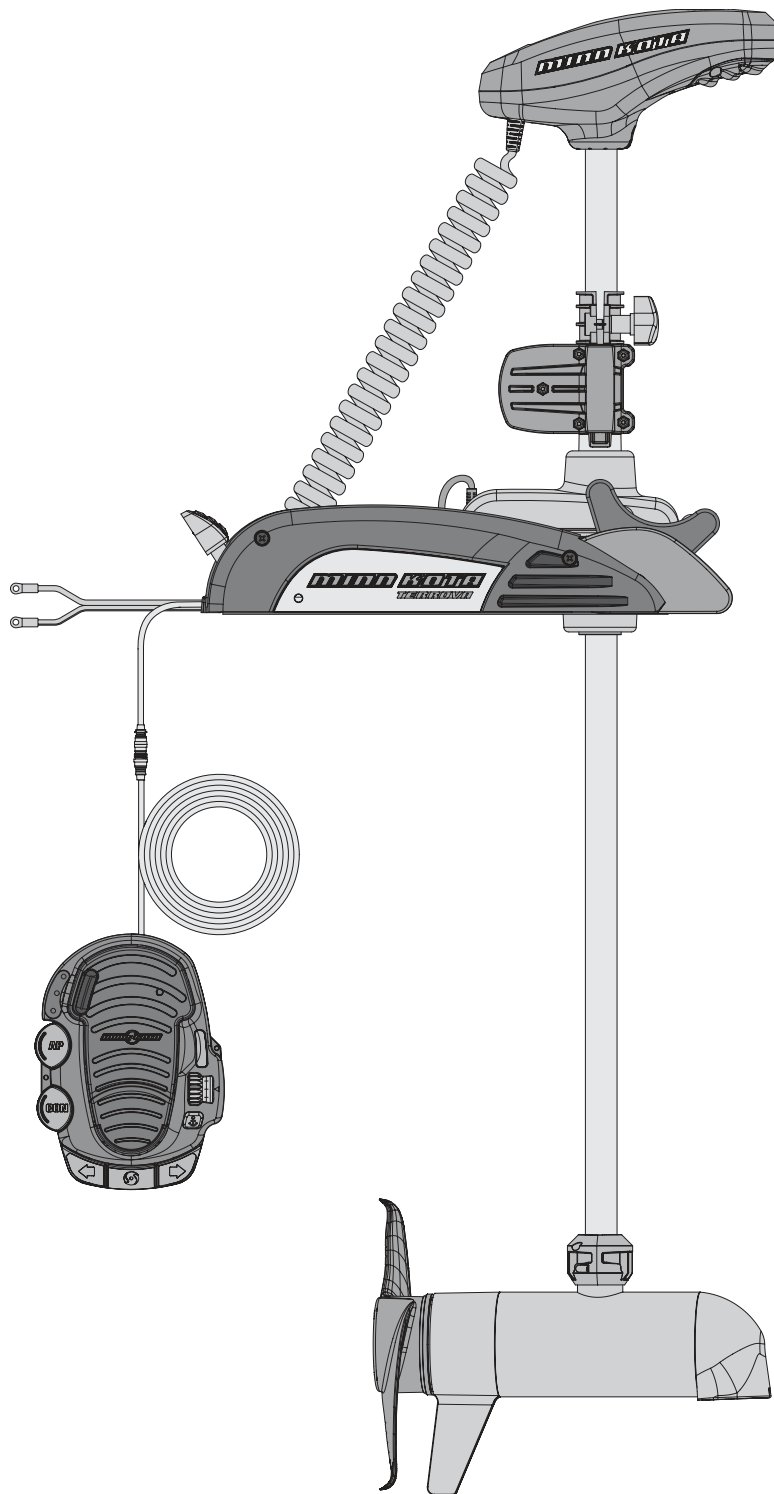


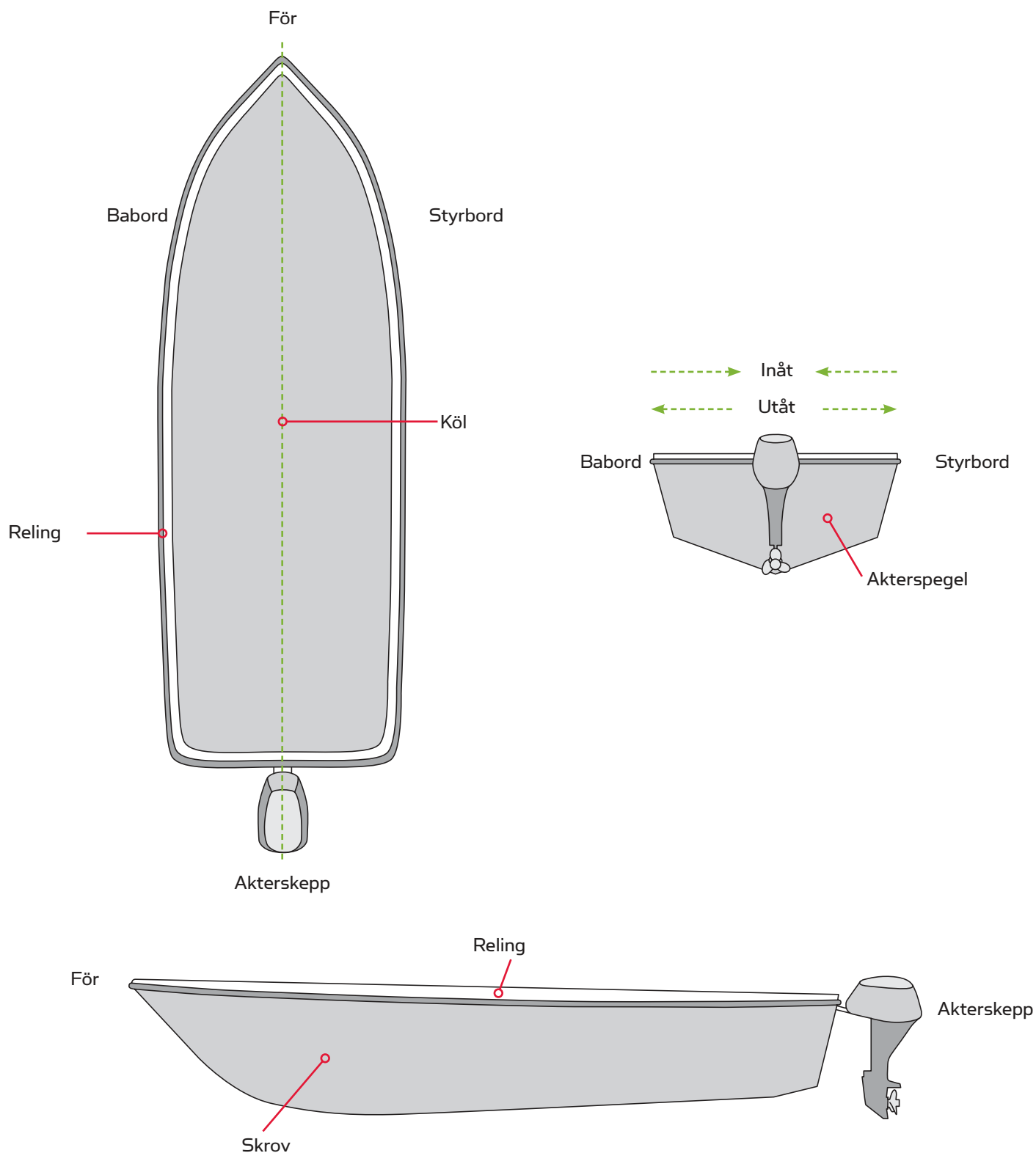


TERROVA BT

FRONTMONTERAD TROLLINGMOTOR

INSTALLATIONSANVISNINGAR

KÄNN DIN BÅT



INSTALLATION

INSTALLERA TERROVA

Din nya Terrova levereras med allt du behöver för att direkt kunna installera den på båten. Motorn kan monteras direkt på båten eller i kombination med ett Minn Kotas snabbkopplingsfäste, för enkel montering och demontering. För installation med en snabbkopplingsfäste, se installationsanvisningarna som medföljer fästet. För att hitta information om kompatibla fästen och närmsta återförsäljare, besök comstedt.se. För att installera motorn direkt till båten, följ instruktionerna i den här handboken. Vänligen läs artikellistan, monteringsinstruktioner och notera vilka verktyg som behövs, innan du börjar med installationen. För ytterligare produktsupport, besök comstedt.se.

