteur vers le haut, appuyez sur Augmentation de la compensation  et maintenez-le enfoncé. Continuez à tenir jusqu'à ce que l'unité inférieure soit à la hauteur désirée.
- Pour compenser le moteur, appuyez sur Augmentation de la compensation  et maintenez-le enfoncé. Continuez à tenir jusqu'à ce que l'unité inférieure soit à la hauteur désirée.



AVERTISSEMENT

Lorsque vous compensez la hauteur du moteur, gardez vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles.

AVIS : Assurez-vous que le haut du moteur est immergé d'au moins 12 po (30,5 cm) au-dessous de la surface de l'eau afin d'éviter de brasser ou d'agiter l'eau à la surface.

ARRIMAGE, DÉPLOIEMENT ET COMPENSATION DU MOTEUR AVEC LA PÉDALE

ARRIMAGE, DÉPLOIEMENT ET COMPENSATION DU MOTEUR AVEC LA PÉDALE

1

- Sur la pédale, appuyez sur le bouton MODE de sorte que le voyant blanc MODE  situé sur le panneau indicateur s'allume, et la pédale sera ainsi en mode Déploiement.

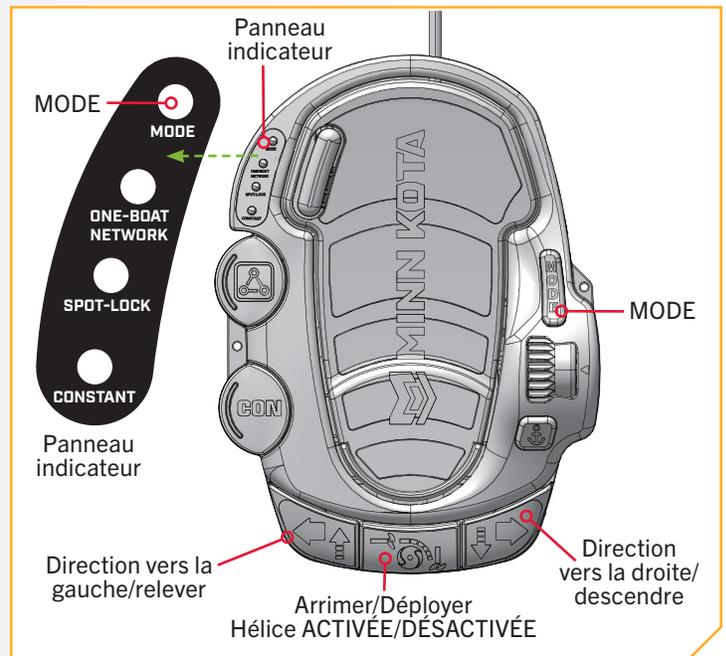
AVIS : Le mode Déploiement doit être activé pour pouvoir arrimer, déployer et compenser le moteur.

- Pour déployer le moteur, appuyez deux fois sur le bouton Arrimer/déployer.
- Pour arrimer le moteur, appuyez sur le bouton Arrimer/Déployer.
- Pour compenser le moteur vers le haut, appuyez sur le bouton Relever en bas à gauche de la pédale.
- Pour compenser le moteur vers le bas, appuyez sur le bouton Descendre en bas à droite de la pédale.



AVERTISSEMENT

Assurez-vous de garder vos doigts loin des charnières, des points de pivot et des pièces mobiles lorsque vous arrimez et déployez le moteur. Lorsque vous arrimez et déployez le moteur, assurez-vous qu'il ne touche pas le bateau, la remorque ou toute autre obstruction.



AVIS : La séquence de déploiement peut être interrompue en tout temps en appuyant sur le bouton Arrimer/déployer. La séquence d'arrimage peut être interrompue en tout temps en appuyant sur les boutons Relever ou Descendre ou sur le bouton Arrimer/déployer.

L'installation de votre Ulterra QUEST est terminée. Un manuel complet du propriétaire peut être téléchargé de minnkota.johnsonoutdoors.com.

ACCESSOIRES RECOMMANDÉS

CHARGEURS DE BATTERIE EMBARQUÉS ET PORTATIFS

Ne plus acheter de nouvelles batteries et commencer à prendre soin de celles déjà en votre possession. Plusieurs chargeurs peuvent en fait endommager les batteries à la longue, pouvant entraîner une autonomie réduite et une durée de vie plus courte. Les chargeurs Minn Kota à commande numérique assurent une charge rapide pour une protection et une durée de vie prolongée.



MK212PCL



MK210D



MK110PD

ANCRE POUR EAUX PEU PROFONDES TALON

Talon est la seule ancre pour eaux peu profondes avec jusqu'à 15 pi (4,6 m) de profondeur d'ancrage, plusieurs modes d'ancrage et le contrôle à partir de la proue, du tableau arrière, de la console, de la télécommande ou d'un appareil mobile.



ÉCLAIRAGE DE TRAVAIL INTÉGRÉ

Vous permet de fixer les lignes et de travailler à partir du tableau arrière à tout moment de la journée, ou de la nuit. Comprend des lumières DEL blanches et bleues avec trois intensités.



JUSQU'À UNE PROFONDEUR DE 15 PI [4,6 M]

Contrôlez plus d'eau et attrapez plus de poissons avec la première ancre de 15 pi (4,6 m) pour eau peu profonde.



CONNECTIVITÉ BLUETOOTH^{MD}

Vous permet de contrôler votre Talon à partir de votre appareil mobile, ainsi que le mettre à jour facilement. Elle ouvre aussi la communication à d'autres options de contrôle.



D'AUTRES OPTIONS DE COMMANDE

- Panneau de commande
- Télécommande sans fil
- Application mobile
- Pédale sans fil
- Connectivité Humminbird^{MD}
- Télécommande du système de navigation GPS avancé



ACCESSOIRES MINN KOTA

Nous offrons un large éventail d'accessoires pour les propulseurs électriques, y compris:

- Un Disjoncteur de 60 A
- Des Supports de Montage
- Des Ensembles Stabilisateur
- Trousse de renforcement du pont du bateau
- Des connecteurs de batterie
- Bacs à Batterie
- Des fiches de connexion rapide



minnkota.johnsonoutdoors.com    

Part #2207125

Minn Kota Consumer & Technical Service
Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.
PO Box 8129
Mankato, MN 56001

ECN 44313

121 Power Drive
Mankato, MN 56001
Phone (800) 227-6433
Fax (800) 527-4464



©2023 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.
All rights reserved.

Rev B

09/23