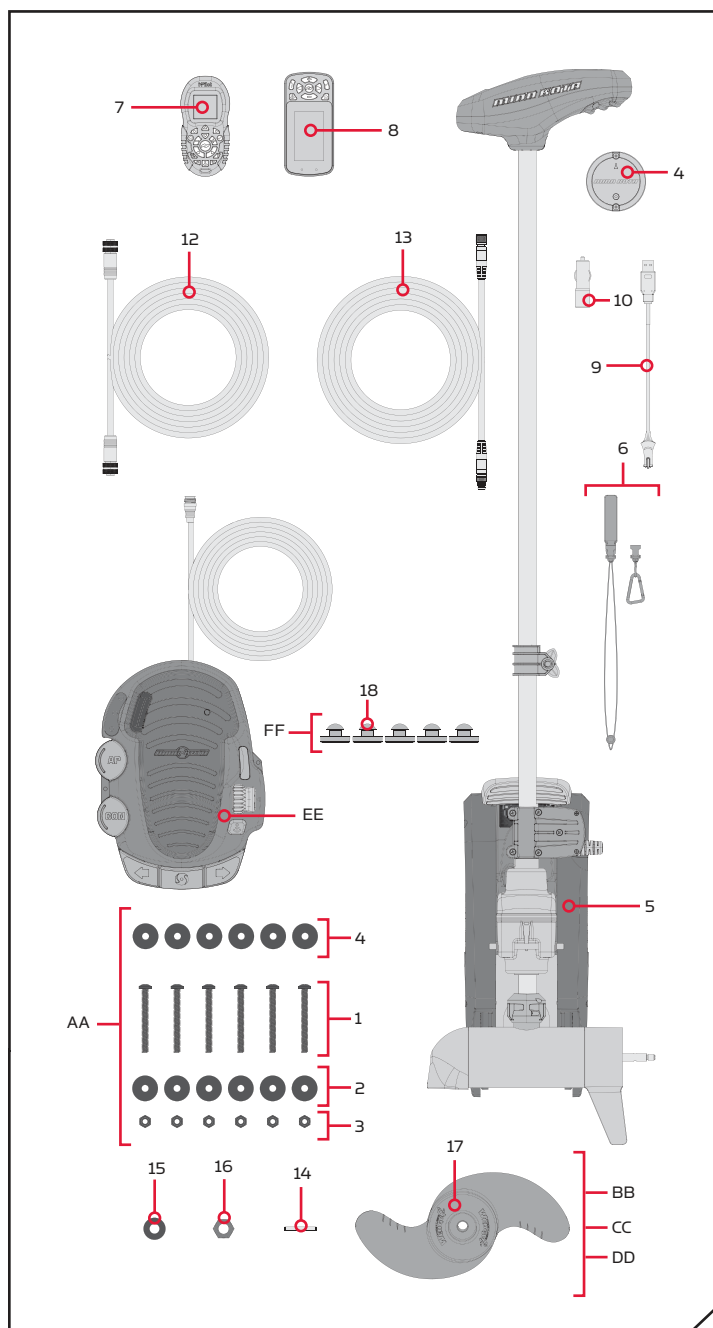
ARTIKELLISTA INSTALLATION

Pos.	Artikel-nummer	Beskrivning	Qty.
AA	2994864	BAG ASSEMBLY - (BOLT, NUT, WASHERS)	1
1	2263462	BOLT-MOUNTING-1/4X2 W/STG	6
2	2261713	WASHER-1/4	6
3	2263103	NUT NYLOK 1/4-20 MTG	6
4	2301720	WASHER-MOUNTING RUBBER	6
5	*	MONTERING MOTOR	1
6	2390800 ♦	LANYARD, REMOTE W/ CARABEENER	1
7	2994075 ♦	REMOTE ASY, IPILOT	1
▲	2397101 ♦	MANUAL, QUICK REF., IPILOT 1.6	1
8	2994076 ♦	REMOTE ASSEMBLY LINK TOUCHSCREEN	1
9	2373241 ♦	CABLE, USB REMOTE CHARGER LINK	1
10	2375901 ♦	ADAPTER, USB DC POWER LINK	1
11	2996400 ♦	HEADING SENSOR ASSEMBLY	1
12	490389-1 ♦	CABLE, ETH (M12-M-M12-F, 30')	1
13	2211415	CABLE-EXTENSION, PD/AP 110"	1
14	2092600	PIN-DRIVE 1.06" LG SS	1
	2262658	PIN-DRIVE 1" X 3/16" S/S	1
15	2151726	WASHER-5/16 STD (S/S)	1
	2091701	WASHER-PROP (LARGE)	1
16	2053101	NUT-PROP,NYLOC (MED) 5/16 SS	1
	2093101	NUT-PROP,NYLOC,LG, 3/8 SS	1
17	2091160	PROP-WW2 (3-5/8") REAMED	1
	2341160	PROP-WW2 (4.5) W/ADP.RING	1
	2331160	PROP-WW2 (4) W/ADP.RING	1
BB	1378131	PROP IND 2091160 WDLS WDG II	1
CC	1378160	PROP KIT 2341160 112# WW2	1
DD	1378132	PROP IND 233160 WDLS WDG II	1
EE	2994721	FT PED ASY, TRV, W/SPOT LCK	1
FF	2994859	BAG, ASY-TERROVA/V2, RUB BUMPERS	1
18	2325110	PAD, FOOT PEDAL	5
▲	2327132	INSTALLATION INSTRUCTIONS TERROVA	1
▲	2397103 ♦	MANUAL, QUICK REF., IPILOT LINK 3.0	1

▲ Ej visad i artikellista

* Denna artikel ingår i en enheten och kan inte beställas separat.

♦ Endast tillgänglig på modeller som är fabriksmonterade med i-Pilot eller i-Pilot Link.



INSTALLERA TERROVA

ATT TÄNKA PÅ VID MONTERING

Det rekommenderas att motorn monteras så nära kölens centrumlinje som möjligt. (Midskepp) Säkerställ att utrymmet under monteringsytan är fri för genomgående borrhål och att det finns plats för brickor och muttrar. Säkerställ att stödytan ligger tillräckligt långt från båtkanten. Motorn får inte stöta emot något när den sänks ner i vattnet eller hissas upp till förvaringsläge. Överväg ett snabbkopplingsfäste eller adapterbeslag när du installerar din motor. För att se lista med tillbehör besök comstedt.se.



Se tillgängliga tillbehör för din trollingmotor här minnkotamotors.com.

NÖDVÄNDIGA VERKTYG OCH HJÄLPMEDEL

- #3 stjärnmejsel.
- Borr
- 9/32" Borr (3,6mm)
- 7/16" ringnyckel eller skiftnyckel.
- En andra person för att hjälpa till med installationen

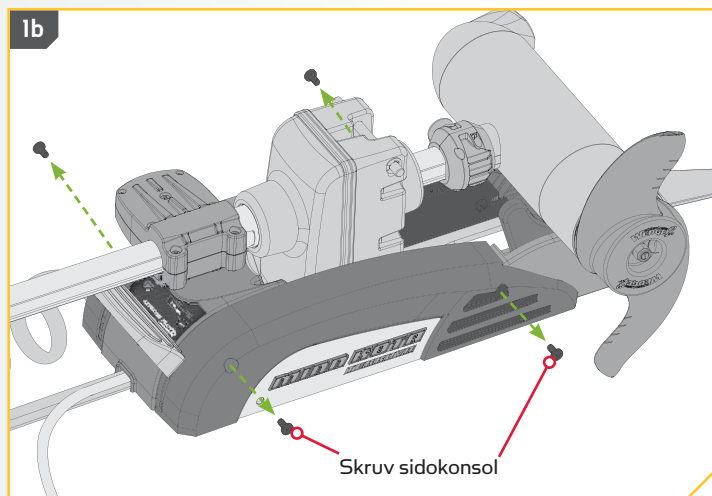
INSTALLATION

Installera Terrova

1

- Placera fästet på en upphöjd jämn yta, exempelvis en arbetsbänk. Motorn ska positioneras i förvaringsläge.
- Avlägsna de fyra skruvarna till sidokonsolerna med en #3 stjärnmejsel. Två av dessa skruvar hittar du på vardera sidan av fästet.

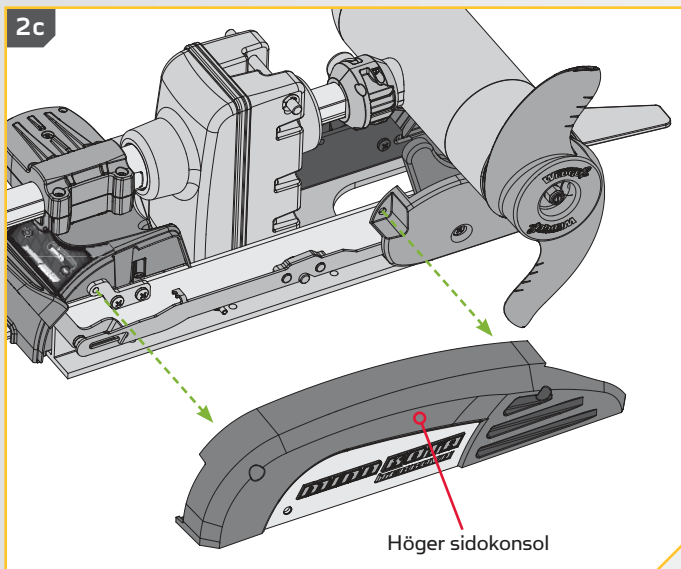
OBS! Motorn kan väga upp till 30 kg. Vi rekommenderar att du tar hjälp av en andra person med installationen.



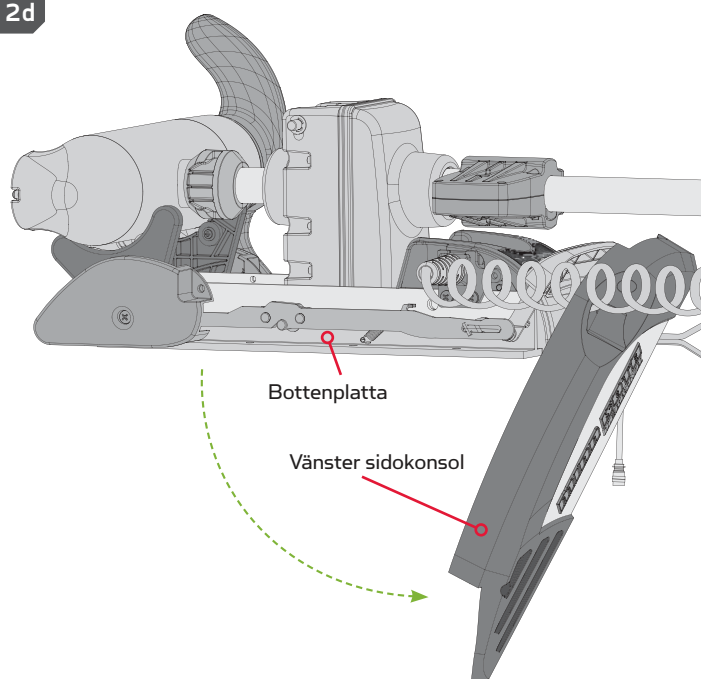
2

- c. Avlägsna höger sidokonsol.
- d. Sväng vänster sidokonsol ut från bottenplattan.

2c



2d



3

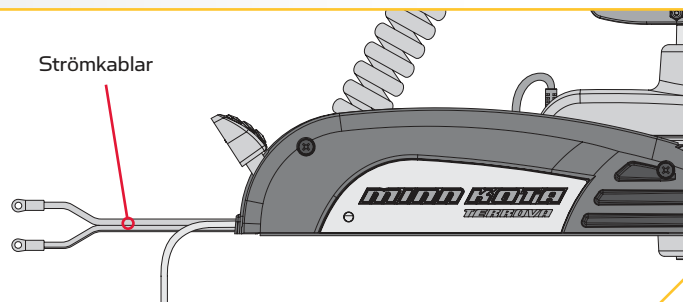
- e. Kontrollera att kablarna från batteriet är fränkopplade, eller att strömbrytare, om så utrustad, är i läge "av".



VARNING

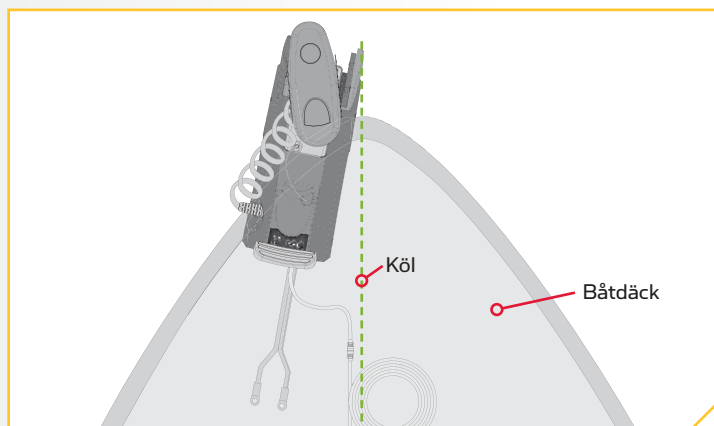
Kontrollera att motorn är monterad på en plan yta och inte är ansluten till en strömkälla.

Strömkablar



4

- f. Placera fästet så nära centrumlinjen eller båtens köllinje som möjligt. Motorn kan monteras på antingen babord eller styrbord sida av båten, baserat på dina personliga önskemål. Kontrollera placeringen av motorn i uppfälld och nedfälld position. Läs igenom "överväganden av placering" i början av avsnittet "Installation".



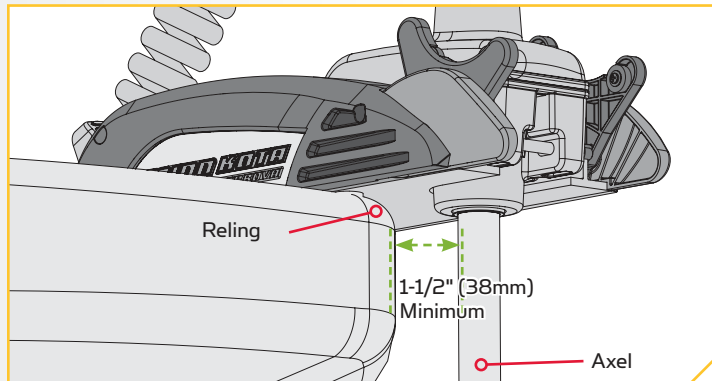
INSTALLERA TERROVA

5

DU BEHÖVER

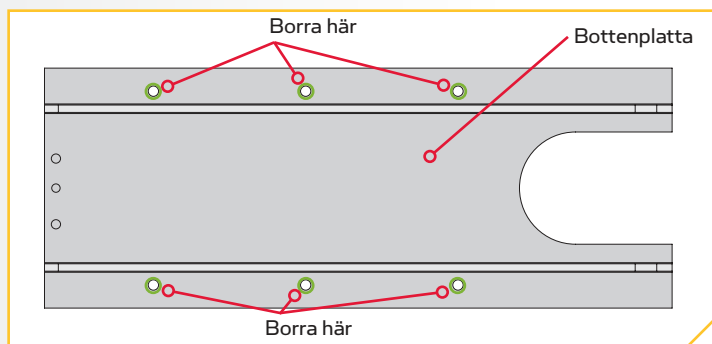
● #4 x 6

- g. När motorn är i nedsänkt läge, se till att axeln är 1-1/2" (38mm) ut från relingen. Axel, propeller och propellerhus får inte stöta på några hinder när den är nedfälld och driftsatt.
- h. Kontrollera att fästet är i våg. Använd gummibrickor (punkt #4) för att skapa en jämn yta, vid behov.



6

- i. Det rekommenderas att använda minst 4 av de 6 hålen i bottenplattan för att få ett minimum av två skruvar på varje sida som sitter med längsta möjliga avstånd isär. 6 skruvar kan användas, ett minimum är 4 skruvar.
- j. Borra genom däckets på båten med ett 9/32" (7,2mm)-borr på markerade platser.



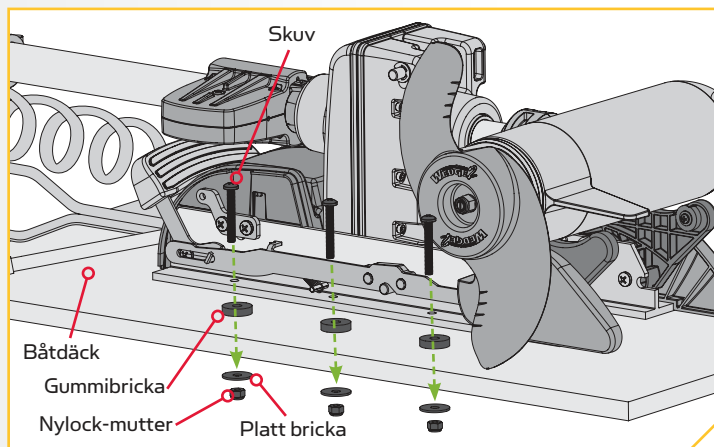
7

DU BEHÖVER



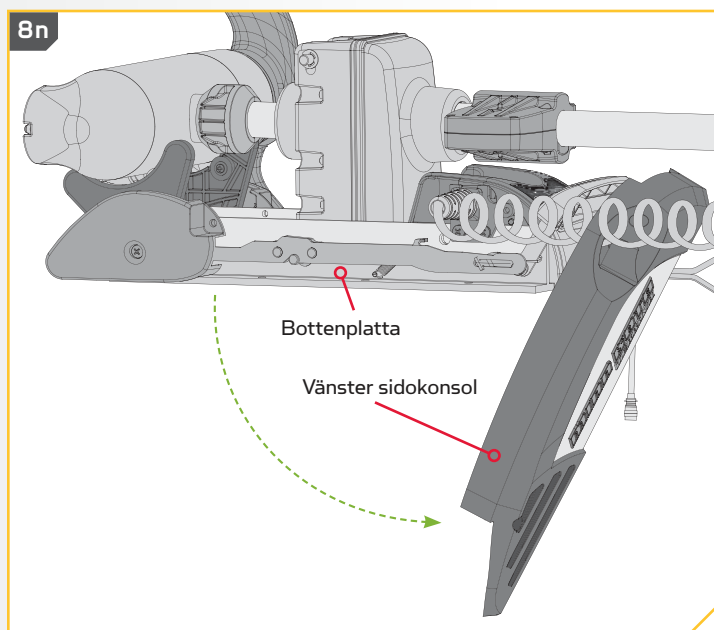
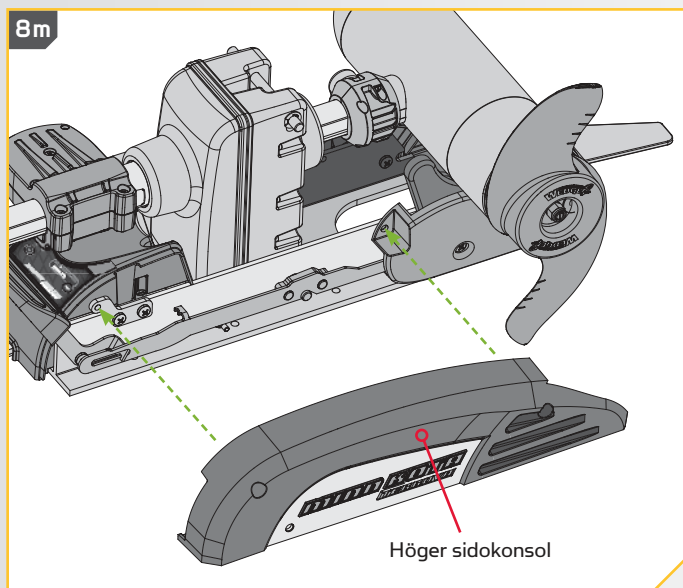
- k. Sätt en 1/4-20 x 3 1/2" (post #1) skruv i varje förborrat hål. Skruven ska passera genom bottenplattan och båtdäck. Om gummibrickor (post #4) används, ska de sitta mellan bottenplatta och båtdäck. Se till att fästa motorn med skruvarna på båda sidor av bottenplattan.
- l. Placera en platt bricka (post #2) och sedan en nylock-mutter (post #3) vid slutet av varje skruv och dra åt. Kontrollera att alla skruvförband är åtdragna.

OBS! För att förhindra kallhårdning av rostfritt stål, använd inte för hög hastighet på installationsverktyg. Vätning av skruvarna eller en montagepasta kan förebygga kallhårdning.



8

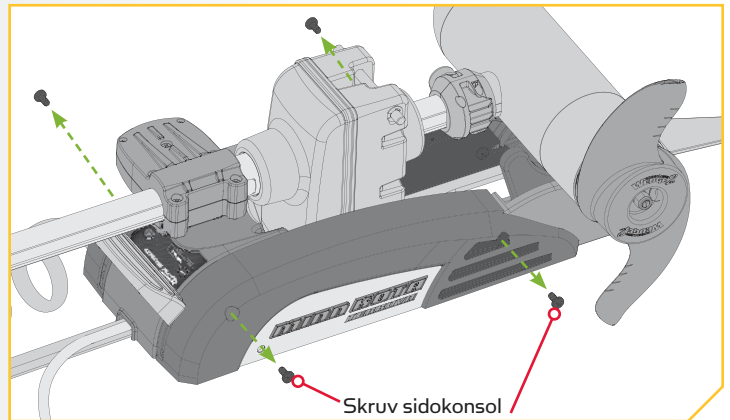
- m. Montera den högra sidokonsolen.
- n. Sväng tillbaka vänster sidokonsol till dess rätta position på bottenplattan.



INSTALLERA TERROVA

9

- o. Avlägsna de fyra skruvarna till Sidokonsolerna med en #3 eller #2 stjärnmejsel. Två av dessa skruvar hittar du på vardera sidan av fästet.



10

DU BEHÖVER



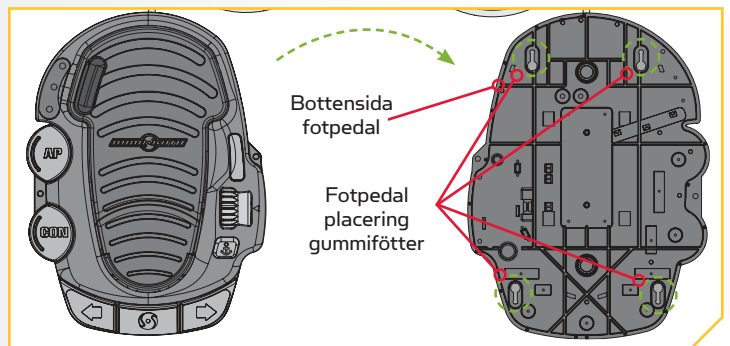
#18 x 5



#EE x 1

- p. Identifiera Fotpedalen (pos #EE) och vänd botten mot dig. Montera gummifötterna (pos #18) på angivna positioner.

OBS! Gummifötterna rekommenderas när du använder pedalen på ytor som ej är belagda med matta.



Kabeldragning för Universal Sonar & i-Pilot Link

Din trollingmotor kan vara förinstallerad med Universal Sonar-givare. Universal Sonar är en 2D-givare med temperatursensor, som är integrerad i botten av trollingmotorn. Den arbetar med frekvensen 83/200 kHz. Om du ansluter givaren till ett kompatibelt ekolod* ger den dig en 2D-ekolodsbild av vad som händer direkt under din trollingmotor. Tack vare att givaren är integrerad, skyddas den mot omgivning. Även givarkablage sitter väl skyddat och trasselfritt.

I vissa situationer kan luftbubblor stiga mot ytan och "fastna" på givaren - och då påverka Universal Sonar-prestandan. Om detta händer, torka av givaren med ett finger. (med motor avstängd)

Alla Universal Sonar-motorer är utrustade med intern jordkabel, vilket innebär att felaktig riggning kommer orsaka givarstörningar. Detta kan orsaka skador på din trollingmotor, skador på annan båtelektronik och andra båtutrustningar. Läs avsnittet Batteri & Kabeldragning i denna manual för korrekta instruktioner.

OBS! Universal Sonar ger endast 2D-sonar som arbetar med 83/200 kHz. Den stödjer inte skärmar som kräver högre frekvens än 455 kHz eller 800 kHz (Down Imaging, Side Imaging, etc.). Down Imaging (DI)-enheter är inte kompatibla med Universal Sonar. Se kompatibilitets-listan för att hitta förteckning med kompatibla ekolod här: minnkotamotors.com. *Kräver adapter som säljs separat. För aktuell lista med kompatibla ekolod och korrekt adapterkabel, besök minnkotamotors.com.

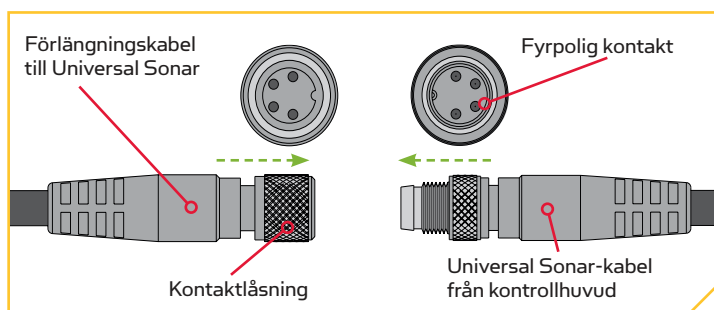
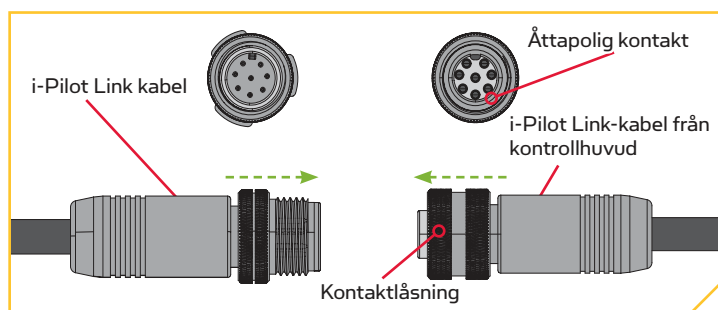
Din trollingmotor kan vara förinstallerad med Universal Sonar-givare. För mer information om kompatibilitet och Universal Sonar, besök comstedt.se. Din trollingmotor kan också vara utrustad med förinstallerad i-Pilot eller i-Pilot Link. För mer information om möjligheterna med GPS navigationssystem i din i-Pilot eller i-Pilot Link, hänvisas du till manual för respektive funktion, besök comstedt.se.

Universal Sonar och i-Pilot Link kräver kabelanslutning för att ansluta till extern enhet. Dessa kontakter finner du på trollingmotorn, under kontrollhuvudet. Systemet för i-Pilot behöver inga externa kablage för anslutning. Om endast en kontakt finns tillgänglig, beror detta på att din motor är utrustad med i-Pilot-system. Om endast en kontakt finns, är den ansluten till Universal Sonar. Om det finns två kablar, är den ena ansluten till Universal Sonar och den andra till i-Pilot Link. Följ Minn Kota's rekommendationer för kabeldragning för att optimera mobilitet och maximal funktion. Kabeldragningen kommer vara densamma oavsett antal kablar på din enhet. Följ anvisningarna för korrekt kabeldragning.

Kablaget för Universal Sonar är skärmat för att minimera störningar. För att skydda kabelns skärm bör inte kabeln installeras så den ligger spänd eller runt vassa kanter. Om du använder buntband, dra åt med måtta. Eventuellt överskottskabel ska buntas i en lös ögla av inte mindre än 4" (10cm) i diameter.

För att minimera risk för störningar, säkerställ att trollingmotor och ekolod förses med ström från separata batterier. Läs avsnittet "Batteri & Kabeldragning" i denna manual för korrekta instruktioner.

För att enklare kunna identifiera kablar som kommer från Kontrollhuvud, se diagrammen nedan som visar i detalj hur kabelanslutningen för Sonar och i-Pilot Link ser ut.



KABELDRAGNING FÖR UNIVERSAL SONAR & I-PILOT LINK

1

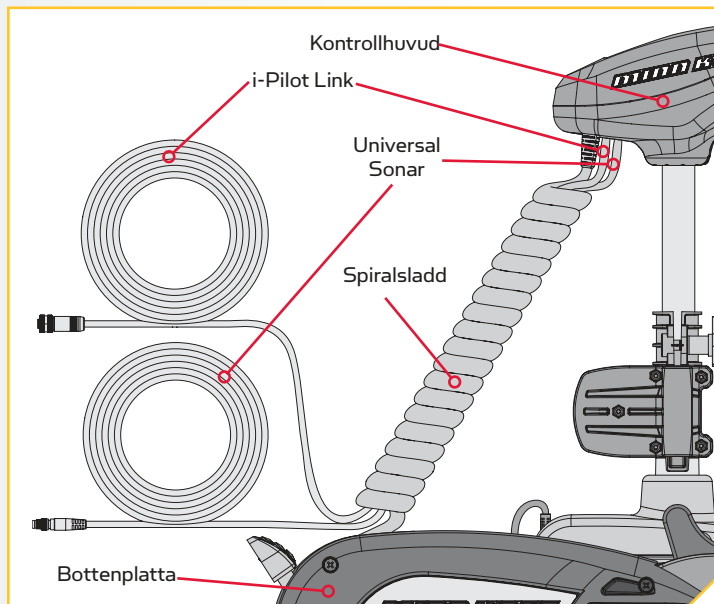
- a. Placera motorn i nedfällt läge.
- b. Lokalisera kablage för Universal Sonar och/eller i-Pilot Link, under Kontrollhuvudet.



OBS!

Att INTE följa rekommendationen för kabeldragning för Universal Sonar och/eller i-Pilot Link (om utrustad med detta) kan leda till skador som inte täcks av produktens garanti. Led kabeln bort från klämrisk och andra områden som kan leda till att kabeln böjs i skarpa vinklar. Kabeldragning på annat sätt än anvisat, kan skada kablarna med klämskador eller avskuren kabel som följd.

- c. Universal Sonar-kabel och/eller kabel för i-Pilot Link ska föras hela vägen genom Spiralsladden. Den/dom ska ledas ur Spiralkabeln vid botten av denna, där den ansluts till Fästet.



OBS! Efter att Universal Sonar-kabeln och/eller kabeln för i-Pilot Link leds ut ur Spiralkabeln, ska den dras enligt definierad kabeldragning för båten, med minimal yttre påverkan. Kontrollera den valda kabeldragningen nogga för att säkerställa att det inte finns några vassa kanter, hinder eller blockeringar som kan skada kablarna.

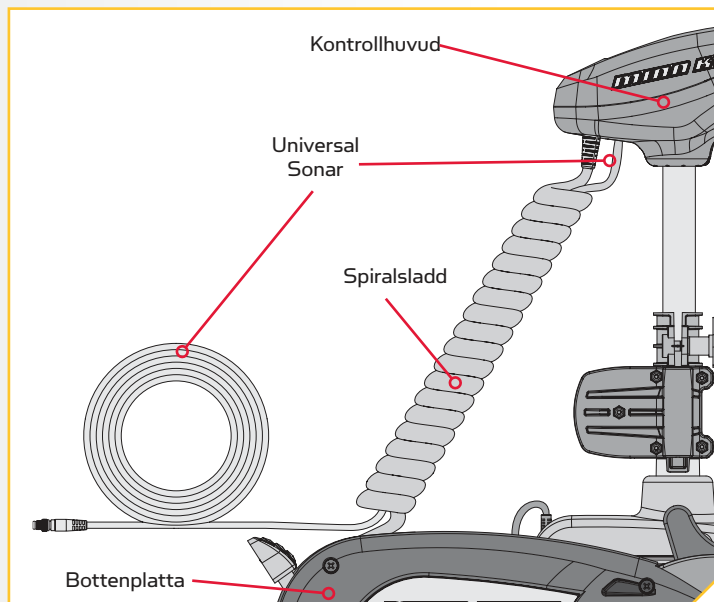
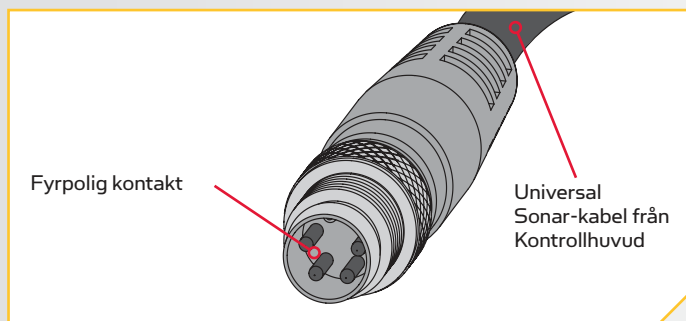
Ansluta förlängningskabel till Universal Sonar

Universal Sonar-kabeln kan vara för kort för att nå ekolodet. Om kabeln ej når till fram ekolodet du vill använda, så finns det en 4,4 meter lång förlängningskabel tillgänglig. Minn Kota rekommenderar att använda MKR-US2-11.

1

- Placera motorn i nedfällt läge.
- Lokalisera Universal Sonar (om installerad) vid Bottenplattan.
- Lokalisera Universal Sonar fyrpolig kontakt i änden på förlängningskabeln till Universal Sonar. Kontakten är svart med kontaktlåsning i rostfritt stål.

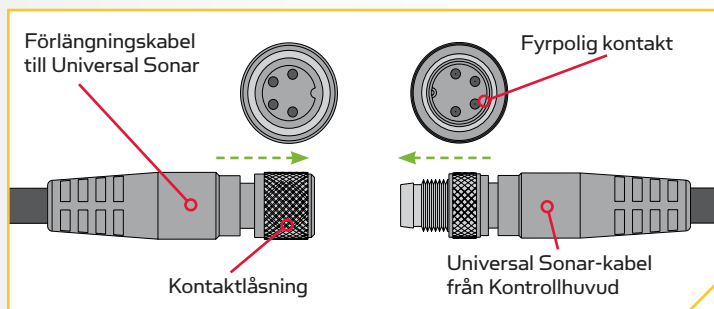
OBS! Ditt ekolod bör vara avstängt tills denna procedur är färdig.



OBS! Om kabeln ej når till fram ekolodet du vill använda, så finns det en 4,4 meter lång förlängningskabel tillgänglig (MKR-US2-11) (säljs separat).

2

- Sikta in stiften på Universal Sonar-kontakten från Kontrollhuvudet med den matchande uttaget till Universal Sonar förlängningskabel eller ditt ekolod. Tryck kontakten med bestämd hand in i uttaget för Universal Sonar. Vrid kontaktlåsningen tills de är täta.
- Koppla samman den andra ändan av adapter-pluggen till ekolodet. Följ tillverkarens instruktioner.



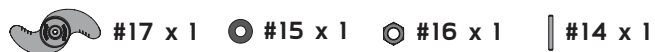
OBS! Kontakterna är passningskodade för att förhindra felaktig installation.

INSTALLERA PROPELLERN

Installera Propellern

1

DU BEHÖVER



OBS!

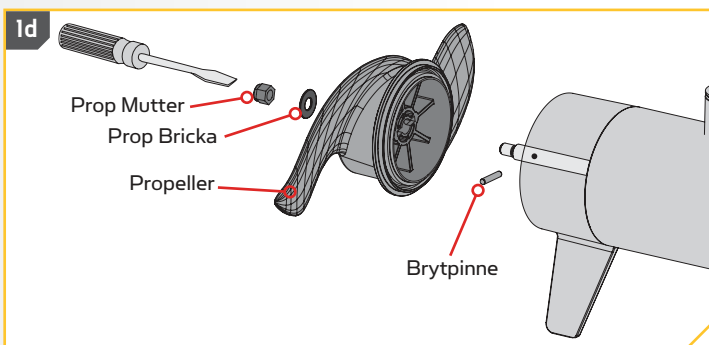
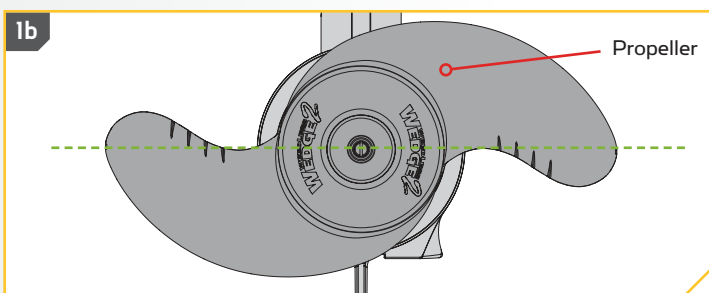
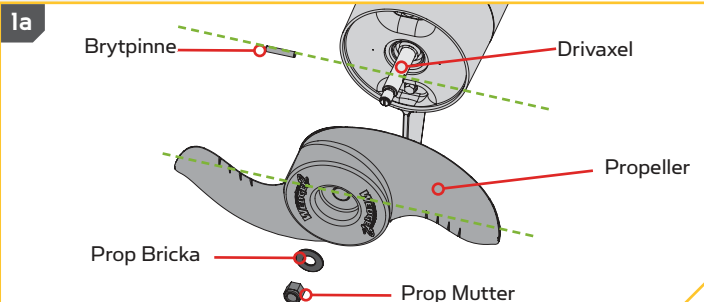
Koppla från motorn ifrån batteriet före propellermontering.

- Ta Brytpinnen (Pos #14) och tryck den genom hålet i Drivaxeln. Positionera brytpinnen horisontellt genom att greppa Drivaxeln och vrida denna med Brytpinnen på plats.
- Rikta in Propeller (pos #17) så är den horisontell och parallell med Brytpinnen. Tryck på propellern på Drivaxeln och Brytpinnen tills den är dikt an med trollingmotorns enhet.
- Montera Prop.Bricka (pos #15) och Prop.Mutter (pos #16) på änden av Drivaxeln.
- Lås fast Drivaxeln med en platt skruvmejsel, dra åt muttern med en 9/16"-nyckel eller skiftnyckel.
- Dra åt Prop Mutter 1/4 varv efter att inget glapp finns. (25-35 in-lbs)



OBS!

Dra inte åt för hårt, det kan skada propellern.



BATTERI & KABELDRAGNING

BÅT-RIGGNING & PRODUKT-INSTALLATION

Av säkerhets- och garantiskäl rekommenderar vi att du följer "American Boat and Yacht Council (ABYC) standards" när du riggar båten. Ändring av kabeldragning i båt, bör utföras av en kvalificerad marin-tekniker. Följande specifikationer är endast allmänna riktlinjer:



OBS!

Dessa riktlinjer gäller för allmän riggning för din Minn Kota-motor. Att driva flera motorer eller ytterligare elektriska apparater från samma strömkrets kan påverka den rekommenderade kabeldiametern och dimension på säkringar. Om du använder längre kabel än den som medföljer enheten, följ kabel- och säkringsguiden i tabellen nedan. Om din kabel överstiger en längd på 7,5 meter, rekommenderar vi att du kontaktar kvalificerad marin-tekniker.



OBS!

Någon form av överlastskydd (ex säkring) måste användas. Kustbevakningens krav är att varje ojordad strömförande ledare måste skyddas av en manuell återställning, överspänningsskydd eller säkring. Typen (spänning och strömstyrka) av säkring måste vara dimensionerad i enlighet med vilken trollingmotor som används. Tabellen nedan ger rekommendation för storlek på brytare.

TABELL FÖR LEDARAREA OCH SÄKRING

Dimensionering av kabelarea och val av säkring är endast beräknad enligt följande antaganden:

1. För att inte överskrida säkringens brytförmåga (Amp enligt tabell) förutsätts att max 3 ledare är sammankopplade enligt följande - vid motor, på batteriet eller på extern kopplingsplint däremellan.
2. Kablar skall ha en isolationsklass som tål temperaturer motsvarande 105° C eller mer.
3. Spänningsfallet i kablarna får inte bli större 5% när motorn körs på full effekt. (effekt beräknad enligt tillverkarens specifikationer)

MOTOR KRAFT / MODELL	MAX AMP DRAW	SÄKRING	KABELLÄNGD FÖRLÄNGNING				
			1.5m	3m	4.5m	6m	7.5m
30 lb.	30	50 Amp @ 12 VDC	6 mm ²	6 mm ²	8 mm ²	16 mm ²	25 mm ²
40 lb, 45 lb.	42		6 mm ²	8 mm ²	16 mm ²	25 mm ²	25 mm ²
50 lb, 55 lb.	50	60 Amp @ 12 VDC	8 mm ²	16 mm ²	25 mm ²	25 mm ²	25 mm ²
70 lb.	42	50 Amp @ 24 VDC	6 mm ²	6 mm ²	8 mm ²	8 mm ²	16 mm ²
80 lb.	56	60 Amp @ 24 VDC	8 mm ²	8 mm ²	8 mm ²	16 mm ²	16 mm ²
101 lb.	46	50 Amp @ 36 VDC	8 mm ²	8 mm ²	8 mm ²	8 mm ²	8 mm ²
Engine Mount 101	50	60 Amp @ 36 VDC	8 mm ²	16 mm ²	25 mm ²	25 mm ²	35 mm ²
112 lb.	52	60 Amp @ 36 VDC	8 mm ²	8 mm ²	8 mm ²	8 mm ²	8 mm ²
Engine Mount 160	116	(2) x 60 Amp @ 24 VDC	35 mm ²	35 mm ²	35 mm ²	35 mm ²	35 mm ²
E-Drive	40	50 Amp @ 48 VDC	6 mm ²	6 mm ²	6 mm ²	6 mm ²	6 mm ²

OBS! Längd på förlängningskabel avser avståndet från batterierna till ledarna på trollingmotorn. Konsultera webbplats efter tillgängliga alternativ. Värden för maximal strömförbrukning uppträder endast sporadiskt under utvalda förhållanden och bör inte användas som kontinuerlig uppskattning.

Reference

United States Code of Federal Regulations: 33 CFR 183 – Boats and Associated Equipment ABYC E-11: AC and DC Electrical Systems on Boats

VÄLJA RÄTT BATTERIER

VÄLJA RÄTT BATTERIER

Motorn kommer fungera med bly-syra, 12 volts batteri / batterier som klarar djupurladdning. För bästa resultat, använd marinbatteri med minst 105 amp.timmars klassning, som klarar djupurladdning. Omsorg och vård av batteriet kommer förbättra batteriets livslängd, och ge dig ström när du behöver det. Att inte ladda bly-syra batteri (inom 12-24 timmar) är den vanligaste orsaken till att batteriet slutar fungera. Använd multi-stegs laddare för att minska risken för överladdning. Vi erbjuder ett stort sortiment av laddare som passar dina ladd-behov. Om du använder ett startbatteri för att starta din utombords bensinmotor, rekommenderar vi att du använder ett eller fler separat(a) batteri(er) till din Minn Kota. För mer information om batterival och riggning comstedt.se.



VARNING

Koppla aldrig samman polerna (+) och (-) från samma batteri. Säkerställ att inga metallföremål kan falla ned på batteriet och kortsluta polerna. Detta skulle omedelbart leda till kortslutning och mycket stor brandrisk.



OBS!

Se avsnittet "TABELL FÖR LEDARAREA OCH SÄKRING" i föregående sektion för att hitta rätt spänningsbrytare eller säkring till din motor. För motorer som kräver 60-amp brytare, rekommenderas Minn Kota MKR-19 60-amp Spänningsbrytare.



OBS!

Läs följande information innan du ansluter motorn till batterierna för att undvika skador på motorn och/eller orsakar ogiltig garanti.

YTTERLIGARE ÖVERVÄGANDEN

Använda DC eller Generatorladdare

Din Minn Kota trollingmotor kan vara utvecklad med en intern jordkabel, för att förhindra störningar på givaren. De flesta generatorladdare tar inte hänsyn till jordkabeln. Dessa externa anslutningar kan skada annan ansluten elektronik och elsystemet på din trollingmotor, vilket orsakar ogiltig garanti. Läs noga igenom manualen till laddaren eller rådfråga tillverkaren, innan användning för att säkerställa att den är kompatibel.

Minn Kota rekommenderar användning av Minn Kota-laddare för att ladda batterier som är anslutna till din Minn Kota-motor. Detta eftersom de har utvecklats för att fungera med trollingmotorer med intern jordkabel.

Tillbehör Kopplade Till Trollingmotor-Batteri

Betydande skador på Minn Kota-motor, din båtelektronik, och båten kan uppstå om felaktiga kopplingar görs mellan dina trollingmotor-batterier och andra batterisystem. Minn Kota rekommenderar batteri som endast driver trollingmotorn. Om möjligt, koppla tillbehör till separat batterisystem. Radio och ekolod bör inte kopplas till något trollingmotor-batteri då störningar från motorn är oundviklig. Om du ansluter ytterligare tillbehör till något trollingmotors batterisystem, eller gör kopplingar mellan trollingmotor-batterier och andra batterisystem på båten - observera informationen som följer.

Negativ (-) koppling måste kopplas till negativ pol på samma batteri som trollingmotorns negativa batterisladd är ansluten till. På illustrationen på sidan 16 är detta batteri märkt "Låg Sida"-batteri. Anslutning till någon annat trollingmotor-batteri ger positiv spänning i "jorden" för detta tillbehör, som kan leda till kraftig korrosion. Skador som orsakas av felaktig anslutning mellan batterisystem täcks ej av garantin.

Starthjälpssystem och batteriväljare

Starthjälpssystem och batteriväljare kopplar samman minussidan på sammankopplade batterier. Om du kopplar dessa system till batteriet på "Hög sida" eller "Mellersta batteriet" i diagrammet på sidan 17 kommer din trollingmotor och annan elektronik skadas. Det enda Trollingmotor-batteriet som är säkert att koppla till dessa system är till batteriet på "Låg Sida".

OBS! Intern jordkabel är försedd med en 3 amp säkring. Felaktig anslutning likt det som beskrivs här ovan som medför överskridande av 3 amp, kommer lösa ut säkringen och ytterligare skador kommer förhindras. Om detta inträffar kommer RF-störningar från trollingmotorn på givare och annan elektronisk utrustning vara mer signifikant. Om säkringen löser ut, bör felkällan hittas innan säkringen byts ut. Ersättningssäkringen bör vara 3 amp eller mindre. En intakt säkring innebär inte rätt riggning per automatik; betydande skador kan uppstå genom felkopplingar utan att uppnå 3 ampere ström.

KOPPLA SAMMAN BATTERIERNA

12-Volt Systems

1. Se till att motorn är avstängd (hastighetsväljare på "av" eller "O")
2. Anslut positiv (+) röd motorkabel till positiv (+) batteripol.
3. Anslut negativ (-) svart motorkabel till negativ (-) batteripol.
4. För din säkerhet - sätt inte igång motorn innan propellern är i vattnet.



VARNING

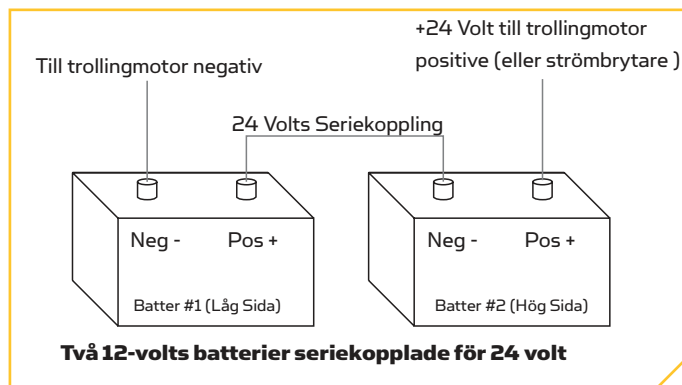
För din säkerhet - sätt inte igång motorn innan propellern är i vattnet. Om du monterar ett kontaktdon till batteripolerna, observera att korrekt polaritet erhålls och följ instruktionerna för din båts bruksanvisning. Se kopplingsschema på kommande sidor.

SERIEKOPPLA BATTERIER (OM DIN MOTOR KRÄVER SÅ)

24-Volt Systems

Två 12-volt batterier krävs. Batterierna måste seriekopplas enligt kopplingsschemat, för att generera 24 volt.

1. Se till att motorn är avstängd (hastighetsväljare på "0")
2. Anslut en kabel till den positiva (+) polen på batteri 1 och en kabel till den negativa (-) polen på batteri 2.
3. Anslut positiv (+) röd motorkabel till positiv (+) batteripol på batteri 2.
4. Anslut negativ (-) svart motorkabel till negativ (-) batteripol på batteri 1.



VARNING

För din säkerhet - sätt inte igång motorn innan propellern är i vattnet. Om du monterar ett kontaktdon till batteripolerna, observera att korrekt polaritet erhålls och följ instruktionerna för din båts bruksanvisning.



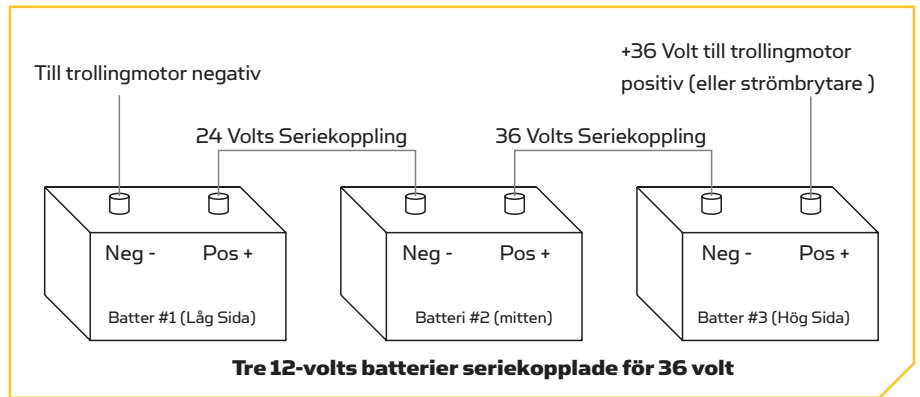
VARNING

- För din säkerhet, koppla från motorn från batteriet/batterierna när motorn inte är i bruk eller när batteriet/batterierna laddas.
- Ej korrekt utförd koppling av 24/36 volts system, kan leda till att batteriet exploderar.
- Se till att anslutningarna till batteripolerna sitter ordentligt.
- Batterierna bör placeras i ett ventilerat utrymme.

36-Volt Systems

Tre 12-volts batterier krävs.
Batterierna måste seriekopplas enligt kopplingsschemat, för att generera 36 volt.

1. Se till att motorn är avstängd (hastighetsväljare på "0")
2. Anslut en kabel till den positiva (+) polen på batteri 1 och till den negativa (-) polen på batteri 2, och ytterligare en kabel från positiv (+) pol på batteri 2 till negativ (-) pol på batteri 3.
3. Anslut positiv (+) röd motorkabel till positiv (+) batteripol på batteri 3.
4. Anslut negativ (-) svart motorkabel till negativ (-) batteripol på batteri 1.



VARNING

För din säkerhet - sätt inte igång motorn innan propellern är i vattnet. Om du monterar ett kontaktdon till batteripolerna, observera att korrekt polaritet erhålls och följ instruktionerna för din båts bruksanvisning.



VARNING

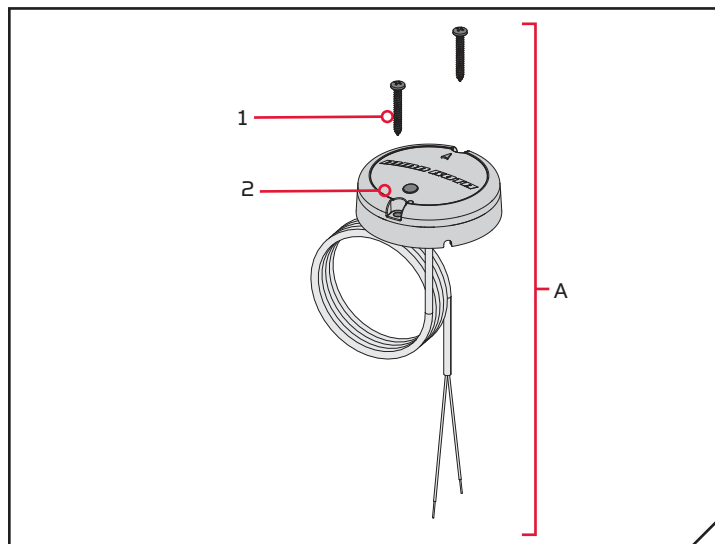
- För din säkerhet, koppla från motorn från batteriet/batterierna när motorn inte är i bruk eller när batteriet/batterierna laddas.
- Ej korrekt utförd koppling av 24/36 volts system, kan leda till att batteriet exploderar.
- Se till att anslutningarna till batteripolerna sitter ordentligt.
- Batterierna bör placeras i ett ventilerat utrymme.

Detta slutför installationen av din Terrova. En komplett manual kan laddas ner från minnkotamotors.com.

This image shows a blank sheet of white paper with horizontal ruling lines. At the very top, there is a dashed line. Below it are several solid horizontal lines spaced evenly apart, creating a series of rows for writing. The lines extend across the entire width of the page.



Pos.	Artikel-nummer #	Beskrivning	Qty.
A	2996400	HEADING SENSOR ASSEMBLY	1
1	2393400	SCREW-#8-18X1-1/2 PPH TY AB SS *STAINLESS STEEL*	2
2	✖	HEADING SENSOR	1



✖ Denna artikel ingår i en enheten och kan inte beställas separat.

FUNKTIONER

HEADING SENSOR FUNKTIONER

Minn Kota Heading sensorn förser Bluetooth-kompatibla i-Pilot eller i-Pilot Link utrustade Minn Kota-motorer med båtens kompassriktning. Den är utrustad med en kompass som känner av båtens kurs. Kursen används av i-Pilot eller i-Pilot Link-systemen för navigationsfunktioner, som Spot-Lock Jog. Heading sensorn innehåller ingen GPS-mottagare och manövrerar eller ändrar inte båtens riktning. Minn Kota Heading Sensor kan endast kommunicera med andra Bluetooth-kompatibla produkter.



VARNING

Heading Sensorn bör inte användas som ett navigationshjälpmedel. Det kan leda till kollision, grundstötning, båtskador, eller personskador. När båten är i rörelse kan vattendjupet ändras för snabbt för att du ska ha tid att reagera. Manövrera alltid din båt vid mycket låga hastigheter om du misstänker grunt vatten eller nedsänkta föremål.

Installera inte Heading Sensorn i närheten av metaller som järn eller ämnen som skapa magnetfält eller andra störningar. Heading Sensorn måste monteras minst 24" (61cm) från andra magnetiska eller järnbaserade material på båten.

ATT TÄNKA PÅ VID MONTERING

Innan du monterar din Heading Sensor, beakta följande:

- Heading sensorn innehåller en kompass som upptäcker ett magnetiskt fält. Installera inte Heading sensorn nära järnhaltiga metaller eller elkablar, såsom batterier eller strömkablar.
- Montera Heading sensorn där den har fritt lufrum för kommunikation med och toppen av elmotorn, som är utrustad med ett Bluetooth-kompatibelt i-Pilot- eller i-Pilot Link system, för optimal prestanda.
- Kontrollera området under monteringsplatsen är plan och utrymme för att bolla hål finns - och att skruvar/muttrar inte skadar befintliga komponenter under monteringsytan.
- Kontrollera att strömkabeln som driver Heading sensorn är tillräckligt lång för att nå strömkälla från avsedda monteringsplatsen. Om kabeln inte når batteriet eller avsedd kraftkälla, välj en plats närmare källan.



OBS!

Heading sensorn kan påverkas av magneter eller stora järnhaltiga föremål av metall. Installera inte Heading Sensorn inom 24" (61cm) från dessa objekt då de kommer att orsaka störningar.

NÖDVÄNDIGA VERKTYG OCH HJÄLPMEDEL

- Borr
- 1/4" Borr (3,6mm)
- #2 Skruvmejsel
- 9/64" Borr (3,6mm)
- Syl eller liknande märkverktyg
- Marinsilikon

INSTALLATION

MONTERINGSALTERNATIV

Det finns två alternativ för att installera Heading sensorn.

Vilket du bör använda styrs av om strömkabeln för Heading sensorn ska dras under eller ovan monteringsytan, till stömkällan.

1. Åtkomst under monteringsplatsen - När du installerar Heading sensorn enligt detta sätt, kommer strömkablarna passera genom monteringsytan och ledas till strömkälla. Välj detta alternativ om kablarna kan nås på motsatt sida av monteringsytan. Följ instruktionerna i avsnittet "Installation - Kabel genom monteringsytan".

2. Ingen åtkomst under monteringsplatsen - strömkablarna för Heading sensorn leds vid sidan/ovanför monteringsytan, eftersom det inte finns något utrymme för passage under monteringsplatsen.

Följ instruktionerna i avsnittet "Installation - Inget utrymme under monteringsytan".

Granska avsnittet "Att tänka på vid montering" och säkerställ funktion av strömförsörjning innan installationen.

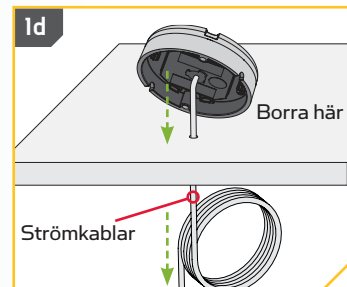
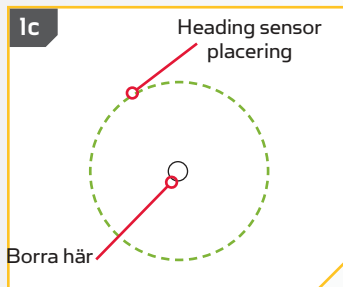
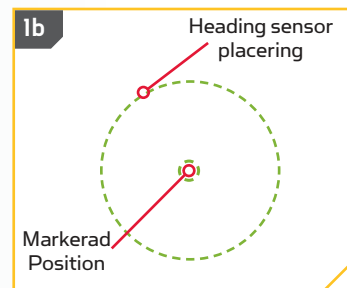
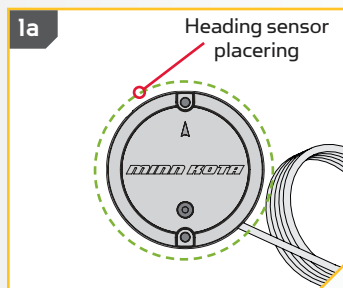
Installation - Kabel genom monteringsytan

1

DU BEHÖVER



- Granska avsnittet "Att tänka på vid montering" och placera Heading sensorn (pos #2) platt på tilltänkt monteringsyta och märk ut positionen.
- Lyft bort Heading sensorn och markera en punkt med en syl eller liknande märkverktyg vid monteringsplatsen där strömkabeln kommer passera genom ytan.
- Borra ett hål genom monteringsplats med ett 1/4" Borr (6,4mm)
- Dra strömkabeln genom det borrarade hålet och mata kabeln hela vägen tills Heading sensorn sitter tätt mot monteringsytan och hela kabellängden har löpt genom borrhålet.



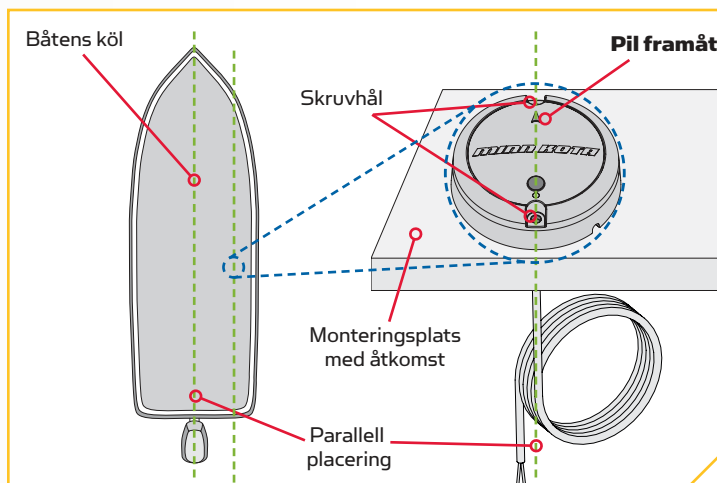
2

- e. Placera givaren så att pilen på locket pekar i båtens färdriktning, framåt.
Pilen måste vara parallell med båtens köl.
- f. Märk ut de två skruvhålen med en syl eller liknande märkvärktyg.



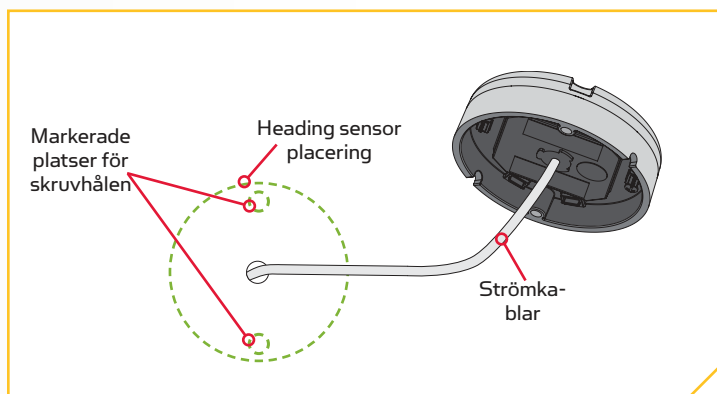
OBS!

Om du misslyckas med att rikta in Heading sensorn korrekt, kommer du erhålla felaktiga kompassavläsningar.



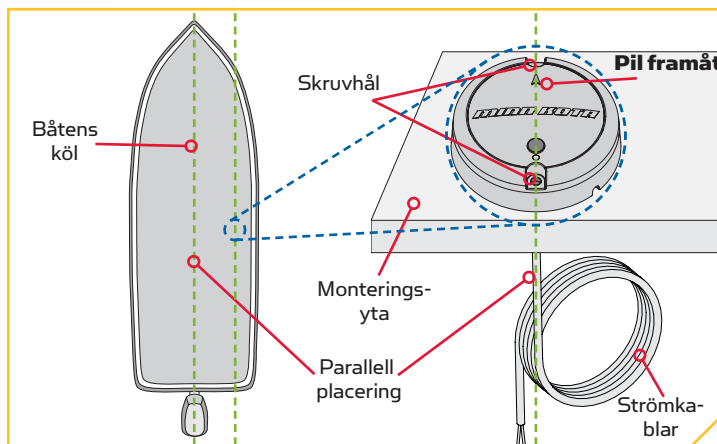
3

- g. Flytta Heading sensorn åt sidan och borra två hål med hjälp av en 9/64" (3,5 mm) borr på markerade platser.



4

- h. Placera Heading sensorn i monteringsposition och rikta in hålen mot de borrarade hålen på monteringsytan.
Se till att montera pilen framåt och parallellt med båtens köl.
- i. Applicera marinsilikon eller motsvarande tätning på skruvarna #8 - 18x1-1/2 (pos #1) för att förhindra vattenskador på båten.



OBS!

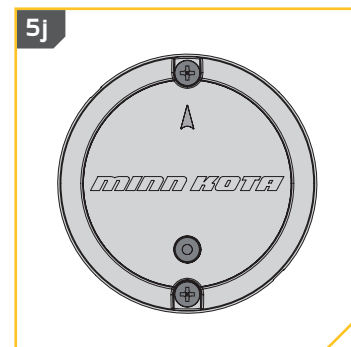
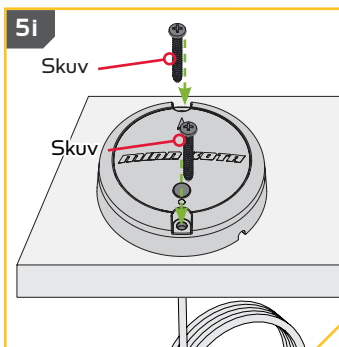
Om monteringsytan är tunn eller gjord av ett lättviktsmaterial, kan monteringsytan behöva förstärkas för att stödja Heading sensorn tillräckligt. Dra åt monteringsskruven för hand för att undvika skador på monteringsplatsen och riktningsgivare.

DU BEHÖVER



- j. Montera Heading sensorn med en #2 skruvmejsel och de två avsedda skruvarna. Dra skruvarna för hand.

OBS! Om du måste ersätta någon av skruvarna, se till att de är av hög kvalitet, icke-magnetiska och gjorda av rostfritt stål.

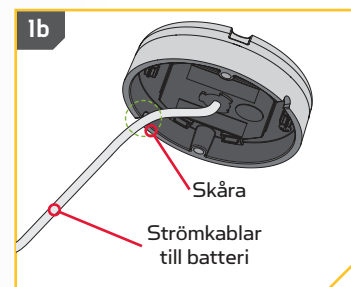
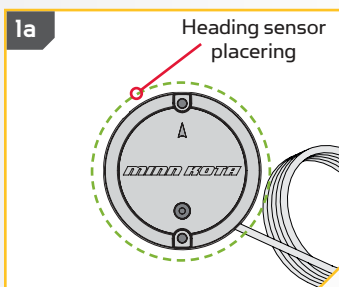


Installation - Inget utrymme under monteringsplats

DU BEHÖVER



- Granska avsnittet "Att tänka på vid montering" och placera Heading sensorn (pos #2) platt på tilltänkt monteringsyta och märk ut positionen.
- Dra strömkabeln genom en av de två skårorna i botten av Heading sensorn. När pilen på Heading sensorn pekar mot båtens för, bör kabeln gå ut från Heading sensorn i den riktning kabeldragning mot strömkällan kommer ske.

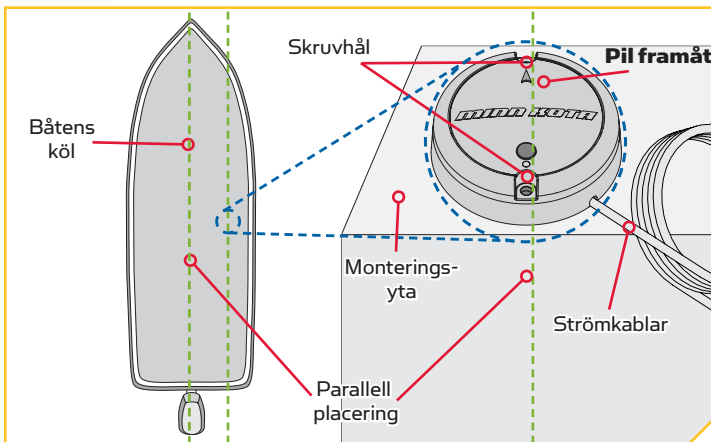


- Kontrollera placeringen ev givaren, så att pilen på locket pekar i båtens färdriktning, framåt.
Pilen måste vara parallell med båtens köl.



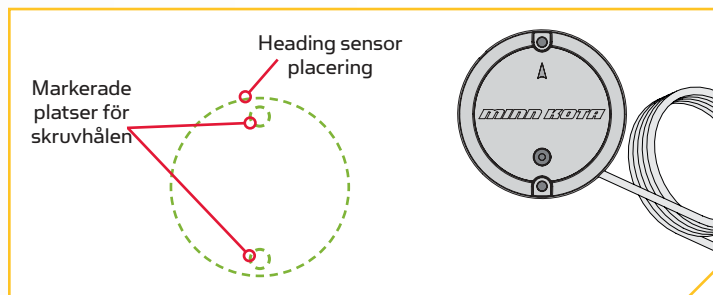
OBS!

Om du misslyckas med att rikta in Heading sensorn korrekt, kommer du erhålla felaktiga kompassavläsningar.



3

- d. Märk ut de två skruvhålen med en syl eller liknande märkverktyg.
- e. Flytta Heading sensorn åt sidan och borra två hål med hjälp av en 9/64" (3,5 mm) borrar på markerade platser.



4

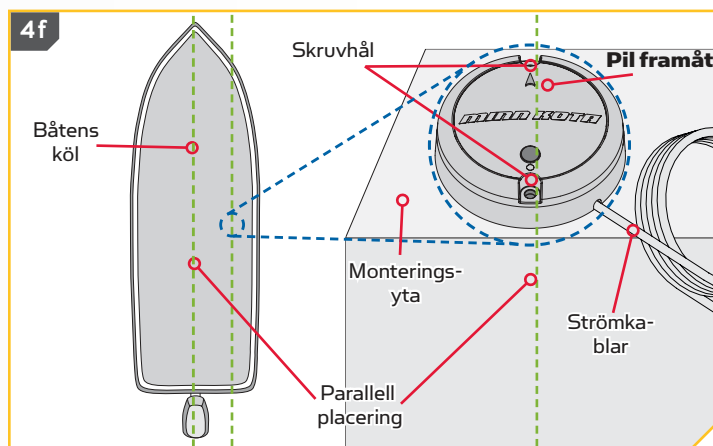
DU BEHÖVER



- f. Placera Heading sensorn i monteringsposition och rikta in hålen med de borrarade hålen på monteringsytan. Se till att montera pilen framåt **och parallellt med båtens köl**.
- g. Applicera marin-silikon eller motsvarande tätning på skruvarna #8 - 18x1-1/2 (pos #1) för att förhindra vattenskador på båten.
- h. Montera Heading sensorn med en #2 skruvmejsel och de två avsedda skruvarna. Dra skruvarna för hand.

**OBS!**

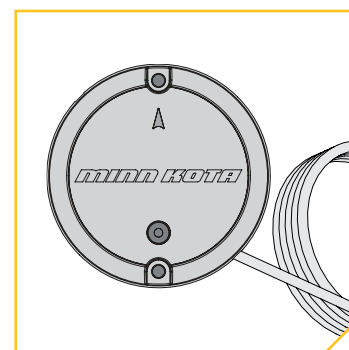
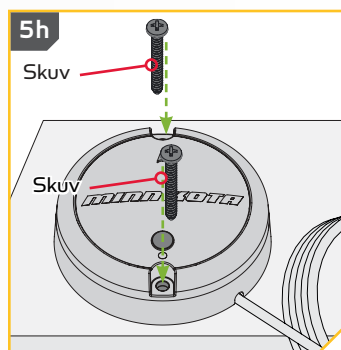
Om du misslyckas med att rikta in Heading sensorn korrekt, kommer du erhålla felaktiga kompassavläsningar.



5

**OBS!**

Om monteringsytan är tunn eller gjord av ett lättviktsmaterial, kan monteringsytan behöva förstärkas för att stödja Heading sensorn tillräckligt. Dra åt monteringskruven för hand för att undvika skador på monteringsplatsen och riktningsgivare.

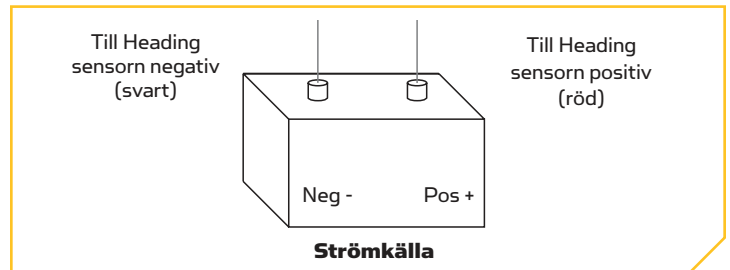


OBS! Om du måste ersätta någon av skruvarna, se till att de är av hög kvalitet, icke-magnetiska och gjorda av rostfritt stål.

Ansluta Heading Sensor till en strömkälla

Heading sensorn drivs med 12 volt, antingen via en switch eller direkt till batteriet. För att ansluta Heading sensorn, följ anvisningarna nedan.

1. Anslut positiv (+) röd kabel till positiv (+) batteripol.
2. Anslut negativ (-) svart kabel till negativ (-) batteripol.



VARNING

Koppla aldrig samman polerna (+) och (-) från samma batteri. Säkerställ att inga metallföremål kan falla ned på batteriet och kortsluta polerna. Detta skulle omedelbart leda till kortslutning och mycket stor brandrisk.

HEADING SENSOR KOMMUNIKATION

LED-SIGNALER BETYDELSE

Heading sensorn visar olika arbetslägen med en LED-diod belägen vid Parkopplings-knappen. Det finns tre olika blink-mönster som kommunicerar olika operationslägen. Bekanta dig med givarens arbetslägen för att enkelt kunna avgöra om Heading sensorn är uppkopplad och kommunicerar med i-Pilot Link eller i-Pilot.

De tre blinkmönster som Heading sensorn LED-dioder visar är:

1. Strömansluten - När Heading sensorn först ansluts till en strömkälla, lyser LED-dioden i 3 sekunder och slocknar sedan.
2. Parkoppling - Heading sensorn kan parkopplas med i-Pilot eller i-Pilot Link. När Heading sensorn försöker parkoppla blinkar LED-dioden två gånger per sekund, i upp till 20 sekunder. Om parkopplingen lyckas, kan Heading sensorn börja användas. Om Heading sensorn inte kan parkopplas, stängs LED-dioden av.
3. Normal drift - Under normal drift när Heading sensorn är ansluten till en strömkälla och parkopplad till och aktivt kommunicerar med i-Pilot- eller i-Pilot Link, blinkar LED-dioden på Heading sensorn en gång var 3:e sekund.

HEADING SENSOR INSTÄLLNING

PARKOPPLA HEADING SENSOR

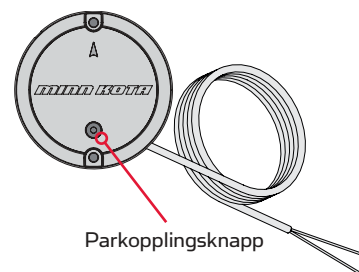
Kontrollera att Heading sensorn är korrekt installerad och ansluten till strömkälla innan du parkopplar. Granska avsnittat "LED-signaler Betydelse" för att förstå vilket arbetsläge givaren befinner sig i och för att avläsa när parkopplingen lyckats.

Att Parkoppla HeadingSensor:

1

- a. Anslut Heading sensorn till en strömkälla. Kontrollera att lysdioden på Heading sensorn tänds i 3 sekunder och sedan slocknar.
- b. Starta Trollingsmotorn. Se trollingsmotorns användarhandbok för anvisningar om hur du startar trollingsmotorn.
- c. Tryck på parkopplings-knappen på Heading sensorn. Kontrollera att LED-dioden indikerar att parkoppling pågår.

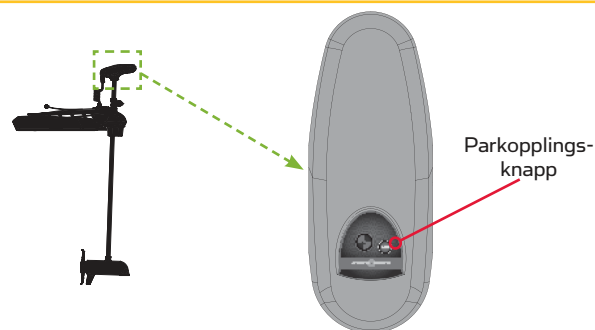
1c



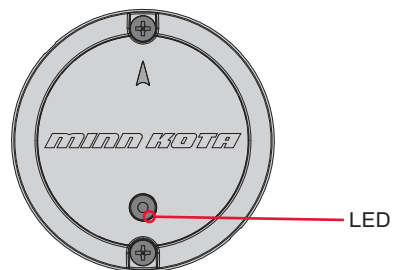
- d. Så fort som möjligt, håll ned knappen för parkoppling på i-Pilot- eller i-Pilot Link kontrollhuvud.
- e. I-Pilot- eller i-Pilot Link Kontrollhuvud avger ljudsignaler när Heading sensorn är parkopplad. Släpp parkopplings-knappen på Kontrollhuvudet. Kontrollera om LED-dioden på Heading sensorn ger ifrån sig blinkmönster för normal drift.
- f. Efter att Heading sensorn är parkopplad med i-Pilot- eller i-Pilot Link, fortsätt med att kalibrera givarens offset.

OBS! Om batteriet tar slut förlorar inte Heading sensorn sin parkoppling med i-Pilot- eller i-Pilot Link.

2d



2e



HEADING SENSOR KALIBRERING

Kalibrering av Heading sensorn initieras med fjärrkontrollen för i-Pilot eller i-Pilot Link. Se användarhandboken för din motor om du är osäker på i-Pilot-system som din motor är utrustad med. Kalibreringen av Heading sensorn måste ske när båten ligger i vattnet. Kalibrering av Heading sensorn ska alltid utföras efter att trollingmotor och Heading sensorn har installerats - men före Offsetering utförs. Heading sensorn måste kopplas till strömkälla och parkopplas med Kontrollhuvudet innan detta moment inleds. Kalibreringen innebär att båten måste köras i två kompletta cirklar, så ha detta i beräkningen när du förbereder momentet. För att slutföra den här processen, läs alla säkerhetsföreskrifter och följ nedanstående procedur.



VARNING

Du ansvarar för säker och ansvarsfull användning av din båt. Vi har utformat din Minn Kota-produkt till ett noggrant och pålitligt verktyg, som underlättar båtmanövrering och förbättrar din förmåga att fånga fisk. Denna produkt befriar dig inte från ansvaret för säker drift av din båt. Du måste undvika risker vid navigering och alltid upprätthålla uppmärksamhet, så du kan reagera på situationer som uppstår. Du måste alltid vara beredd att återta manuell kontroll av båten. Lär dig först att hantera din Minn Kota-produkt i ett område fritt från faror och hinder.



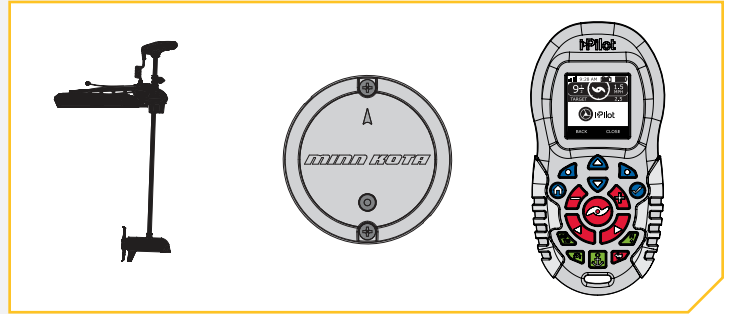
VARNING

Se till att varken du eller andra personer närmar sig propellern, varken med kroppsdelar eller objekt. Motorn är kraftfull och kan skada dig själv eller andra. Se upp för simmande personer och flytande föremål när motorn är igång. Personer vars förmåga att köra motorfordon eller vars reaktioner är nedsatt av alkohol, narkotika, läkemedel eller andra ämnen är inte tillåtna att använda denna motor.

Heading Sensor - Kalibrering för i-Pilot

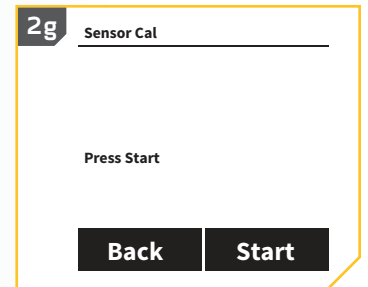
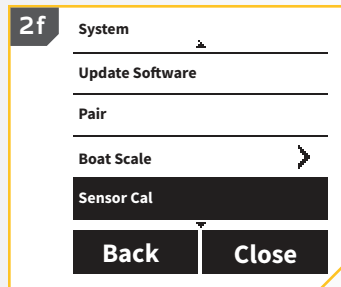
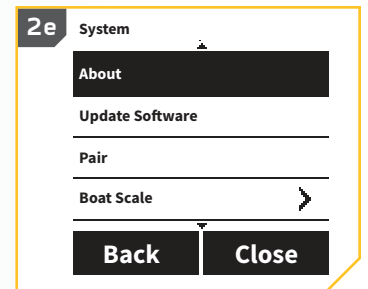
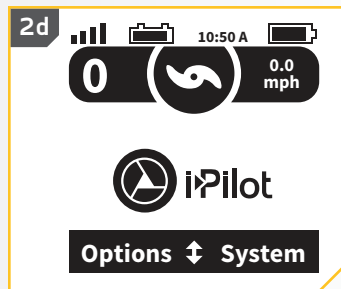
1

- Granska alla säkerhetsvarningar och navigera sedan din båt till ett område fritt från hinder.
- Starta trollingmotorn enligt anvisningarna i användarhandboken. Kontrollera att Heading sensorn också är igång och parkopplad med trollingmotorn.
- Starta fjärrkontrollen för ditt i-Pilotsystem.



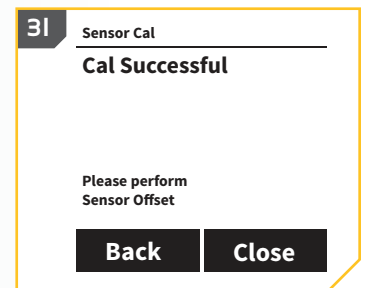
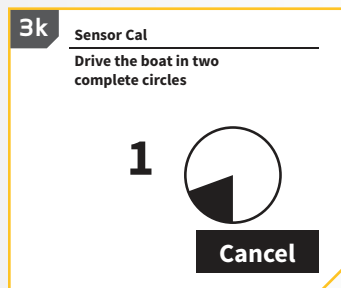
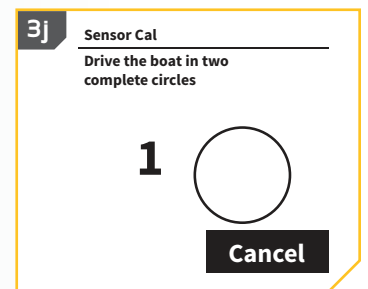
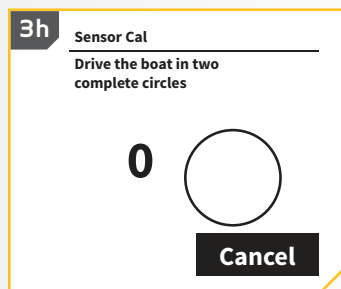
2

- På i-Pilot fjärrkontrollen, använd Meny Upp och Meny Ner för att hitta System-menyn längst ned på skärmen.
- Tryck på höger funktionstangent för att välja.
- Använd knapparna Meny Upp och Meny Ner för att hitta Sensor Cal längst ned på skärmen. Använd knappen Ok för att välja.
- Skärmen för Givarkalibrering visas.



3

- Tryck på höger funktionstangent för att välja.
- Granska alla säkerhetsvarningar och följ sedan anvisningarna på skärmen och kör båten två hela varv i en cirkel.
- På vänster sida av skärmen ser du en räknare som visar antal hela varv att båten har körts och kommer att öka från 0 till 1 och 2 allteftersom cirkelarna är kompletta.
- Cirkeln på höger sida av skärmen kommer att visa hur långt båten har kommit i den aktuella cirkeln och fyller i ett cirkeldiagram allteftersom båtenfärden i cirkeln fortskrider.
- När de två kompletta cirkelarna har genomförts, visas "Cal Successful" på skärmen.

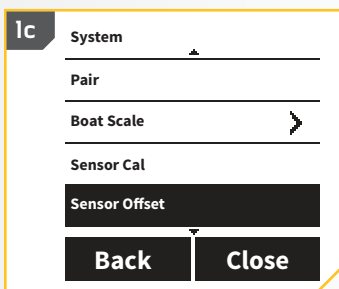
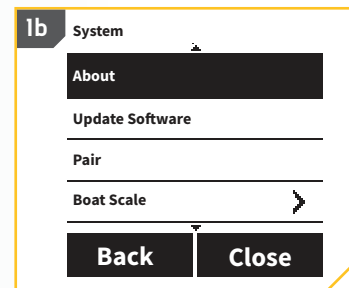
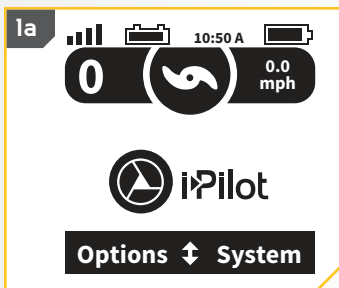


HEADING OFFSET

När Heading sensorn är kalibrerad, bör du ställa in offseteringen. Offseteringen är skillnaden mellan vinkeln på båtens köl och riktningen på Kompassgivaren som sitter monterad på båten. Under installationen installerades Heading sensorn så parallell till båtens köl som möjligt. Om båtens köl och Heading sensorn är helt parallella och pekar i exakt samma riktning, ska offseteringen vara optimala 0° grader. Som du vet är en installation sällan helt perfekt, därför kan Heading offset finjusteras på fjärrkontrollen för i-Pilot- eller i-Pilot för att kompensera skillnaden. Heading offset kan korrigera skillnaden i ett intervall mellan +30° och -30° grader.

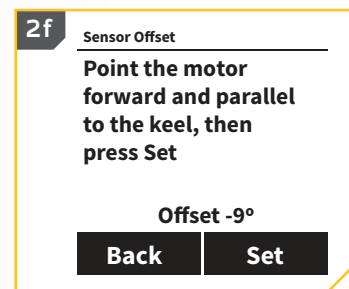
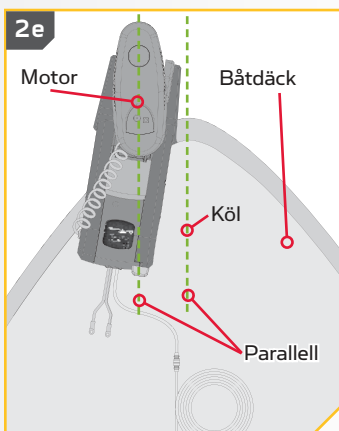
1

- På i-Pilot fjärrkontrollen, Använd Meny Upp  och Meny Ner  för att hitta System-menyn längst ned på skärmen.
- Tryck på höger funktionstangent  för att välja.
- Använd knapparna Meny Upp  och Meny Ner  för att hitta Sensor Offset längst ned på skärmen. Använd knappen Ok  för att välja.



2

- Skärmen för Sensor-offset visas.
- Vrid motorn så att den är parallell med båtens köl.
- Tryck på höger funktionstangent  för att välja.
- Givarens Offset justeras automatiskt. Använd vänster Funktionsknapp Back , eller tryck på Hem  knappen för att stänga menyn.



Ordet och logotypen Bluetooth® är registrerade varumärken som ägs av Bluetooth SIG, Inc. och all användning av Johnson Outdoors, Inc. är under licens. Övriga varumärken och varunamn tillhör deras respektive ägare.

Mer information om garantin, besök minnkotamotors.com

WARNING: Den här produkten innehåller kemikalier som enligt Kalifornisk delstat kan orsaka cancer, fosterskador eller andra reproduktionsskador.



minnkotamotors.com

Minn Kota Consumer & Technical Service
Johnson Outdoors Marine Electronics,
Inc.
PO Box 8129
Mankato, MN 56001

121 Power Drive
Mankato, MN 56001
Phone (800) 227-6433
Fax (800) 527-4464



©2016 Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.
All rights reserved.

[illegible]

[illegible]



WWW.COMSTEDT.SE

KONTAKTA DIN ÅTERFÖRSÄLJARE OM DU HAR NÅGRA FRÅGOR